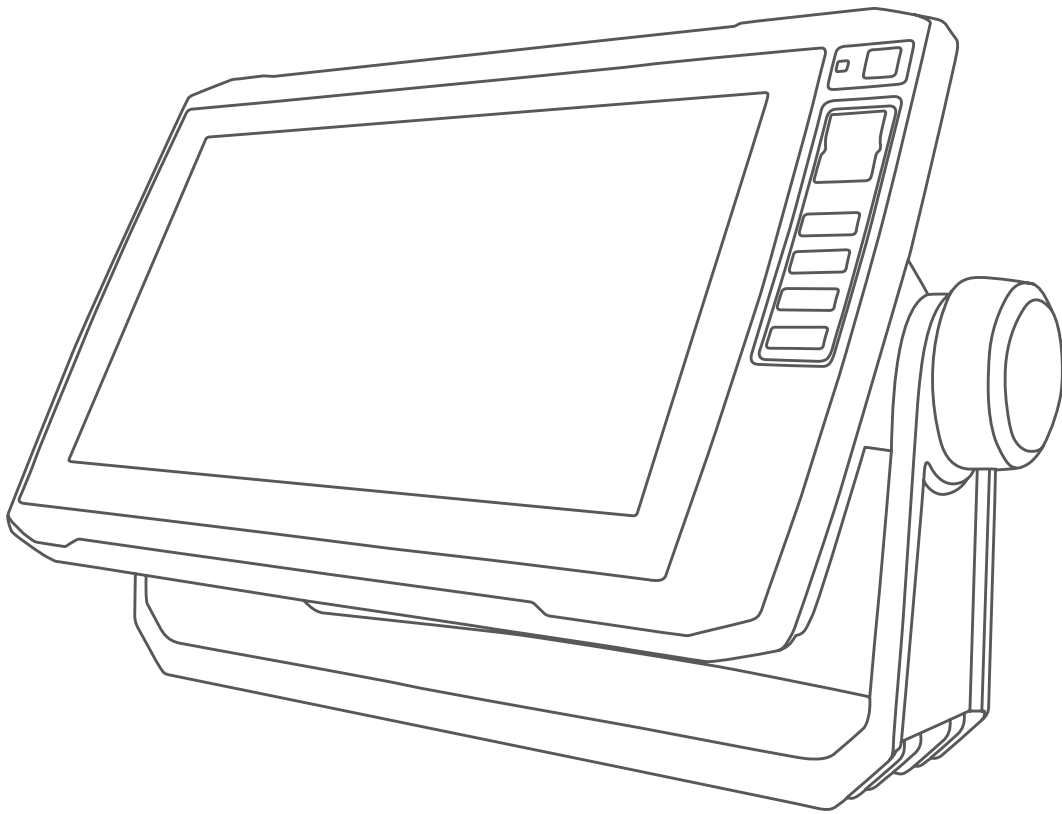




ECHOMAP™ UHD

Kasutusjuhend

© 2019 Garmin Ltd. või selle filiaalid

Kõik õigused kaitstud. Vastavalt autoriõigusseadustele ei tohi käesolevat juhendit kopeerida ei osaliselt ega täielikult ilma Garmini-poolse kirjaliku nõusolekuta. Garmin jätab endale õiguse muuta või parendada oma tooteid ning teha käesolevasse juhendisse muudatusi ilma kohustuseta sellest isikuid või organisatsioone selliste muudatuste või parenduste tegemisest teavitada. Toote kasutamise kohta lisateabe ning värskemate uuenduste saamiseks külastage veebilehte www.garmin.com.

Garmin®, ettevõtte Garmin logo, BlueChart® ja FUSION® on ettevõttele Garmin Ltd. või selle haruettevõtetele kuuluvad kaubamärgid, mis on registreeritud USA-s ja teistes riikides. ActiveCaptain®, ECHOMAP™, FUSION-Link™, Garmin ClearVü™, Garmin Connect™, Garmin Express™, Garmin Quickdraw™, GXM™, HomePort™, LiveScope™, OneChart™ ja Panoptix™ on ettevõttele Garmin Ltd. või selle haruettevõtetele kuuluvad kaubamärgid. Neid kaubamärke ei tohi ilma ettevõtte Garmin selgesõnalise loata kasutada.

Sõnamärk BLUETOOTH® ja logod kuuluvad ettevõttele Bluetooth SIG, Inc. ja Garmin kasutab neid litsentsi alusel. NMEA®, NMEA 2000® NMEA 2000 logo on ettevõtte National Marine Electronics Association registreeritud kaubamärgid. microSD® Ja microSD logo on ettevõtte SD-3C, LLC kaubamärgid. Wi-Fi® on ettevõtte SiriusXM Radio Inc kaubamärk. on ettevõtte Wi-Fi Alliance Corporation registreeritud kaubamärk. Windows® on ettevõttele Microsoft Corporation kuuluv kaubamärk, mis on registreeritud USA-s ja teistes riikides. Kõik muud kaubamärgid ja autoriõigused kuuluvad vastavatele omanikele.

Sisukord

Sissejuhatus	1	Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses	
Seadme ECHOMAP UHD 60 vaade eest	1	ActiveCaptain	10
Seadme klahvid	1	Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses	10
ECHOMAP UHD 70/90 esivaade	1	Garmin Connect	11
Seadme klahvid	1	Garmin Quickdraw kontuuri seaded	11
Otseteeklahvi määramine	1	Kaardiplotteriga navigeerimine	11
Soovitused ja otseteed	1	Tavalised navigatsiooniküsimused	11
Kasutusjuhendite allalaadimine veebist	1	Sihtkohad	11
Ettevõtte Garmin tugikeskus	1	Sihtkoha otsimine nime alusel	12
Mälukaartide sisestamine	1	Navigatsioonikaardilt sihtkoha valimine	12
GPS-satelliitsignaali hankimine	2	Sadamateenuste sihtkoha otsimine	12
GPS-allika valimine	2	Otsekursi seadistamine ja järgimine funktsiooniga Mine	12
Kaardiplotteri kohandamine	2	Navigatsiooni katkestamine	12
Avakuva kohandamine	2	Vahepunktid	12
Lehtede kohandamine	2	Praeguse asukoha tähistamine vahepunktina	12
ECHOMAP UHD 70/90 ekraaniga uue kombinatsioonilehe		Teise asukohta vahepunkti loomine	12
loomine	2	MOB asukoha märkimine	12
Uue kombinatsioonilehe loomine seadmega ECHOMAP UHD		Vahepunkti kavandamine	12
60	2	Kõikide vahepunktide loendi kuvamine	12
Aluse tüübi seadistamine	2	Salvestatud vahepunkti muutmine	12
Taustvalguse seadistamine	2	Salvestatud vahepunkti liigutamine	12
Värvirežiimi seadistamine	2	Salvestatud vahepunktide sirvimine ja navigeerimine	12
Taustakujutise muutmine	2	Vahepunkti või MOB kustutamine	13
Rakendus ActiveCaptain	3	Kõikide vahepunktide kustutamine	13
ActiveCaptain rollid	3	Teekonnad	13
Rakenduse ActiveCaptain kasutamise alustamine	3	Praeguses asukohas teekonna loomine ja sellel	
Nutiteavituste lubamine	3	navigeerimine	13
Tarkvara uuendamine rakendusega ActiveCaptain	3	Teekonna loomine ja salvestamine	13
Kaartide uuendamine rakendusega ActiveCaptain	3	Teekonnade ja automaatinavigatsiooni radade loendi	
Kaardid ja 3D kaardivaated	4	vaatamine	13
Navigatsioonikaart ja kalastuskaart	4	Salvestatud teekonna muutmine	13
Kaardil sisse ja välja suumimine	4	Salvestatud teekonna sirvimine ja sellel navigeerimine	13
Kaardi panoraamimine klahvidega	4	Salvestatud teekonna sirvimine ja sellega paralleelselt	
Kaardielemendi valimine seadme nuppudega	4	laevatamine	13
Kaardi sümbolid	4	Salvestatud teekonna kustutamine	14
Vahemaa mõõtmine kaardil	4	Kõikide salvestatud marsruutide kustutamine	14
Kaardil vahepunkti loomine	4	Automaatinavigatsioon	14
Kaardil olevasse punkti navigeerimine	5	Autom. navigatsioon seadistamine ja järgimine	14
Kaardil asukoha ja objekti teabe vaatamine	5	Autom. navigatsioon raja loomine ja salvestamine	14
Navigatsioonimärkide üksikasjad	5	Automaatinavigatsiooni tee muutmine	14
Suunajoon ja nurgamarkerid	5	Poolleli oleva Autom. navigatsioon arvutuse tühistamine	14
Preemiumkaardid	5	Ajastatud saabumise määramine	14
Loodete jaama teabe vaatamine	6	Automaatinavigatsiooni tee seadistused	14
Satelliitkujutiste kuvamine navigatsioonikaardil	6	Rajad	15
Maamärkide aerofotode vaatamine	6	Radade kuvamine	15
Automaatne tuvastussüsteem	6	Aktiivse raja värvi määramine	15
AIS sihtimise sümbolid	6	Aktiivse raja salvestamine	15
Aktiveeritud AIS-sihtmärkide suund ja plaaniline kurss	7	Salvestatud radade loendi kuvamine	15
AIS alusele sihtmärgi aktiveerimine	7	Salvestatud raja muutmine	15
AIS-ohtude loendi kuvamine	7	Raja salvestamine teekonnana	15
Turvatsooni kokkupõrkehoiatuse seadistamine	7	Salvestatud raja sirvimine ja sellel navigeerimine	15
AIS navigatsiooniabi	7	Salvestatud raja kustutamine	15
AIS hädakutsungi signaalid	7	Kõikide salvestatud radade kustutamine	16
AIS vastuvõtu väljalülitamine	8	Aktiivse raja järgimine	16
Kaardi menüü	8	Aktiivse raja kustutamine	16
Kaardikihid	8	Rajalogi haldamine salvestamise ajal	16
Fish Eye 3D seaded	9	Rajalogi salvestusintervalli konfigureerimine	16
Toetatud kaardid	9	Piirid	16
Garmin Quickdraw kontuurikaardid	9	Piiri loomine	16
Veekogu kaardistamine rakenduse Garmin Quickdraw		Teekonna teisendamine piiriks	16
kontuuride funktsiooniga	10	Raja teisendamine piiriks	16
Garmin Quickdraw kontuurikaartidele siltide lisamine	10	Piiri muutmine	16
Garmin Quickdraw kogukond	10	Piirihoiatuse määramine	16
		Piiri kustutamine	16
		Kõigi salvestatud vahepunktide, teekonnade ja radade	
		kustutamine	16

Purjetamisfunktsioonid	16	Voolusäästja seadistamine	26
Aluse tüübi seadistamine	16	Eelistatud suunaallika valimine	26
Purjetamine	16	Autopiloodi sisselülitamine	27
Startjoone navigatsioon	17	Tüürimismustrid	27
Võistlustaimer kasutamine	17	U-pöörde mustri järgimine	27
Vööri ja GPS-antenni vahelise kauguse määramine	17	Ringmustrite seadistamine ja järgimine	27
Leeliinide seaded	17	Siksakmustrite seadistamine ja järgimine	27
Kiilu nihke määramine	17	Williamsoni pöördemustri järgimine	27
Purjepaadi autopiloodi kasutamine	18	Reactor™ Autopiloodi kaugjuhtimine	27
Tuule säilitamine	18	Reactor Autopiloodi kaugjuhtimise sidumine	
Pautimine ja halssimine	18	kaardiplotteriga	27
Sonar-kalaleidja	18	Reactor autopiloodi kaugjuhtpuldil toiminguklahvide	
Sonarisignaali edastamise peatamine	18	funktsioonide muutmine	27
Sonarivaate muutmine	18	Force™ veomootori juhtimine	27
Tavaline sonarivaade	19	Veomootoriga ühendamine	27
Poolitatud sagedusega sonarivaade	19	Ekraanile veomootori juhtnuppude lisamine	28
Poolitatud suumiga sonarivaade	19	Veomootori juhtriiba	28
Garmin ClearVü sonarivaade	19	Veomootori seaded	28
SideVü sonarivaade	19	Veomootori kaugjuhtimissüsteemi otseteeklahvidele otsetee	
SideVü skannimistehnoloogia	19	määramine	28
Panoptix sonarikuivad	19	Veomootori kompassi kalibreerimine	28
LiveVü sonari allavaade	20	Paadinina nihe	28
LiveVü edasisuunaline sonarivaade	20	Digitaalne selektiivne helistamine	29
RealVü 3D sonari ettevaade	20	Kaardiplotteri NMEA 0183 VHF-raadiosaatja funktsioonid	29
RealVü 3D alla sonarikuva	20	DSC sisselülitamine	29
RealVü 3D sonarikuva ajalugu	20	DSC loend	29
FrontVü sonarivaade	20	DSC loendi vaatamine	29
Panoptix LiveScope™ sonarivaade	21	DSC kontakti lisamine	29
Plinkeri vaade	21	Saabuvad hädaabikutsungid	29
Plinkeri lehe otseteed	21	Hädas oleva aluse juurde navigeerimine	29
Anduri tüübi valimine	21	Asukoha jälgimine	29
Kompassi kalibreerimine	21	Asukoha aruande vaatamine	29
Sonari allika valimine	21	Jälgitud aluse juurde navigeerimine	29
Sonari allika ümbernimetamine	22	Vahepunkti loomine jälgitava veesõiduki asukohas	29
Vahepunkti loomine sonarikuval	22	Asukoha aruande teabe muutmine	29
Sonarikuva peatamine	22	Asukoha aruandekõne kustutamine	29
Sonari ekraanil vahemaa mõõtmine	22	Aluse jälgede vaatamine kaardil	29
Sonari ajaloo kuvamine	22	Individuaalsed rutiinsed kutsungid	29
Sonari jagamine	22	DSC kanali valimine	29
Üksikasjade taseme seadistamine	22	Individuaalse kõne tegemine	30
Värvide intensiivsuse muutmine	22	Individuaalse kõne tegemine AIS sihtmärki	30
Sonari salvestused	22	Näidikud ja graafikad	30
Sonari kuva salvestamine	22	Kompassi vaatamine	30
Sonariga salvestamise katkestamine	22	Teekonnannäidikute kuvamine	30
Sonari salvestuse kustutamine	22	Teekonnannäidikute lähtestamine	30
Sonari salvestuste esitamine	23	Mootori- ja kütusenäidikute vaatamine	30
Tavalise Garmin ClearVü ja SideVü sonari seadistamine	23	Näidikutel kuvatavate mootorite valimine	30
Suumi taseme määramine sonarikuval	23	Näidikutel kuvatavate mootoriandmete kohandamine	30
Kuvamiskiiruse seadistamine	23	Mootorinäidikute olekuhoiatuste lubamine	30
Sügavus- või laiusskaala ulatuse seadistamine	23	Mootorinäidiku teatud olekuhoiatuste lubamine	30
Sonari välimuse seaded	23	Kütusehoiatuse määramine	30
Sonari hoiatused	23	Veesõiduki kütusekoguse seadistamine	30
Täpsemad sonari seaded	24	Kütuseandmete sünkroonimine aluse tegeliku	
Anduri installimiseseaded	24	kütusekogusega	30
Sonari sagedused	24	Tuulenäidikute vaatamine	30
A-piirkonna sisselülitamine	24	Purjetamise tuulenäidiku konfigureerimine	30
Panoptix sonari seadistus	25	Kiirusallika konfigureerimine	31
RealVü vaatenurga ja suumitaseme seadistamine	25	Tuulenäidiku kursiallika konfigureerimine	31
RealVü laotuskiiruse seadistamine	25	Tihhtuules sõitja tuulemõõdik	31
LiveVü Forward ja FrontVü sonari menüü	25	Digitaalne lülitus	31
LiveVü ja FrontVü välimuse seaded	25	Digitaalse lülituskuva lisamine ja muutmine	31
RealVü välimuse seaded	25	Loodete, hoovuse ja taevakehade teave	31
Panoptix anduri installimiseseaded	25	Mareograafi teave	31
Autopiloot	26	Hoovusejaama teave	31
Autopiloodi kuva	26		
Roolimissammu muutmine	26		

Taevateave	31	Kasutajaandmete jagamine ja haldamine	37
Loodete, hoovuste jaamade või taevakehade teabe vaatamine		Ettevõtte Garmin seadme ühendamine kasutajaandmete	
erinevatel kuupäevadel	31	jagamiseks	38
Loodete ja hoovuste erineva mõõtejaama teabe kuvamine	31	Kasutajaandmete jagamiskaabli juhtmeskeem	38
Meediumipleier	31	Failitüübi valimine muu tootja vahepunktidele ja	
Meediumipleieri avamine	32	marsruutidele	38
Ikoonid	32	Kasutajaandmete kopeerimine mälukaardilt	38
Meediumiallika valimine	32	Kasutajaandmete kopeerimine mälukaardile	38
Muusika esitamine	32	Sisseehitatud kaartide kopeerimine mälukaardile	38
Muusika sirvimine	32	Vahepunktide, marsruutide ja radade kopeerimine rakendusest	
Loo kordamine	32	HomePort kaardiplotterisse	38
Kõikide palade kordamine	32	Andmete varundamine arvutisse	38
Palade seadmine juhujärjekorda	32	Kaardiplotteri varundatud andmete taastamine	39
Helitugevuse reguleerimine	32	Süsteemiteabe salvestamine mälukaardile	39
Tsoonide lubamine ja keelamine	32	Salvestatud andmete kustutamine	39
Meediumi heli vaigistamine	32	Lisa	39
VHF-raadio	32	Seadme registreerimine Garmin Express-ga	39
VHF-kanalite skannimine	32	Tarkvara uuendamine	39
VHF summutuse seadistamine	32	Uue tarkvara laadimine mälukaardile	39
Raadio	32	Seadme tarkvara uuendamine	39
Tuuneri regiooni seadistamine	32	Ekraani puhastamine	40
Raadiojaama vahetamine	32	Ekraanipildid	40
Häälestusrežiimi muutmine	32	Ekraanipiltide salvestamine	40
Eelsätted	32	Ekraanipiltide kopeerimine arvutisse	40
DAB taasesitus	33	Törkeotsing	40
DAB tuuneri regiooni seadistamine	33	Mu seade ei leia GPS-signaale	40
DAB jaamade otsimine	33	Mu seade ei lülitu sisse või lülitub iseenesest välja	40
DAB jaamade vahetamine	33	Mu sonar ei tööta	40
DAB-jaamade eelsätted	33	Mu seade ei loo vahepunkte õigesse kohta	40
SiriusXM satelliitraadio	33	Mu seade ei näita õiget kellaaega	40
SiriusXM raadio tunnuskoode leidmine	33	Tehnilised andmed	40
SiriusXM tellimuse aktiveerimine	33	Kõik mudelid	40
Jaamajuhi kohandamine	33	6-tollised mudelid	41
SiriusXM kanali salvestamine eelsätete loendisse	33	7-tollised mudelid	41
SiriusXM vanemlike õiguste avamine	33	9-tollised mudelid	41
Seadmele nime andmine	34	Sonarimudelite spetsifikatsioonid	41
Meediumipleieri tarkvara uuendamine	34	NMEA 0183 teave	41
Seadme konfiguratsioon	34	NMEA 2000 parameetri rühmanumbri teave	42
Kaardiplotteri automaatne sisselülitamine	34	Indeks	43
Süsteemiseaded	34		
Ekraaniseaded	34		
GPS-seaded	34		
Sündmuste logi vaatamine	34		
Süsteemitarkvara teabe kuvamine	34		
E-sildi regulatiiv- ja vastavusteabe vaatamine	34		
Minu alus seaded	35		
Kiilu nihke määramine	35		
Veetemperatuuri nihke seadistamine	35		
Veekiirusseadme kalibreerimine	35		
Veesõiduki kütusekoguse seadistamine	35		
Kütuseandmete sünkroonimine aluse tegeliku			
kütusekogusega	36		
Mootorinäidiku ja kütusenäidiku piiride kohandamine	36		
Sideseaded	36		
NMEA 0183	36		
NMEA 2000 seaded	36		
Wi-Fi võrk	36		
Hoiatuse seadistamine	37		
Navigatsioonihoiatused	37		
Süsteemihoiatused	37		
Kütusehoiatuse määramine	37		
Ühikute seaded	37		
Navigatsiooniseaded	37		
Muude veesõidukite seaded	37		
Kaardiplotteri tehase seadete taastamine	37		

Sissejuhatus

⚠ HOIATUS

Toote hoiatused ja muu olulise teabe leiad toote karbis olevast juhendist *Tähtis ohutus- ja tootealane teave*.

Seadme ECHOMAP UHD 60 vaade eest



①	Toitenupp
②	Automaatne taustvalguse andur
③	Klahvid
④	microSD® mälukaartipesa

TEATIS

Seadme igakordsel hoidikusse asetamisel veendu, et seade on kindlalt hoidikus, juhtmed on korralikult seadmesse ja hoidikusse sisestatud ning lukustuskrone on kinni. Lukustuskroneini õigel paigaldusel kostab klõpsatus. Kui juhtmed on korralikult ühendatud ja seade pole kindlalt paigal, võib toide kaduda või seade mitte toimida. Lisaks võib seade halva paigalduse korral hoidikust välja kukkuda ja viga saada.

Seadme klahvid

⏻	Allhoidmisel lülitab seadme sisse või välja. Vajutamisel avab taustvalguse, värvirežiimi ja sonariedastuste otseteede menüü. Korduval vajutamisel lülitab heleduse tasemeid.
—	Suunib kaardil või vaates välja.
+	Suunib kaardil või vaates sisse.
⬅ ➡	Sirvib, tõstab suvandid esile ja liigutab kursorit.
SELECT	Kinnitab teated ja valib suvandid.
BACK	Viib tagasi eelmisele kuvale.
MARK	Salvestab praeguse asukoha vahepunktina.
HOME	Viib tagasi avakuvale. Teeb klahvi all hoides ekraanitõmmise.
MENU	Avab lehe menüüsuvandid, kui see on kohaldatav. Sulgeb menüü, kui see on kohaldatav. Teeb klahvi all hoides ekraanitõmmise.

ECHOMAP UHD 70/90 esivaade



①	Toitenupp
②	Automaatne taustvalguse andur
③	Puutekraan

④	Otseteekehvid
⑤	microSD mälukaartipesa

Seadme klahvid

⏻	Allhoidmisel lülitab seadme sisse või välja. Vajutamisel avab taustvalguse, värvirežiimi ja sonariedastuste otseteede menüü. Korduval vajutamisel lülitab heleduse tasemeid.
1 2 3 4	Allhoidmisel määrab aktiivsele kuvale otseteekehvi. Vajutamisel avab määratud kuva.

Otseteekehvi määramine

Otseteekehvi abil saad sagedasti kasutatavad kuvad kiiresti avada. Otseteekehvi saad määrata näiteks sonarikuvadele ja kaartidele.

1 Ava kuva.

2 Hoia otseteekehvi all ja vali **OK**.

VIHJE: otseteekehvi salvestatakse numbrina kategooriasse Sagedasti kasutusel.

Soovitused ja otseteed

- Kaardiplotteri sisselülitamiseks vajuta ⏻.
- Vajuta suvalisel kuvale korduvalt ja vali sobiv heleduse tase ⏻. Aitab kaasa, kui heledus on nii nõrk, et kuvale pole midagi näha.
- Ekraanile otsetee loomiseks hoia numbriklahvi all.
- Avakuvale naasmiseks vali suvalisel kuvale **HOME**.
- Selle kuva lisasätete avamiseks vali **MENU**.
- Kui oled lõpetanud, vali menüü sulgemiseks **MENU**.
- Lisavalikute avamiseks vajuta ⏻ ja seadista taustavalgust või puutekraani lukustust.
- Vajuta ⏻ ja vali **Toide > Lülita välja** või hoia nuppu ⏻ alla, kuni riba **Lülita välja** täitub ja kaardiplotter välja lülitub.
- Vajuta ⏻ ja vali **Toide > Lülita unerežiimi**, et kaardiplotter ooterežiimi viia.

Kasutusjuhendite allalaadimine veebist

Uusima kasutusjuhendi ning kasutusjuhendite tõlked leiad veebisaidilt Garmin®.

1 Ava veebiaadress garmin.com/manuals/ECHOMAPUHD.

2 Laadi kasutusjuhend alla.

Ettevõtte Garmin tugikeskus

Abi ja teabe (nt tootejuhendid, korduvad küsimused, videod, tarkvaravärskendused ja klienditugi) saamiseks ava veebisait support.garmin.com.

Mälukaartide sisestamine

Saad kaardiplotteris kasutada täiendavaid mälukaarte. Kaardid võimaldavad vaadata sadamate, jahisadamate ja muude huvipunktide suure eraldusvõimega satelliitkujutisi ja aerofotosid. Saad kasutada tühje mälukaarte Garmin Quickdraw™ kontuurikaartide, sonarisalvestiste (ühilduva anduriga) salvestamiseks ning näiteks vahepunktide ja teekondade edastamiseks teise ühilduvasse kaardiplotterisse või arvutisse ning kasutada rakendust ActiveCaptain®.

Seade toetab kuni 32 GB microSD FAT32 vormingus mälukaarti. Vajalik on kiirusklass 4 või suurem.

1 Ava kaardiplotteri esiküljel luuk ①.



- 2 Sisesta mälukaart ②.
- 3 Vajuta kaarti, kuni see paika klõpsatab.
- 4 Sulge luuk.

GPS-satelliitsignaali hankimine

Satelliitsignaali hankimiseks vajab seade varjamata vaadet taevasse. Kellaaeg ja kuupäev määratakse GPS-asukoha alusel automaatselt.

- 1 Lülita seade sisse.
- 2 Oota, kuni seade satelliidid leiab.
Satelliitsignaali hankimisele võib kuluda 30 kuni 60 sekundit.

Kui seade võtab satelliitsignaali vastu, ilmub avakuvale .

Kui seade kaotab satelliitsignaali, kaob avakuvalt ning kaardile ilmub märgi kohale küsimärk.

Lisateavet GPS-i kohta vaata aadressilt garmin.com/aboutGPS. Satelliitsignaali hankimise kohta abi saamiseks vt (*Mu seade ei leia GPS-signaale*, lehekülj 40).

GPS-allika valimine

Kui kasutate rohkem kui üht GPS-allikat, saate valida eelistatud GPS-allika.

- 1 Vali **Seaded > Süsteem > GPS > Allikas**.
- 2 Vali GPS-andmete allikas.

Kaardiplotteri kohandamine

Avakuva kohandamine

Võid avakuvale lisada üksuseid ja nende järjekorda muuta.

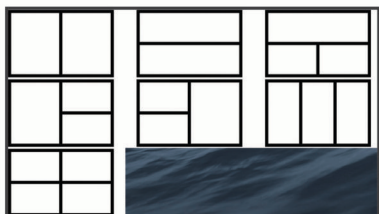
- 1 Vali avakuval olles **Kohanda kodu**.
- 2 Tee valik:
 - Üksuse järjekorra muutmiseks vali **Järjesta ümber**, vali teisaldamiseks üksus ja vali uus asukoht.
 - Avakuvale üksuse lisamiseks vali **Lisa** ja vali uus üksus.
 - Avakuvale lisatud üksuste eemaldamiseks vali **Eemalda** ja vali üksus.
 - Avakuva tausta kujutise muutmiseks vali **Taust** ja seejärel kujutis.

Lehtede kohandamine

ECHOMAP UHD 70/90 ekraaniga uue kombinatsioonilehe loomine

Saad luua enda vajadustele vastava kohandatud kombinatsioonilehe.

- 1 Vali **Kombod > Kohanda > Lisa**.
- 2 Vali paigutus.

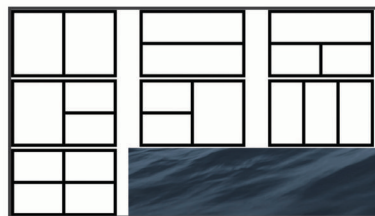


- 3 Vali ala.
- 4 Vali alale funktsioon.
- 5 Korda samme lehe igal alal.
- 6 Ala suuruse muutmiseks lohista nooli.
- 7 Ala ümberpaigutamiseks hoia seda all.
- 8 Uute andmete valimiseks hoia andmevälja all.
- 9 Kui oled lehe kohandamise lõpetanud, vali **Valmis**.
- 10 Sisesta lehele nimi ja vali **Valmis**.

Uue kombinatsioonilehe loomine seadmega ECHOMAP UHD 60

Võid luua oma vajadustele vastava kohandatud kombinatsioonilehe.

- 1 Vali **Kombod > Kohanda > Lisa**.
- 2 Vali paigutus.



- 3 Vali ala.
- 4 Vali ala jaoks funktsioon.
- 5 Korda neid etappe lehekülje igal alal.
- 6 Vali **Andmed** ja kohanda näidatud andmeid.
- 7 Kui oled lehekülje kohandamise lõpetanud, vali **Järgmine**.
- 8 Anna leheküljele nimi ja vali **Valmis**.
- 9 Muuda akende suurust noolenuppudega.
- 10 Väljumiseks vali **BACK**.

Aluse tüübi seadistamine

Kaardiplotteri seadete konfigureerimiseks ning paadi tüübi jaoks kohandatud funktsioonide kasutamiseks saate valida paadi tüübi.

- 1 Vali **Seaded > Minu alus > Aluse tüüp**.
- 2 Vali suvand.

Taustvalguse seadistamine

- 1 Vali **Seaded > Süsteem > Ekraan > Taustvalgus**.
- 2 Seadista taustvalgust.

VIHJE: vajuta suvalisel kuval korduvalt ja vali sobiv heleduse tase. Aitab kaasa, kui heledus on nii nõrk, et kuval pole midagi näha.

Värvirežiimi seadistamine

- 1 Vali **Seaded > Süsteem > Ekraan > Värvirežiim**.
VIHJE: värvirežiimi seadete avamiseks vali suvalisel kuval > **Ekraan > Värvirežiim**.
- 2 Vali suvand.

Taustakujutise muutmine

- 1 Vali avakuval **MENU > Taust**.
VIHJE: sätet saab seadistada ka menüüs **Seaded > Süsteem > Ekraan > Taust**.
- 2 Vali kujutis.

Rakendus ActiveCaptain

⚠ ETTEVAATUST

See rakendus võimaldab kasutajatel teavet saada. Garmin ei vastuta kasutajate avaldatud teabe täpsuse, terviklikkuse või õigeaegsuse eest. Kasutad seda teavet üksnes enda vastutusel.

Rakendus ActiveCaptain loob parema paadisõidukogemuse pakkumiseks ühenduse seadme ECHOMAP UHD, kaartide ja kogukonnaga.

Rakendusega ActiveCaptain mobiilseadmes saab alla laadida, osta ja uuendada kaarte. Võid rakenduse abil hõlpsalt ja kiiresti edastada kasutajaandmeid (nt vahepunkte ja marsruute), luua ühenduse Garmin Quickdraw kontuuride kogukonnaga ja uuendada seadme tarkvara. Võid teekonda planeerida ka rakenduses.

Sadamate ja muude huvipunktide ajakohase teabe saamiseks võid kasutada ActiveCaptain kogukonda. Pärast sidumist võib rakendus kaardiplotterisse edastada nutiteavitusi (nt kõned ja tekstisõnumid).

ActiveCaptain rollid

Sinu suhtlemise tase seadmega ECHOMAP UHD rakenduse ActiveCaptain vahendusel on sinu rollist.

Funktsioon	Omanik	Külaline
Registreeri seade, sisse-ehitatud kaardid ja lisa-kaardid kontoga	Jah	Ei
Uuenda tarkvara	Jah	Jah
Edasta allalaaditud või loodud Garmin Quickdraw kontuurid automaatselt	Jah	Ei
Tõuketeavitused	Jah	Jah
Alusta navigeerimist kindlasse vahepunkti või kindlal teekonnal	Jah	Jah
Sünkrooni vahepunkte ja teekondi ECHOMAP UHD seadmega käsitsi	Jah	Jah

Rakenduse ActiveCaptain kasutamise alustamine

Võid rakenduse ActiveCaptain abil ühendada oma mobiilseadme seadmega ECHOMAP UHD. Rakendus annab kiire ja lihtsa võimaluse ECHOMAP UHD seadme kasutamiseks, sh andmete jagamine, registreerimine, seadme tarkvara uuendamine ja mobiilseadme teavituste vastuvõtmine.

- 1 Sisesta mälukaart ECHOMAP UHD seadme ühte kaardipesasse ([Mälukaartide sisestamine](#), lehekülg 1). Kaart peab olema sisestatud iga kord, kui soovid kasutada rakendust ActiveCaptain.

- 2 Vali **ActiveCaptain** > **Loo ActiveCaptain mälukaart**.

TEATIS

Sul võidakse paluda mälukaart vormindada. Kaardi vormindamisel kustutatakse kaardile salvestatud kõik andmed. Siia kuuluvad salvestatud kasutajaandmed, nt vahepunktid. Kaardi vormindamine on soovituslik, mitte kohustuslik. Enne kaardi vormindamist salvesta andmed mälukaardilt seadme sisemällu ([Kasutajaandmete kopeerimine mälukaardilt](#), lehekülg 38). Pärast rakenduse ActiveCaptain jaoks kaardi vormindamist saad kasutajaandmed tagasi kaardile edastada ([Kasutajaandmete kopeerimine mälukaardile](#), lehekülg 38).

- 3 Lehel **ActiveCaptain** vali **MENU** > **Wi-Fi seadistus** > **Wi-Fi võrk** > **Wi-Fi** > **Sees**.
- 4 Sisesta võrgu nimi ja parool.
- 5 Installeeri rakendus ActiveCaptain mobiilseadme rakenduste poest ja ava rakendus.
- 6 Mobiilseade ja ECHOMAP UHD peavad teineteisest asuma kuni raadiuses 32 m (105 ft).

- 7 Ava mobiilseadmes Wi-Fi® ühenduste lehekülg ja loo ühendus Garmin seadmega, kasutades seadmes sisestatud nime ja parooli.

Nutiteavituste lubamine

⚠ HOIATUS

Ära loe ega vasta teavitustele veesõiduki juhtimisel. Kui vees toimuvale ei pöörata tähelepanu, võib tulemuseks olla kehavigastused, surm või veesõiduki kahjustamine.

Enne kui seade ECHOMAP UHD saab teavitusi vastu võtta, tuleb see ühendada mobiilseadme ja rakendusega ActiveCaptain.

- 1 Vali seadmes ECHOMAP UHD **ActiveCaptain** > **Nutiteavitused** > **Luba teavitused**.
- 2 Lülita mobiilseadme sätetes sisse Bluetooth®.
- 3 Seadmed peavad asuma kuni 10 m (33 ft) kaugusel.
- 4 Vali mobiilseadme rakenduses ActiveCaptain **Nutiteavitused** > **Seo kaardiplotteriga**.
- 5 Rakenduse sidumiseks ECHOMAP UHD seadmega järgi ekraanil toodud juhiseid.
- 6 Vastava teate ilmumisel sisesta mobiilseadmes parool.
- 7 Vajadusel seadista saabuvald teavitusi mobiilseadme sätetes.

Tarkvara uuendamine rakendusega ActiveCaptain

Kui seade kasutab Wi-Fi-tehnoloogiat, saad rakendusega ActiveCaptain laadida seadmesse tarkvarauuendused ja need installida.

TEATIS

Tarkvarauuendused võivad vajada mahukate failide allalaadimiseks rakendust. Rakenduvad tavalised Interneti-pakkuja andmesidelepinguga määratud tasud. Andmekasutuspiirangute ja tasude teada saamiseks pöördu oma Interneti teenusepakkuja poole.

Installimisele võib kuluda mitu minutit.

- 1 Ühenda oma mobiilseade ECHOMAP UHD seadmega ([Rakenduse ActiveCaptain kasutamise alustamine](#), lehekülg 3).
- 2 Kui tarkvarauuendus on saadaval ja sul on mobiilseadmes loodud Interneti-ühendus, vali **Tarkvarauuendused** > **Laadi alla**.
Rakendus ActiveCaptain laadib uuendused mobiilseadmesse. Kui ühendad rakenduse ECHOMAP UHD seadmega, edastatakse uuendused seadmesse. Kui edastamine on lõpetatud, palutakse sul uuendus installida.
- 3 Kui seade ECHOMAP UHD seda palub, vali suvand uuenduse installimiseks.
 - Tarkvara kohe uuendamiseks vali **OK**.
 - Uuendamise viivitamiseks vali **Tühista**. Kui oled valmis uuenduse installima, vali **ActiveCaptain** > **Tarkvarauuendused** > **Installeeri kohe**.

Kaartide uuendamine rakendusega ActiveCaptain

Kaardiuuenduste allalaadimiseks ja seadmesse edastamiseks võid kasutada rakendust ActiveCaptain. Mobiilseadme mäluruumi ja rakenduse ActiveCaptain mälukaardi mälumahu säästmiseks ning allalaadimiseks kuluva aja vähendamiseks võid rakendusega ActiveCaptain laadida alla üksnes vajaminevad kaardialad.

Kui laadid alla kogu kaardi, võid rakenduse Garmin Express™ abil laadida kaardi mälukaardile. Garmin Express laadib

rakendusega ActiveCaptain võrreldes suuri kaarte palju kiiremini. Lisateavet vt veebiaadressilt garmin.com/express.

TEATIS

Kaardiuuendused võivad suurte failide allalaadimiseks vajada rakendust. Rakenduvad tavalised Interneti-teenusepakkuja andmesidelepinguga määratud tasud. Andmekasutuspiirangute ja tasude teadasaamiseks pöördu oma Interneti-teenusepakkuja poole.

- 1 Ühenda mobiilseade seadmega ECHOMAP UHD (*Rakenduse ActiveCaptain kasutamise alustamine*, lehekülj 3).
- 2 Kui kaardiuuendus on saadaval ja mobiilseadmel on Interneti-juurdepääs, vali **OneChart > Minu kaardid**.
- 3 Vali uuendamiseks kaart.
- 4 Vali allalaaditav ala.
- 5 Vali **Laadi alla**.

Rakendus ActiveCaptain laadib uuenduse mobiilseadmesse. Kui ühendad rakenduse uuesti seadmega ECHOMAP UHD, laaditakse uuendus seadmesse. Edastuse lõppedes on uuendatud kaardid kasutamiseks valmis.

Kaardid ja 3D kaardivaated

Kaardid ja 3D kaardivaated olenevad kasutatavates kaardiandmetest ja tarvikutest.

MÄRKUS. 3D-kaardikuvad on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

Kaartide ja 3D kaardivaadete avamiseks vali Kaardid.

Navigatsioonikaart: kuvab eellaaditud kaartidel ning lisakaartidel olevad navigatsiooniandmed. Andmete hulka kuuluvad poid, majakad, kaablid, sügavused, jahisadamad ja loodete jaamad ülaltvaates.

Kalastuskaart: annab üksikasjaliku vaate põhja kontuuridest ja põhja kajaloodist. Sellel kaardil pole navigatsiooniandmeid ning sel esitatakse batümeetrilised andmed ja täpsemad põhjakontuurid. Kaart toimib hästi avamerel kalastamiseks.

MÄRKUS. kalastuskaart on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

Perspective 3D: kuvab vaate paadi kohalt ja tagant (vastavalt kursile) ning pakub visuaalset navigatsiooniabi. Vaade on abiks madalikel, karide vahel, sildade ja kanalitega veekogudes navigeerimisel ning aitab tuvastada tundmatute sadamate või ankurkohtade sissepääsu- ja väljapääsuteid.

Mariner's Eye 3D: kuvab üksikasjaliku kolmemõõtmelise vaate paadi kohalt ja tagant (vastavalt kursile) ning pakub visuaalset navigatsiooniabi. Vaade on abiks madalikel, karide vahel, sildade ja kanalitega veekogudes navigeerimisel ning aitab tuvastada tundmatute sadamate või ankurkohtade sissepääsu- ja väljapääsuteid.

Fish Eye 3D: annab veealuse kaardivaate koos merepõhjaga. Kui ühendatud on sonari andur, märgitakse hõljuvad sihtmärgid (nt kalad) punase, roheline ja kollase värviga. Punane märgib suurimaid sihtmärke, roheline kõige väiksemaid.

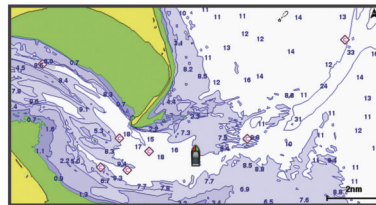
Varjualune: tagab järvede ja rannikuvete kõrge eraldusvõimega kõrgusvarjutuse. See kaart on abiks kalastamisel ja sukeldumisel.

MÄRKUS. Varjualune kaart on teatud kohtades saadaval koos premiumkaartidega.

Navigatsioonikaart ja kalastuskaart

MÄRKUS. kalastuskaart on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

Navigatsioonikaart on mõeldud optimaalseks navigeerimiseks. Saad määrata kursi, vaadata kaarditeavet ja kasutada seda navigatsiooniabinäina. Navigatsioonikaart avamiseks vali **Kaardid > Navigatsioonikaart**.



Kalastuskaart pakub üksikasjalikku teavet põhja andmete ja kalastussisu kohta. Seda kaarti kasutatakse kalastamisel. Kalastuskaart avamiseks vali **Kaardid > Kalastuskaart**.

Kaardil sisse ja välja suumimine

Suumi taset märgib kaardi allservas olev skaalanumber. Skaalanumbri all olev riba märgib vahemaad kaardil.

- Välja suumimiseks vali **—** või näpista kaks sõrme puutekraanil kokku.
- Sisse suumimiseks vali **+** või liiguta kaks sõrme puutekraanil lahku.

Kaardi panoraamimine klahvidega

Saad vaadata kaardil ka muud kui praegust asukohta.

- 1 Selleks kasutad kaardil nooleklahve.
- 2 Vali **BACK** ning lõpeta panoraamimine ja naase kaardil praegusesse asukohta.

MÄRKUS. liitekraanil panoraamimiseks vali **SELECT**.

Kaardielemendi valimine seadme nuppudega

- 1 Vali kaardil või 3D vaates **←**, **→**, **↖** või **↗** ja liiguta kursorit.
- 2 Vali **SELECT**.

Kaardi sümbolid

Selles tabelis on toodud mõned levinud sümbolid, mida võid üksikasjalikel kaartidel märgata.

Ikoon	Kirjeldus
	Poi
	Teave
	Sadamateenused
	Loodete mõõtmine
	Hoovuse mõõtmine
	Saadaval on ülafoto
	Saadaval on perspektiivfoto

Kaartide muude levinud funktsioonide hulgas on sügavuse kontuurjooned, tõusu/mõõna alad, sügavus (nagu kujutatud algsetel paberkaartidel), navigatsiooniabinäid ja -sümbolid, takistused ja kaablitega alad.

Vahemaa mõõtmine kaardil

- 1 Vali kaardilt asukoht.
- 2 Vali **Mõõda kaugust**.

Su praeguses asukohas kuvatakse tähis. Nurgas kuvatakse kaugus ja nurk tähisest.

VIHJE: tähise lähtestamiseks ja mõõtmiseks kursori praegusest asukohast vali **Määra viide**.

Kaardil vahepunkti loomine

- 1 Vali kaardilt asukoht või objekt.
- 2 Vali **Loo vahepunkt**.

Kaardil olevasse punkti navigeerimine

⚠ HOIATUS

Kõik teekonnad ja navigatsiooniliinid kuvatakse kaardiplotteril ning need on mõeldud pakkuma üldist teekonnajuhendamist ja õigete kanalite tuvastamist ning pole mõeldud täpseks järgimiseks. Kehavigastuste, surma või veesõiduki kahjustamisega kaasneva madalikulesõidu või muude ohtude vältimiseks pööra alati tähelepanu navigatsiooniseadme teabele ja tegelikele veeoludele.

Automaatnavigatsiooni funktsioon põhineb elektroonilisel kaarditeabel. See teave ei taga ohutu kauguse takistustest ja põhjast. Võrdle kurssi kõikide visuaalsete märkidega ning vältida maismaad, madalikku ja muid teelee jäävaid takistusi.

Funktsiooni Mine kasutamisel võib otsekurss ja parandatud kurss läbida maismaad või madalikku. Vaata visuaalseid märke ja juhi veesõidukit maismaa, madaliku ja muude ohtlike objektide vältimiseks.

MÄRKUS. kalastuskaart on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

MÄRKUS. automaatsnavigatsioon on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

1 Vali navigatsioonikaardil või kalastuskaardil asukoht.

2 Vajadusel vali **Navigeeri kohta**.

3 Tee valik:

- Otse asukohta navigeerimiseks vali **Mine**.
- Marsruudi loomiseks asukohta koos pööretega vali **Teekond**.
- Automaatnavigatsiooni kasutamiseks vali **Autom. navigatsioon**.

4 Vaata punase joonega tähistatud kurssi.

MÄRKUS. automaatsnavigatsiooni kasutamisel tähistab punase joone mis tahes hall osa, et automaatsnavigatsioon ei saa selle osa arvutada. Selle põhjuseks võib olla minimaalne ohutu sügavus või kõrgus.

5 Järgi punast joont, samal ajal roolides, et vältida maismaad, madalikku ja muid takistusi.

Kaardil asukoha ja objekti teabe vaatamine

Võid navigatsiooni- või kalastuskaardil vaadata asukoha või objektiga seotud teavet, nt tõusu, hoovust, taevakehasid, kaardimärkmeid või asukohateenuseid.

1 Vali navigatsiooni- või kalastuskaardil asukoht või objekt.

Kaardi ülaosas kuvatakse suvandite loend. Kuvatavad suvandid olenevad valitud asukohast või objektist.

2 Vali **Teave**.

Navigatsioonimärkide üksikasjad

Navigatsioonikaardil, kalastuskaardil, kuval Perspective 3D või meremehe 3D-kaardil saab vaadata eri navigatsioonimärkide üksikasju (sh poid, majakad ja takistused).

MÄRKUS. kalastuskaart on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

MÄRKUS. 3D-kaardikuvad on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

1 Vali kaardilt või 3D-kaardikuvalt navigatsioonimärk.

2 Vali navigatsioonimärgi nimetus.

Suunajoon ja nurgamarkerid

Suunajoon on kaardil paadi vööril liikumissuunas tõmmatud pikendus. Nurgamarkerid näitavad suuna või kursi suhtelist asendit, mis aitab omakorda kaasa õnge heitmisele või viitepunktide leidmisele.

Suunajoon ja nurgamarkerite määramine

Suunajoon on kaardil paadi vööril liikumissuunas tõmmatud pikendus. Nurgamarkerid näitavad suuna või kursi suhtelist asendit, mis aitab omakorda kaasa õnge heitmisele või viitepunktide leidmisele.

Saad kuvada suunajoon ja kursi kaardi maajoonel (COG).

COG märgib liikumissuunda. Kui suunaandur on ühendatud, märgib suund paadi vööri.

1 Vali kaardil **MENU > Kihid > Minu alus > Kursiiliin**.

2 Nurgamarkerid

3 Vajadusel vali **Allikas** ning seejärel suvand.

- Saadaoleva allika automaatseks kasutamiseks vali **Auto**.
- COG jaoks GPS-antenni suuna kasutamiseks vali **GPS-i kurss (COG)**.
- Ühendatud suunaanduri andmete kasutamiseks vali **Kurss**.
- Nii ühendatud suunaanduri kui GPS-antenni andmete kasutamiseks vali **COG and suund**.

Kaardil kuvatakse nii suunajoon kui COG-joon.

4 Vali **Ekraan** ning seejärel suvand.

- Vali **Vahemaa > Vahemaa** ning sisesta kaardil kuvatava joone pikkus.
- Vali **Kellaaeg > Kellaaeg** ning sisesta aeg, mida kasutatakse paadiga läbitava vahemaa arvutamiseks, kui paat liigub ettenähtud kiirusel.

Nurgamarkerite pööramine

Saad kaardil olevale kursile lisada nurgamarkerid.

Nurgamarkerid on abiks kalastamisel lantimisel.

1 Määra suunajoon ([Suunajoon ja nurgamarkerite määramine](#), lehekülg 5).

2 Vali **Nurgamarkerid**.

Premiumkaardid

⚠ HOIATUS

Kõik teekonnad ja navigatsiooniliinid kuvatakse kaardiplotteril ning need on mõeldud pakkuma üldist teekonnajuhendamist ja õigete kanalite tuvastamist ning pole mõeldud täpseks järgimiseks. Kehavigastuste, surma või veesõiduki kahjustamisega kaasneva madalikulesõidu või muude ohtude vältimiseks pööra alati tähelepanu navigatsiooniseadme teabele ja tegelikele veeoludele.

Automaatnavigatsiooni funktsioon põhineb elektroonilisel kaarditeabel. See teave ei taga ohutu kauguse takistustest ja põhjast. Võrdle kurssi kõikide visuaalsete märkidega ning vältida maismaad, madalikku ja muid teelee jäävaid takistusi.

MÄRKUS. kõik mudelid ei toeta kõiki kaarte.

Valikulised premiumkaardid, nagu BlueChart® g3 Vision võimaldavad kaardiplotterit efektiivsemalt kasutada. Lisaks üksikasjalikele merekaartidele võivad premiumkaardid sisaldada teatud piirkondades kasutatavaid lisafunktsioone.

Mariner's Eye 3D: annab kolmemõõtmelise vaate paadi kohalt ja tagant.

Fish Eye 3D: annab kolmemõõtmelise veealuse kaardivaate koos merepõhjaga.

Kalastuskaardid: kuvab täpsema põhjakontuuriga ning navigatsiooniantmeteta kaardi. Kaart toimib hästi avamere kalastamiseks.

Suure eraldusvõimega satelliitkujutised: esitab navigatsioonikaardil maismaast ja veest suure eraldusvõimega satelliitkujutised ([Satelliitkujutiste kuvamine navigatsioonikaardil](#), lehekülg 6).

Aerofotod: kuvab ümbruse paremaks visualiseerimiseks jahisadamate ja muude navigeerimiseks oluliste kohtade aerofotod ([Maamärkide aerofotode vaatamine](#), lehekülj 6).

Üksikasjalikud teed ja POI andmed: kuvab üksikasjalikud teede ja huvipunktide (POI) andmed, mille hulka kuuluvad ka rannikuteed ja huvipunktid, nagu restoranid, majutus ja kohalikud atraktsioonid.

Autom. navigatsioon: kasutab sihtkohta parima teekonna määramiseks aluse- ja kaardiandmeid.

Loodete jaama teabe vaatamine

◇ märgib kaardil loodete jaama. Saad vaadata loodete jaama üksikasjalikku graafikut, et ennustada eri kellaaegade või päevade loodeid.

MÄRKUS. see funktsioon on teatud kohtades saadaval preemiumkaartidega.

1 Vali navigatsioonikaardil või kalastuskaardil loodete jaam. Loodete suund ja tase kuvatakse ◇ kõrval.

2 Vali jaama nimi.

Animeeritud loodete ja hoovuste indikaatorid

MÄRKUS. see funktsioon on teatud kohtades saadaval preemiumkaartidega.

Animeeritud loodete ja hoovuste indikaatoreid saad vaadata navigatsioonikaardil või kalastuskaardil. Pead animeeritud ikoonid lubama ka kaardiseadetes ([Kaardikihi sätted](#), lehekülj 8).

Loodete indikaator ilmub kaardile vertikaalse noolega varustatud ribana. Punane alla suunatud nool märgib mõõna, sinine üles suunatud nool aga tõusu. Kursorit loodete indikaatoril liigutades kuvatakse sellele loodete kõrgus.

Hoovuste suund märgitakse kaardil nooltega. Iga noole suund märgib hoovuse suunda kaardi antud punktis. Hoovuse noole värv märgib hoovuse kiirust selles asukohas. Kursorit hoovuste indikaatoril liigutades kuvatakse sellele hoovuse kiirus.

Värv	Kehtiv kiirusvahemik
Kollane	0 kuni 1 sõlm
Oranž	1 kuni 2 sõlme
Punane	2 või rohkem sõlme

Loodete ja hoovuste indikaatorite kuvamine

MÄRKUS. see funktsioon on teatud kohtades saadaval preemiumkaartidega.

Staatiliste või animeeritud loodete ja hoovuste indikaatoreid saad vaadata navigatsioonikaardil või kalastuskaardil.

1 Vali navigatsiooni- või kalastuskaardil **MENU > Kihid > Kaart > Looded ja hoovused**.

2 Tee valik:

- Kaardil hoovuse ja loodete jaamade animeeritud indikaatorite kuvamiseks vali **Animeeritud**.
- Lubab loodete ja hoovuste liuguri, mis määrab aja, millal looded ja hoovused kaardil esitatakse; selleks vali **Slider**.

Satelliitkujutiste kuvamine navigatsioonikaardil

MÄRKUS. see funktsioon on teatud kohtades saadaval preemiumkaartidega.

Saad paigutada suure eraldusvõimega satelliitkujutised navigatsioonikaardil asuvalle maismaale või maismaale ja merele.

MÄRKUS. kui see on lubatud, esitatakse kõrge eraldusvõimega satelliitkujutisi ainult madalal suumitasemel. Kui sa ei näe valikulisel kaardialal suure eraldusvõimega kujutisi, vali sissesuumimiseks +. Üksikasjade taseme saad määrata kõrgemaks ka kaardi suumitaset muutes.

1 Vali navigatsioonikaardil **MENU > Kihid > Kaart > Satelliitfotod**.

2 Tee valik:

- Et kuvada veel tavaline kaarditeave ning maismaa kohal fotod, vali **Ainult maa**.

MÄRKUS. see säte tuleb Standard Mapping® kaartide nägemiseks lubada.

- Et kuvada fotod nii vee kui maismaa kohal, vali **Fotokaardi sulatus**. Reguleeri foto läbipaistmatust. Mida kõrgem on määratud protsent, seda rohkem satelliitfotod nii maismaad kui vett katavad.

Maamärkide aerofotode vaatamine

Enne, kui navigatsioonikaardil aerofotosid vaadata saad, pead kaardi seadetes valiku Fotopunktid sisse lülitama.

MÄRKUS. see funktsioon on teatud kohtades saadaval preemiumkaartidega.

Maamärkide, jahisadamate ja sadamate aerofotosid saad kasutada ümbruskonnas orienteerumiseks ning jahisadama või sadamaga tutvumiseks enne sinna saabumist.

1 Vali navigatsioonikaardil kaamera ikoon.

- Ülaltpaates foto nägemiseks vali .
- Perspektiivfoto nägemiseks vali . Foto tehti kaamera asukohas koonuse osutatud suunas.

2 Vali Foto.

Automaatne tuvastussüsteem

Automaatne tuvastussüsteem (AIS) võimaldab teisi aluseid tuvastada ja jälgida ning hoiatab liikluse eest. Kui kaardiplotter on ühendatud välise AIS-seadmega, võib see kuvada ulatusse jäävate ning transponderiga varustatud ja aktiivselt AIS-teavet edastavate aluste kohta teatud AIS-teavet.

Iga aluse kohta esitatav teave sisaldab laevanduse mobiilteenus tunnust (MMSI), asukohta, GPS-kiirust, GPS-kurssi ning aja, mis on möödunud aluse viimati teatatud asukohast, lähima lähenemiskursi ning aja lähima lähenemiskursini.

Mõned kaardiplotteri mudelid toetavad ka Blue Force jälgimisarakendust. Blue Force jälgimisarakendusega jälgitavad alused esitatakse kaardiplotteril sinirohelise värviga.

AIS sihtimise sümbolid

Sümbol	Kirjeldus
	AIS alus. Alus edastab AIS teavet. Kolmnurga teravik näitab AIS aluse liikumise suunda.
	Sihtmärk on valitud.
	Sihtmärk on aktiivne. Sihtmärk kuvatakse kaardil suuremana. Sihtmärgiga ühendatud roheline joon märgib sihtmärgi kurssi. MMSI, kiirus ja aluse liikumissuund ilmuvad sihtmärgi alla, kui üksikasjade sätteks on Kuva. Kui aluse AIS edastus katkeb, ilmub teateriba.
	Sihtmärk on kadunud. Roheline X märgib, et aluse AIS edastus on katkenud ja kaardiplotter kuvab teateriba, kus küsitakse, kas soovid aluse jälgimist jätkata. Kui aluse jälgimise katkestad, kadunud sihtmärgi sümbol kaob kaardiilt või 3D kaardivaatest.
	Ohtlik sihtmärk läheduses. Sihtmärk vilgub, kostab helisignaali ja ilmub teateriba. Kui hoiatuse kinnitamist ilmub punane kolmnurk ja punane joon, mis märgib sihtmärgi asukohta ja kurssi. Kui turvatsooni kokkupõrkehoiatust on välja lülitatud, sihtmärk vilgub, aga helilist hoiatust ei anta ning hoiatusriba ei kuvata. Kui aluse AIS edastus katkeb, ilmub teateriba.
	Ohtlik sihtmärk kaotatud. Punane X märgib, et aluse AIS edastus on katkenud ja kaardiplotter kuvab teateriba, kus küsitakse, kas soovid aluse jälgimist jätkata. Kui aluse jälgimise katkestad, kadunud sihtmärgi sümbol kaob ekraanilt 3D kaardivaatest.
	Sümboli asukoht märgib lähimat lähenemispunkti ohtlikule sihtmärgile, sümboli juures olevad numbrid märgivad aega sihtmärgi lähima lähenemispunkti.

MÄRKUS. blue Force jälgimisfunktsiooniga jälgitavad alused tähistatakse olekust sõltumatult sinirohelise värviga.

Aktiveeritud AIS-sihtmärkide suund ja plaaniline kurss

Kui aktiveeritud AIS-sihtmärk edastab suuna- ja kursiteavet, ilmub kaardil sihtmärgi suund AIS-sihtmärgi sümboliga ühendatud pidevjoonena. Suunajoon ei ilmu 3D-kaardikuval.

Aktiveeritud AIS-sihtmärgi plaaniline kurss ilmub kaardil või 3D-kaardikuval punktiirjoonena. Plaaniline kursi pikkus põhineb plaanilise kursi sätte väärtusel. Kui aktiveeritud AIS-sihtmärk ei edasta kiiruse teavet või kui veesõiduk ei liigu, siis plaanilise kursi joont ei ilmu. Veesõiduki edastatav kiiruse-, kursi- või pöörde teave võib mõjutada plaanilise kursi joont.

Kui aktiveeritud AIS-sihtmärk edastab suuna-, kursi- ja pöörde teavet, siis arvutatakse sihtmärgi plaaniline kurss kiiruse ja pöörde põhjal. Pöörde suunda (põhineb ka pööramiseks kiiruse) tähistatakse suunajoonega otsas oleva konksuga. Konksu pikkus ei muutu.



Kui aktiveeritud AIS-sihtmärk edastab kursi- ja suunateavet, aga mitte pöörde teavet, siis arvutatakse sihtmärgi plaaniline kurss kursiteabe põhjal.

AIS alusele sihtmärgi aktiveerimine

- 1 Vali kaardi või 3D kaardivaates AIS alus.
- 2 Vali **AIS alus > Aktiveeri sihtmärk**.

Sihitud AIS aluse teabe vaatamine

Saad vaadata sihitud AIS aluse AIS signaali olekut, MMSI-d, GPS-kiirust, GPS-suunda ja muud esitatavat teavet.

- 1 Vali kaardi või 3D kaardivaates AIS alus.
- 2 Vali **AIS alus**.

AIS-veesõiduki sihtmärgi desaktiveerimine

- 1 Vali kaardilt või 3D-kaardikuvalt AIS-veesõiduk.
- 2 Vali **AIS alus > Desaktiveeri sihtmärk**.

AIS-ohtude loendi kuvamine

Vali kaardilt või 3D-kaardikuvalt **MENU > Muud alused > AIS loend**.

Turvatsooni kokkupõrkehoiatuse seadistamine

Enne turvatsooni kokkupõrkehoiatuse määramist pead ühilduva kaardiplotteri AIS-seadmega ühendama.

Turvatsooni kokkupõrkehoiatust kasutatakse ainult AIS-iga. Turvatsooni kasutatakse kokkupõrgete vältimiseks ja seda saab kohandada.

- 1 Vali **Seaded > Hoiatused > AIS > AIS alarm > Sees**.

Kui AIS-aktiveeritud alus siseneb sinu paadi turvatsooni, kuvatakse teade ja kostab helisignaali. Ekraanil märgitakse objekt ohtlikuks. Kui hoiatus on välja lülitatud, teadet ja helilist hoiatust ei esitata, aga objekt märgitakse ekraanil ikkagi ohtlikuks.

- 2 Vali **Ulatus**.
- 3 Vali alust ümbritseva turvatsooni suurus.
- 4 Vali **Aeg**.
- 5 Vali aeg, millal sihtmärk eeldatavalt turvatsooni piiri ületab.

Näiteks, kui soovid saada hoiatuse 10 minutit enne eeldatavat piiri rikkumist, määra suvandi Aeg: sätteks 10 ning hoiatus antakse 10 minutit enne seda, kui alus turvatsooni piiri ületab.

AIS navigatsiooniabi

AIS navigatsiooniabi (ATON) on suvaline navigatsiooniabi, mida edastatakse AIS raadio kaudu. ATON-id kuvatakse kaartidel ning need omavad tuvastusteavet, nagu asukoht ja tüüp.

Saadaval on kolm peamist tüüpi AIS ATON-e. Tegelikud ATON-id on füüsiliselt olemas ning need saadavad tuvastus- ja asukohateavet oma tegelikust asukohast. Sünteetilised ATON-id on füüsiliselt olemas ning need saadavad tuvastus- ja asukohateavet muust asukohast. Virtuaalsed ATON-id pole füüsiliselt olemas ning need saadavad tuvastus- ja asukohateavet muust asukohast.

ATON-e saad kaardil vaadata, kui kaardiplotter on ühendatud ühilduva AIS raadioga. AIS ATON-ide kaardil kuvamiseks vali **MENU > Kihid > Kaart > Navigatsiooni märk > ATON-id**. ATON-i kohta saab lisateavet, kui valid kaardil ATON-i.

Sümbol	Tähendus
	Tegelik või sünteetiline ATON
	Tegelik või sünteetiline ATON: tippmärk põhi
	Tegelik või sünteetiline ATON: tippmärk lõuna
	Tegelik või sünteetiline ATON: tippmärk ida
	Tegelik või sünteetiline ATON: tippmärk lääs
	Tegelik või sünteetiline ATON: tippmärk eriline
	Tegelik või sünteetiline ATON: tippmärk ohutu
	Tegelik või sünteetiline ATON: tippmärk oht
	Virtuaalne ATON
	Virtuaalne ATON: tippmärk põhi
	Virtuaalne ATON: tippmärk lõuna
	Virtuaalne ATON: tippmärk ida
	Virtuaalne ATON: tippmärk lääs
	Virtuaalne ATON: tippmärk eriline
	Virtuaalne ATON: tippmärk ohutu
	Virtuaalne ATON: tippmärk oht

AIS hädakutsungi signaalid

AIS hädakutsungi signaaliseadmed edastavad aktiveerimisel hädaabi asukoha aruande. Kaardiplotter võtab vastu signaale otsingu- ja päästesaatjatel (SART), hädaabi raadiomajakatelt (EPIRB) ja muid üle parda kukkunud isiku signaale. Hädakutsungi signaaliedastused erinevad tavalistest AIS edastustest, mistõttu esitatakse need kaardiplotteril teisiti. Selle asemel, et jälgida hädakutsungi signaali kokkupõrke vältimiseks, jälgitakse hädakutsungi signaali, et alus või isik leida ja teda abistada.

Hädaabisignaali edastajani navigeerimine

Kui võtad vastu hädaabisignaali, ilmub selle hoiatus.

Vali **Vaade > Mine** ja hakka signaali edastaja suunas liikuma.

AIS hädakutsungi signaaliseadme sihtimissümbolid

Sümbol	Kirjeldus
	AIS hädakutsungi signaali edastamine. Vali, et näha rohkem teavet signaali edastamise kohta ning alustada navigeerimist.
	Edastamine katkes.
	Edastamistest. Ilmub, kui alus käivitab hädakutsungi signaaliseadme testi, mis ei märgi hädaolukorda.
	Edastamistest katkes.

AIS edastustesti hoiatuste lubamine

Rahvarohketes piirkondades, nagu jahisadamad suure hulga testhoiatuste vältimiseks võid valida, kas võtta AIS testi teated vastu või neid eirata. AIS hädakutsungi seadme testimiseks tuleb kaardiplotter testi hoiatuste vastuvõtmiseks lubada.

1 Vali **Seaded > Hoiatused > AIS**.

2 Tee valik:

- Hädakutsungimajaka (EPRIB) testsignaale vastuvõtmiseks või eiramiseks vali **AIS-EPIRB test**.
- Üle parda kukkunust (MOB) teavitava testsignaali vastuvõtmiseks või eiramiseks vali **AIS-MOB test**.
- Otsingu- ja päästetransponderi (SART) testsignaali vastuvõtmiseks või eiramiseks vali **AIS-SART test**.

AIS vastuvõtu väljalülitamine

AIS-signaali vastuvõtt on vaikimisi välja lülitatud.

Vali **Seaded > Muud alused > AIS > Väljas**.

AIS-funktsionaalsus lülitatakse kõikidel kaartidel ja 3D kaardivaadetes välja. Nende funktsioonide hulka kuuluvad ka AIS aluse sihtimine ja jälgimine AIS aluse sihtimisest ja jälgimisest tulenevad kokkupõrkehoiatused ning AIS aluste teabe kuvamine.

Kaardi menüü

MÄRKUS. teatud seaded kõigile kaardivaadetele ei kehti. Teatud suvandid nõuavad premiumkaarte või ühendatud tarvikuid.

MÄRKUS. menüüd võivad sisaldada seadeid, mida sinu paigaldatud kaardid või hetke asukoht ei toeta. Nende seadete muutmine kaardivaadet ei mõjuta.

Need seaded rakenduvad kaardivaadetele, v.a Fish Eye 3D (*Fish Eye 3D seaded, lehekülg 9*).

Vali kaardilt **MENU**.

Kihid: kohandab eri elementide välimust kaartidel (*Kaardikihid, lehekülg 8*).

Vahepunktid ja rajad: määrab, kuidas vahepunktid ja rajad kuvatakse (*Kasutajaandmete kihtide seaded, lehekülg 9*).

Quickdraw kontuurid: lülitab põhjakontuuride joonistamise sisse ja võimaldab luua kalastuskaardi märgiseid (*Garmin Quickdraw kontuurikaardid, lehekülg 9*).

Kaardi seadistus: kohandab kaardil kuvatava elemendi suunda ja taset ning kohandab ekraanil kuvatavaid andmeid.

Kaardikihid

Saad kaardikihi sisse ja välja lülitada ning kaardiomadusi kohandada. Iga säte on kaardi või kaardivaate spetsiifiline.

MÄRKUS. kõik sätted ei rakendu kõikidele kaartidele ja kaardiplotteri mudelitele. Teatud suvandid nõuavad premiumkaarte või ühendatud tarvikuid.

MÄRKUS. menüüd võivad sisaldada seadeid, mida sinu paigaldatud kaardid või hetke asukoht ei toeta. Nende seadete muutmine kaardivaadet ei mõjuta.

Vali kaardil **MENU > Kihid**.

Kaart: kuvab ja peidab kaartidega seotud üksused (*Kaardikihi sätted, lehekülg 8*).

Minu alus: kuvab ja peidab alusega seotud üksused (*Minu aluse kihi sätted, lehekülg 8*).

Kasutaja andmed: kuvab ja peidab kasutajaandmed, nagu vahepunktid, piirid ja rajad ning avab kasutajaandmete loendi (*Kasutajaandmete kihtide seaded, lehekülg 9*).

Muud alused: määrab, kuidas kuvatakse teised alused (*Muude aluste kihi sätted Other Vessels Layer Settings, lehekülg 9*).

Vesi: kuvab ja peidab sügavuse üksused (*Vee kihi sätted, lehekülg 9*).

Quickdraw kontuurid: kuvab ja peidab Garmin

Quickdrawkontuuride andmed (*Garmin Quickdraw kontuuri seaded, lehekülg 11*).

Kaardikihi sätted

Vali kaardil **MENU > Kihid > Kaart**.

Satelliitfotod: kuvab navigatsioonikaardi maismaaosa või maismaa- ja mereosa kõrgeraldusega satelliitkujutisi (teatud premiumkaartide kasutamisel) (*Satelliitkujutiste kuvamine navigatsioonikaardil, lehekülg 6*).

MÄRKUS. see säte tuleb Standard Mapping kaartide nägemiseks lubada.

Looded ja hoovused: kuvab kaardil mareograafi tähised ning aktiveerib loodete ja hoovuste liuguri, mis määrab kaardil loodete ja hoovuste kuvamise aja.

Maa huvipunktid: kuvab maismaa huvipunktid.

Navigatsioonimärk: kuvab kaardil navigatsioonimärgid, nagu ATON-id ja majakad. Võimaldab valida NOAA või IALA navigatsioonimärgi tüübid.

Teeninduspunktid: kuvab mereteeninduspunktide asukohad.

Sügavus: seadistab sügavuskihi üksused (*Vee kihi sätted, lehekülg 9*).

Piiratud alad: kuvab kaardil keelatud alade teabe.

Fotopunktid: kuvab aerofotode kaamera ikoonid (*Maamärkide aerofotode vaatamine, lehekülg 6*).

Minu aluse kihi sätted

Vali kaardil **MENU > Kihid > Minu alus**.

Kursiliin: kuvab ja seadistab suunaajoont, mis tõmmatakse kaardil aluse vööril liikumissuunas (*Suunaajoone ja nurgamärkide määramine, lehekülg 5*).

Leeliinid: seadistab leeliinid purjetamisrežiimis (*Leeliinide seaded, lehekülg 8*).

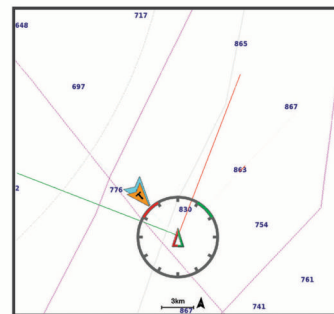
Roosid: võimaldab kuvada kaardil roosid. Tuuleroosid esitavad tuulenurka või -suunda ühendatud anduri abil. Kompassiroosid märgib aluse liikumissuuna kompassisuunda.

Aluse ikoon: määrab ikooni, mis märgib kaardil sinu asukohta.

Leeliinide seaded

Leeliinide kasutamiseks peab tuuleanduri kaardiplotteriga ühendama.

Purjetamisrežiimis (*Aluse tüübi seadistamine, lehekülg 2*) saad leeliinid navigatsioonikaardile kuvada. Leeliinid on abiks purjevõistlustel.



Vali navigatsioonikaardil **MENU > Kihid > Minu alus > Leeliinid > Seadistus**.

Ekraan: siin saab määrata leeliinide ja aluse kuvamise kaardil ning leeliinide pikkuse.

Purjetamisnurk: võimaldab määrata selle, kuidas seade leeliine arvutab. Valik Tegelik arvutab leeliinid tuuleanduriga mõõdetud tuulenurga alusel. Valik Käsitsi arvutab leeliinid käsitsi sisestatud luhvarti ja leinurga alusel.

Tuulepoolne nurk: võimaldab määrata leeliini luhvarti nurga alusel.

Allatuule nurk: võimaldab määrata leeliini leinurga alusel.

Loodeparandus: korrigeerib leeliine loode alusel.

Filtri ajakonstant: filtreerib sisestatud ajaintervalli põhinevad leeliini andmed. Sujuvamate, paadi mõningaid kursimuutusi või tuulenurka välja filtreerivate leeliinide saamiseks sisesta suurem numbriline väärtus. Paadi kursimuutuste või tuulenurga suuremat tundlikkust kuvavate leeliinide saamiseks sisesta väiksem numbriline väärtus.

Kasutajaandmete kihtide seaded

Saad kaardidel kasutajaandmeid (nagu vahepunktid, piirid ja rajad) kuvada.

Vali kaardil **MENU > Kihid > Kasutaja andmed**.

Vahepunktid: kuvab kaardil vahepunktid ja avab vahepunktide loendi.

Piirid: kuvab kaardil piirid ja avab piiride loendi.

Rajad: kuvab kaardil rajad.

Muude aluste kihi sätted *Other Vessels Layer Settings*

MÄRKUS. nimetatud suvandid vajavad ühendatud lisaseadmeid, nt AIS-vastuvõtjat, radarit või VHF-raadiosaatjat.

Vali kaardil **MENU > Kihid > Muud alused**.

DSC: määrab, kuidas kuvatakse kaardil DSC alused ja nende jäljed ning kuvab DSC loendi.

AIS: määrab, kuidas kuvatakse kaardil AIS alused ja nende jäljed ning kuvab AIS loendi.

Üksikasjad: kuvab kaardil muu aluse üksikasjad.

Eeldatav kurss: määrab projitseeritud suunaaja AIS-aktiveeritud ja MARPA sildiga alustele.

AIS alarm: seadistab ohutu ala kokkupõrkealarmi ((*Turvatsooni kokkupõrkehoiatuse seadistamine, lehekülg 7*)).

Vee kihi sätted

Vali kaardil **MENU > Kihid > Vesi**.

MÄRKUS. menüü võib sisaldada seadeid, mida sinu paigaldatud kaardid või hetke asukoht ei toeta. Nende seadete muutmine kaardivaadet ei mõjuta.

Sügavuse varjutus: määrab sügavusvarjutuse ülemise ja alumise piiri.

Madaliku varjutus: varjutab rannajoone määratud sügavusele.

Punktsügavused: lülitab sisse punktkaaloodi ja määrab ohtlikud sügavused. Punktsügavused, mis on ohtlikust sügavusest madalamad või sama sügavad, esitatakse punase tekstiga.

Kalapüügi kontuurid: määrab suumi taseme põhjakontuuride ja sügavuskaja üksikasjalikuks esitamiseks ning lihtsustab kaardi esitlemist kalastamisel optimaalseks kasutamiseks.

Varjualune: kuvab põhja kallaku varjutusega. See funktsioon on saadaval vaid teatud premiumkaartidega.

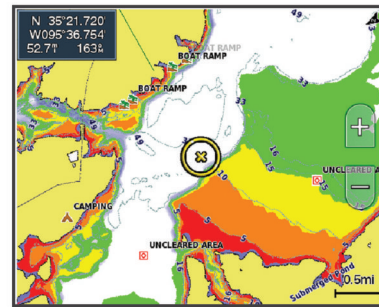
Sonari kujutised: sonari kujutised aitavad kuvada põhja tihedust. See funktsioon on saadaval vaid teatud premiumkaartidega.

Järve tase: määrab järve praeguse veetaseme. See funktsioon on saadaval vaid teatud premiumkaartidega.

Sügavusulatuse varjutus

Saad määrata kaardil värvivahemikud, mis tähistavad vee sügavust seal, kus kala parasjagu näkkab. Saad määrata ka sügavamad ulatused, et seirata, kui kiiresti põhjasügavus teatud ulatuse jooksul muutub. Kokku saad luua kuni kümme sügavusulatust. Sisemaal kalastamisel vähendavad kaardimüra kuni viis sügavusulatust. Sügavusvahemikud rakenduvad kõigile kaartidele ja veekogudele.

Mõnel Garmin LakeVü™ ja premium lisakaardil on mitu sügavusvahemikku vaikimisi esitatud.



Punane	0 kuni 1,5 m (0 kuni 5 ft)
Oranž	1,5 kuni 3 m (5 kuni 10 ft)
Kollane	3 kuni 4,5 m (10 kuni 15 ft)
Roheline	4,5 kuni 7,6 m (15 kuni 25 ft)

Fish Eye 3D seaded

MÄRKUS. see funktsioon on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

Vali Fish Eye 3D kaardivaates **MENU**.

Vaata: määrab 3D kaardi vaatenurga.

Rajad: kuvab rajad.

Sonari koonus: kuvab anduriga kaetud piirkonna.

Kala sümbolid: kuvab hõljuvad sihtmärgid.

Toetatud kaardid

Veekogul turvalise ja nauditava kogemuse pakkumiseks toetavad Garmin seadmed ainult Garmin toodetud või kolmanda osapoole heakskiiduga ametlikke kaarte.

Kaarte saad osta ettevõttest Garmin. Kui ostad kaarte muult pakkujalt kui Garmin, kontrolli müüja tausta enne ostu tegemist. Võrgus müüjate puhul ole äärmiselt ettevaatlik. Kui oled olnud toetuseta kaardi, tagasta see müüjale.

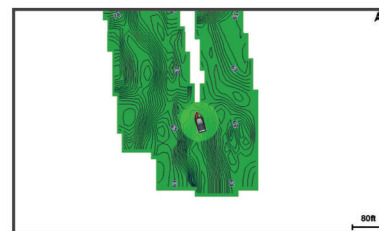
Garmin Quickdraw kontuurikaardid

⚠ HOIATUS

Garmin Quickdraw kontuurikaartide funktsioon lubab kasutajatel kaarte luua. Garmin ei taga kolmandate osapoolte loodud kaartide täpsust, usaldusväärsust, terviklikkust ega ajakohasust. Kolmandate osapoolte loodud kaartide usaldamine jääb sinu vastutusele.

Garmin Quickdraw kontuurikaartide funktsioon võimaldab luua suvalise veekogu kaarte põhjakontuuride ja sügavusmärgistega.

Kui Garmin Quickdraw kontuurikaardid salvestavad andmeid, ümbritsetakse aluse ikoon värvilise ringiga. Ring tähistab ligikaudset ala, mis iga käiguga skannitakse.



Roheline ring märgib head sügavust ja GPS-asendit ning aeglasemat liikumiskiirust kui 16 km/h (10 mph). Kollane ring märgib head sügavust ja GPS-asendit ning liikumiskiirust vahemikus 16 kuni 32 km/h (10 kuni 20 mph). Punane ring märgib kehva sügavust ja GPS-asendit ning suuremat liikumiskiirust kui 32 km/h (20 mph).

Garmin Quickdraw kontuure saad vaadata kombinatsioonkuval või kaardil üksiku vaatenäht.

Salvestatud andmete kogus on mälukaardi mälumahu, sonarilist andmete salvestamisel paadi liikumiskiirusest. Ühe kiirega sonarit kasutades saad andmeid kauem salvestada. Hinnanguliselt saad 2 GB mälukaardile salvestada ligikaudu 1500 tundi andmeid.

Kui salvestad andmeid kaardiploteri mälukaardile, lisatakse uued andmed olemas olevatele Garmin Quickdraw kontuurikaartidele ning need salvestatakse mälukaardile. Uue mälukaardi sisestamisel ei kanta olemas olevaid andmeid uuele kaardile üle.

Veekogu kaardistamine rakenduse Garmin Quickdraw kontuuride funktsiooniga

Enne rakenduse Garmin Quickdraw kontuuride funktsiooni kasutamist läheb tarvis sonari sügavuse teavet, GPS-asukohta ja vaba ruumiga mälukaarti.

- 1 Vali kaardikuval **MENU > Quickdraw kontuurid > Alusta salvestamist**.
- 2 Kui salvestamine on lõpule viidud, vali **MENU > Quickdraw kontuurid > Peata salvestamine**.
- 3 Vali **Halda > Nimi** ja anna kaardile nimi.

Garmin Quickdraw kontuurikaartidele siltide lisamine

Saad ohtude või huvipunktide märkimiseks lisada Garmin Quickdraw kontuurikaartidele sildid.

- 1 Vali navigatsioonikaardil asukoht.
- 2 Vali **Lisa Quickdraw silt**.
- 3 Sisesta sildi tekst ja vali **Valmis**.

Garmin Quickdraw kogukond

Garmin Quickdraw kogukond on tasuta, avalik siduskogukond, mis võimaldab jagada Garmin Quickdraw kontuurikaarte. Lisaks saad laadida alla teiste kasutajate loodud kaarte.

Kui su seade toetab Wi-Fi tehnoloogiat, võid Garmin Quickdraw kogukonnale juurdepääsuks kasutada rakendust ActiveCaptain (*Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses ActiveCaptain*, lehekülj 10).

Kui su seade ei toeta Wi-Fi tehnoloogiat, võid Garmin Quickdraw kogukonnale juurdepääsuks kasutada veebisaiti Garmin Connect™ (*Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses Garmin Connect*, lehekülj 10).

Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses ActiveCaptain

- 1 Ava mobiilseadmes rakendus ActiveCaptain ja loo ühendus seadmega ECHOMAP UHD (*Rakenduse ActiveCaptain kasutamise alustamine*, lehekülj 3).
- 2 Vali rakenduses **Quickdraw kogukond**.

Võid laadida alla teiste liikmete kontuure (*Garmin Quickdraw kogukonna kaartide allalaadimine rakendusega ActiveCaptain*, lehekülj 10) ja jagada enda loodud kontuure (*Rakenduse Garmin Quickdraw kontuurikaartide jagamine Garmin Quickdraw kogukonnaga rakenduses ActiveCaptain*, lehekülj 10).

Garmin Quickdraw kogukonna kaartide allalaadimine rakendusega ActiveCaptain

Võid alla laadida Garmin Quickdraw kontuurikaarte, mida teised kasutajad on loonud ja Garmin Quickdraw kogukonnas jagavad.

- 1 Vali mobiilseadme rakenduses ActiveCaptain suvand **Quickdraw kogukond > Otsi kontuure**.
- 2 Kasuta kaarti ja otsingufunktsiooni, et leida allalaadimiseks ala.

Punased täpid tähistavad Garmin Quickdraw kontuurikaarte, mida vastava ala jaoks jagatakse.

- 3 Vali **Vali allalaadimise regioon**.
- 4 Allalaaditava ala valimiseks lohista ruutu.
- 5 Allalaaditava ala muutmiseks lohista nurkasid.
- 6 Vali **Laadi ala alla**.

Rakenduse ActiveCaptain järgmisel ühendamisel ECHOMAP UHD seadmega edastatakse allalaaditud kontuurid seadmesse automaatselt.

Rakenduse Garmin Quickdraw kontuurikaartide jagamine Garmin Quickdraw kogukonnaga rakenduses ActiveCaptain

Võid jagada rakenduses Garmin Quickdraw loodud kontuurikaarte Garmin Quickdraw kogukonna liikmetega.

Jagatakse üksnes kontuurikaarti. Vahepunkte ei jagata.

Kui seadistad rakenduse ActiveCaptain, võisid automaatselt valida kontuurikaartide jagamise kogukonnaga. Vastasel juhul soorita jagamise lubamiseks järgmised sammud.

Mobiilseadme rakenduses ActiveCaptain vali **Sünkrooni plotteriga > Panusta kogukonda**.

Järgmine kord, kui rakenduse ActiveCaptain seadmega ECHOMAP UHD ühendam, edastatakse sinu kontuurikaardid automaatselt kogukonda.

Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses Garmin Connect

- 1 Ava veebiaadress connect.garmin.com.
- 2 Vali **Alustamine > Quickdraw kogukond > Alustamine**.
- 3 Kui sul pole Garmin Connect kontot, loo see.
- 4 Logi sisse oma Garmin Connect kontosse.
- 5 Vali paremas ülaseravas **Laevandus** ja ava vidin Garmin Quickdraw.

VIHJE: veendu, et arvutiga on ühendatud mälukaart, et saaksid Garmin Quickdraw kontuurikaarte jagada.

Rakenduse Garmin Quickdraw kontuurikaartide jagamine Garmin Quickdraw kogukonnaga rakenduses Garmin Connect

Võid jagada rakenduses Garmin Quickdraw loodud kontuurikaarte Garmin Quickdraw kogukonna liikmetega.

Jagatakse üksnes kontuurikaarti. Vahepunkte ei jagata.

- 1 Sisesta mälukaart pessa (*Mälukaartide sisestamine*, lehekülj 1).
- 2 Sisesta mälukaart arvutisse.
- 3 Sisene Garmin Quickdraw kogukonda (*Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses Garmin Connect*, lehekülj 10).
- 4 Vali **Jaga oma kontuure**.
- 5 Sirvi mälukaarti ja vali kaust Garmin.
- 6 Ava kaust Quickdraw ja vali fail ContoursLog.svy.

Kui fail on üles laaditud, kustuta fail ContoursLog.svy mälukaardilt, et vältida tulevikus üleslaadimisega seotud probleeme. Andmed ei lähe kaduma.

Garmin Quickdraw kogukonna kaartide allalaadimine rakendusega Garmin Connect

Võid alla laadida Garmin Quickdraw kontuurikaarte, mida teised kasutajad on loonud ja Garmin Quickdraw kogukonnas jagavad.

Kui seade ei toeta Wi-Fi ühendust, võid Garmin Quickdraw kogukonnale juurdepääsuks avada Garmin Connect veebisaidi.

Kui seade toetab Wi-Fi ühendust, siis kasuta Garmin Quickdraw kogukonnale juurdepääsuks rakendust ActiveCaptain (*Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses ActiveCaptain*, lehekülj 10).

- 1 Sisesta mälukaart arvutisse.

- 2 Sisene Garmin Quickdraw kogukonda ([Garmin Quickdraw kogukonnaga liitumine rakenduses Garmin Connect](#), lehekülj 10).
- 3 Vali **Otsi kontuure**.
- 4 Kasuta kaarti ja otsingufunktsioone, et leida allalaadimiseks ala.
Punased täpid tähistavad Garmin Quickdraw kontuurikaarte, mida vastava ala jaoks jagatakse.
- 5 Vali **Vali allalaadimiseks ala**.
- 6 Allalaaditava ala valimiseks lohista ruudu servi.
- 7 Vali **Alusta allalaadimist**.
- 8 Salvesta fail mälukaardile.
VIHJE: kui sa ei leia faili, otsi kaustast "Allalaaditud failid". Brauser võis faili sinna salvestada.
- 9 Eemalda mälukaart arvutist.
- 10 Sisesta mälukaart pessa ([Mälukaartide sisestamine](#), lehekülj 1).
Kaardiplotter tuvastab kontuuride kaardi automaatselt. Kaartide laadimiseks võib kuluda mõni minut.

Garmin Quickdraw kontuuri seaded

Vali kaardil **MENU > Quickdraw kontuurid > Seaded**.

Salvestan nihet: määrab sonari sügavuse ja kontuuri salvestussügavuse vahelise kauguse. Kui veetase on pärast viimast salvestamist muutunud, kohanda seadistust nii, et salvestussügavus on mõlema salvestuse puhul sama.

Näiteks, kui viimati salvestati sonari sügavuseks 3,1 m (10.5 ft) ja täna on sonari sügavuseks 3,6 m (12 ft), sisesta valiku Salvestan nihet väärtuseks -0,5 m (-1.5 ft).

Kasutaja kuva nihe: määrab kontuuri sügavuste ja sügavussiltide erinevused sinu kontuurikaartidele, et kompenseerida veetaseme muutuseid või salvestatud kaartide sügavusvigasid.

Sidekuva nihe: määrab kontuuri sügavuste ja sügavussiltide erinevused kogukonna kontuurikaartidele, et kompenseerida veetaseme muutuseid või salvestatud kaartide sügavusvigasid.

Uuringu värvus: määrab Garmin Quickdraw kontuuridele värvid. Kui seade on sisse lülitatud, märgivad värvid salvestuse kvaliteeti. Kui seade on sisse lülitatud, kasutavad kontuurialad standardseid kaardivärve.

Roheline märgib head sügavust ja GPS-asendit ning aeglasemat liikumiskiirust kui 16 km/h (10 mph). Kollane märgib head sügavust ja GPS-asendit ning liikumiskiirust vahemikus 16 kuni 32 km/h (10 ja 20 mph). Punane märgib kehva sügavust ja GPS-asendit ning suuremat liikumiskiirust kui 32 km/h (20 mph).

Kaardiplotteriga navigeerimine

⚠ HOIATUS

Kõik teekonnad ja navigatsiooniliinid kuvatakse kaardiplotteril ning need on mõeldud pakkuma üldist teekonnajuhendamist ja õigete kanalite tuvastamist ning pole mõeldud täpseks järgimiseks. Kehavigastuste, surma või veesõiduki kahjustamisega kaasneva madalikulesõidu või muude ohtude vältimiseks pööra alati tähelepanu navigatsiooniseadme teabele ja tegelikele veeoludele.

Automaatnavigatsiooni funktsioon põhineb elektroonilisel kaarditeabel. See teave ei taga ohutu kauguse takistustest ja põhjast. Võrdle kurssi kõikide visuaalsete märkidega ning vältida maismaad, madalikku ja muid tee jäävaid takistusi.

Funktsiooni Mine kasutamisel võib otsekurs ja parandatud kurss läbida maismaad või madalikku. Vaata visuaalseid märke

ja juhi veesõidukit maismaa, madaliku ja muude ohtlike objektide vältimiseks.

⚠ ETTEVAATUST

Kui veesõidukil on autopiloodisüsteem, tuleb selle blokeerimiseks roolisüsteemi juurde paigaldada autopiloodi juhtekraan.

MÄRKUS. teatud piirkondades on mõned kaardikuvad saadaval premiumkaartidega.

Navigeerimiseks tuleb valida sihtkoht, määrata kurss või luua marsruut ja järgida kurssi või marsruuti. Võid kurssi või marsruuti järgida navigatsioonikaardil, kalastuskaardil, kuval Perspective 3D või meremehe 3D-kaardi kuval.

Sihtkohta saabumise kursi määramiseks ja järgimiseks võid kasutada ühte kolmest meetodist: Mine, Teekond või Autom. navigatsioon.

Mine: viib sind otse sihtkohta. See on sihtkohta navigeerimise standardvalik. Kaardiplotter loob sihtkohani sirgjoonelise kursi või navigeerimisraja. Rada võib viia üle maa või muude takistuste.

Teekond: loob marsruudi su asukohast sihtkohani, võimaldades pörete lisamist. See suvand loob sihtkohta jõudmiseks sirgjoonelise kursi, kuid võimaldab maismaa ja muude takistuste vältimiseks lisada marsruudile pööreid.

Autom. navigatsioon: kasutab veesõiduki vastavat teavet ja kaardiandmeid, et luua sihtkohta jõudmiseks parim marsruut. See suvand on kasutatav üksnes premiumkaardi ja ühilduva kaardiplotteri olemasolul. See võimaldab maismaa ja muude takistuste vältimiseks kasutada üksikasjalike juhistega marsruuti ([Automaatnavigatsioon](#), lehekülj 14).

Kui sul on NMEA 2000® kasutava kaardiplotteriga ühendatud ühilduv Garmin autopiloot, siis järgib autopiloot automaatnavigatsiooni marsruuti.

MÄRKUS. automaatnavigatsioon on teatud kohtades saadaval premiumkaartidega.

Tavalised navigatsiooniküsimused

Küsimus	Vastus
Kuidas panna kaardiplotter osutama mind suunda, kuhu soovin minna (suund)?	Navigeeri valikuga Mine (Otsekursi seadistamine ja järgimine funktsiooniga Mine , lehekülj 12).
Kuidas panna seade juhendama mind mööda sirgjoont (ristiraja mini-meerimine) asukohta mööda lühimat teed?	Koosta ühe etapiga teekond ja navigeeri valikuga Teekond (Praeguses asukohas teekonna loomine ja sellel navigeerimine , lehekülj 13).
Kuidas panna seade juhendama mind asukohta kaardistatud takistusi vältides?	Koosta mitme etapiga teekond ja navigeeri valikuga Teekond (Praeguses asukohas teekonna loomine ja sellel navigeerimine , lehekülj 13).
Kuidas panna seade autopilooti kasutama?	Navigeeri valikuga Teekond (Praeguses asukohas teekonna loomine ja sellel navigeerimine , lehekülj 13).
Kas seada saab teekonna minu eest luua?	Kui sa kasutad premiumkaarti, mis toetab automaatset navigatsiooni ja asud piirkonnas, mis on automaatse navigatsiooni jaoks kaetud, navigeeri valikuga Autom. navigatsioon (Autom. navigatsioon seadistamine ja järgimine , lehekülj 14).
Kuidas muuta paadi automaatse navigatsiooni seadeid?	Vt teemat (Automaatnavigatsioon , lehekülj 14).

Sihtkohad

Võid eri kaartide ja 3D-kaardikuvade või loendite abil sihtkohti valida.

Sihtkoha otsimine nime alusel

Saad otsida salvestatud vahepunkte, salvestatud teekondi, salvestatud radasid ja mereteenuste sihtkohti nime alusel.

1 Vali **Nav. teave** > **Otsi nime järgi**.

2 Sisesta vähemalt osa sihtkoha nimest.

3 Vajadusel vali **Valmis**.

Kuvatakse 50 lähimat otsingukriteeriumi osale vastavat sihtkohta.

4 Vali sihtkoht.

Navigatsioonikaardilt sihtkoha valimine

Vali navigatsioonikaardil sihtkoht.

Sadamateenuste sihtkoha otsimine

MÄRKUS. see funktsioon on teatud kohtades saadaval preemiumkaartidega.

Kaardiplotter sisaldab sadamateenuseid pakkuvate tuhandete sihtkohtade teavet.

1 Vali **Nav. teave**.

2 Vali **Avamere teenused** või **Maateenused**.

3 Vajaduse korral vali sadamateenuse kategooria.

Kaardiplotter kuvab lähimate sihtkohtade loendi ning nende kauguse ja suuna.

4 Vali sihtkoht.

Lisateabe nägemiseks või asukoha kaardil kuvamiseks võid vajutada nuppu < või >.

Otsekursi seadistamine ja järgimine funktsiooniga Mine

⚠ HOIATUS

Funktsiooni Mine kasutamisel võib otsekurs ja parandatud kurss läbida maismaad või madalikku. Vaata visuaalseid märke ja juhi veesõidukit maismaa, madaliku ja muude ohtlike objektide vältimiseks.

Võid seadistada otsekursi ja järgida seda praegusest asukohast kuni valitud sihtkohani.

1 Vali sihtkoht (*Sihtkohad, lehekülj 11*).

2 Vali **Navigeeri kohta**: > **Mine**.

Ilmub punane joon. Punase joone sees on õhuke lilla joon, mis tähistab parandatud kurssi praegusest asukohast kuni sihtkohani. Parandatud kurss on dünaamiline ja see liigub koos paadiga, kui kaldud kursilt kõrvale.

3 Järgi punast joont, samal ajal roolides, et vältida maismaad, madalikku ja muid takistusi.

4 Kursilt kõrvale kaldudes järgi sihtkohta navigeerimiseks lillat joont (parandatud kurssi) või rooli tagasi punase joone juurde (otsekurs).

Võid kasutada ka oranži roolitava kursi noolt, mis näitab soovituslikku pöörderaadiust, et paati uuesti kursile juhtida.

⚠ HOIATUS

Enne pööramist veendu, et teel pole takistusi. Kui tee pole ohutu, vähenda paadi kiirust ja leia ohutu tee kursile naasmiseks.

Navigatsiooni katkestamine

Vali navigatsiooni- või kalastuskaardil olles **MENU** > **Lõpeta navigeerimine**.

Vahepunktid

Vahepunktid on seadmesse salvestatud asukohad. Vahepunktid võivad tähistada su asukohta, sihtkohta või läbitud kohta. Võid lisada asukoha üksikasju, nt nime, kõrguse ja sügavuse.

Praeguse asukoha tähistamine vahepunktina

Vali mis tahes kuval olles **MARK**.

Teise asukohta vahepunkti loomine

1 Vali **Nav. teave** > **Vahepunktid** > **Uus vahepunkt**.

2 Tee valik:

- Asukoha koordinaatide alusel vahepunkti loomiseks vali **Sisesta koordinaadid** ja sisesta koordinaadid.
- Kaardi abil vahepunkti loomiseks vali **Kasuta kaarti**, vali asukoht ja seejärel **SELECT**.
- Vahepunkti loomiseks kauguse (vahemaa) ja suuna põhjal vali **Sisesta vahemik/suund** ning sisesta teave.

MOB asukoha märkimine

Vali **MARK** > **Inimene üle parda**.

Rahvusvaheline üle parda kukkunud inimest tähistav sümbol (MOB) märgib MOB asukoha ja kaardiplotter määrab otsekursi märgitud asukohta.

Vahepunkti kavandamine

Võid uue vahepunkti luua erineva asukoha vahemaa ja suuna põhjal. See on kasulik purjetamise stardi- ja finišijoone loomisel.

1 Vali **Nav. teave** > **Vahepunktid** > **Uus vahepunkt** > **Sisesta vahemik/suund**.

2 Vajaduse korral vali kaardil viitepunkt.

3 Vali **Sisesta vahemik/suund**.

4 Sisesta vahemaa ja vali **Valmis**.

5 Sisesta suund ja vali **Valmis**.

6 Vali **Asukoht**.

Kõikide vahepunktide loendi kuvamine

Vali **Nav. teave** > **Vahepunktid**.

Salvestatud vahepunkti muutmine

1 Vali **Nav. teave** > **Vahepunktid**.

2 Vali vahepunkt.

3 Vali **Muuda vahepunkti**.

4 Tee valik:

- Nime lisamiseks vali **Nimi** ja sisesta nimi.
- Sümboli muutmiseks vali **Sümbol**.
- Sügavuse muutmiseks vali **Sügavus**.
- Veetemperatuuri muutmiseks vali **Veetemp.**.
- Kommentaari muutmiseks vali **Kommentaar**.
- Vahepunkti asukoha liigutamiseks vali **Liiguta**.

Salvestatud vahepunkti liigutamine

1 Vali **Nav. teave** > **Vahepunktid**.

2 Vali vahepunkt.

3 Vali **Vaade** > **Liiguta**.

4 Märgi vahepunkti uus asukoht.

- Kaardi kasutamisel vahepunkti liigutamiseks vali **Kasuta kaarti**, vali kaardil uus asukoht ja vali **Liiguta**.
- Koordinaatide alusel vahepunkti liigutamiseks vali **Sisesta koordinaadid** ja sisesta uued koordinaadid.
- Vahepunkti liigutamiseks kauguse (vahemaa) ja suuna põhjal vali **Sisesta vahemik/suund** ning sisesta teave.

Salvestatud vahepunktide sirvimine ja navigeerimine

⚠ HOIATUS

Kõik teekonnad ja navigatsiooniliinid kuvatakse kaardiplotteril ning need on mõeldud pakkuma üldist teekonnajuhendamist ja õigete kanalite tuvastamist ning pole mõeldud täpseks järgimiseks. Kehavigastuste, surma või veesõiduki kahjustamisega kaasneva madalikulesõidu või muude ohtude

vältimiseks pööra alati tähelepanu navigatsiooniseadme teabele ja tegelikele veeoludele.

Automaatnavigatsiooni funktsioon põhineb elektroonisel kaarditeabel. See teave ei taga ohutu kauguse takistustest ja põhjast. Võrdle kurssi kõikide visuaalsete märkidega ning vältida maismaad, madalikku ja muid teele jäävaid takistusi.

Funktsiooni Mine kasutamisel võib otsekurss ja parandatud kurss läbida maismaad või madalikku. Vaata visuaalseid märke ja juhi veesõidukit maismaad, madalikku ja muude ohtlike objektide vältimiseks.

MÄRKUS. automaatnavigatsioon on teatud kohtades saadaval preemiumkaartidega.

Enne vahepunktini navigeerimist tuleb vahepunkt luua.

- 1 Vali **Nav. teave > Vahepunktid**.
- 2 Vali vahepunkt.
- 3 Vali **Navigeeri kohta**.
- 4 Tee valik:
 - Otse asukohta navigeerimiseks vali **Mine**.
 - Marsruudi loomiseks asukohta koos pöörtega vali **Teekond**.
 - Automaatnavigatsiooni kasutamiseks vali **Autom. navigatsioon**.

- 5 Vaata punase joonega tähistatud kurssi.

MÄRKUS. automaatnavigatsiooni kasutamisel tähistab punase joone mis tahes hall osa, et automaatnavigatsioon ei saa selle osa arvutada. Selle põhjuseks võib olla minimaalne ohutu sügavus või kõrgus.

- 6 Järgi punast joont, samal ajal roolides, et vältida maismaad, madalikku ja muid takistusi.

Vahepunkti või MOB kustutamine

- 1 Vali **Nav. teave > Vahepunktid**.
- 2 Vali vahepunkt või MOB.
- 3 Vali **Kustuta**.

Kõikide vahepunktide kustutamine

Vali **Nav. teave > Halda andmeid > Nulli kasutaja andmed > Vahepunktid > Kõik**.

Teekonnad

Teekond on rada ühest asukohast vähemalt ühte sihtkohta.

Praeguses asukohas teekonna loomine ja sellel navigeerimine

Navigatsioonikaardil või kalastuskaardil saad luua teekonna ja sellel kohe navigeerima asuda. See meetod ei salvesta teekonda ega vahepunkte.

- 1 Vali navigatsioonikaardil või kalastuskaardil sihtkoht.
- 2 Vali **SELECT > Navigeeri kohta > Teekond**.
- 3 Vali enne sihtkohta viimase pöörde asukoht.
- 4 Vali **SELECT > Lisa pööre**.
- 5 Vajadusel korda pöörte lisamist, liikudes sihtkohast tagasi aluse praegusesse asukohta.
Viimane lisatava pööre peab olema esimate tehtav pööre. See peaks olema alusele kõige lähem pööre.
- 6 Vajadusel vali **MENU**.
- 7 Vali **SELECT > Valmis**.
- 8 Vaata punase joonega tähistatud kurssi.
- 9 Järgi punast joont, samal ajal roolides, et vältida maismaad, madalikku ja muid takistusi.

Teekonna loomine ja salvestamine

Selle toiminguga salvestad teekonna ja kõik selles sisalduvad vahepunktid. Alguspunktiks saab määrata praeguse asukoha või mõne muu asukoha.

Ühele teekonnale saad lisada kuni 250 vahepunkti või pöoret.

- 1 Vali **Nav. teave > Teekonnad > Uus > Teekonnad**.
- 2 Vali teekonna alguspunkt.
- 3 Vali **Lisa pööre**.
- 4 Vali kaardil järgmise pöörde asukoht.
- 5 Vali **Lisa pööre**.
Kaardiplotter märgib pöörde asukoha vahepunktina.
- 6 Vajadusel korda samme 4 ja 5 ning lisa pöördeid.
- 7 Vali lõplik sihtkoht.

Teekondade ja automaatnavigatsiooni radade loendi vaatamine

- 1 Vali **Nav. teave > Teekonnad**.
- 2 Vajadusel vali ainult teekondade või automaatnavigatsiooni radade nägemiseks **Filter**.

Salvestatud teekonna muutmine

Saad muuta teekonna nime või teekonnas sisalduvaid pöördeid.

- 1 Vali **Nav. teave > Teekonnad**.
- 2 Vali teekond.
- 3 Vali **Muuda teekonda**.
- 4 Tee valik:
 - Nime muutmiseks vali **Nimi** ja sisesta nimi.
 - Pöörte loendist vahepunkti valimiseks vali **Muuda pöördeid > Kasuta pöörte loendit** ja vali loendist vahepunkt.
 - Kaardilt pöörde valimiseks vali **Muuda pöördeid > Kasuta kaarti** ja vali kaardilt asukoht.

Salvestatud teekonna sirvimine ja sellel navigeerimine

Enne teekondade loendi sirvimist ja ühel nendest laevatamist pead looma ja salvestama vähemalt ühe teekonna.

- 1 Vali **Nav. teave > Teekonnad**.
 - 2 Vali teekond.
 - 3 Vali **Navigeeri kohta**.
 - 4 Tee valik:
 - Et hakata navigeerima teekonna loomisel kasutatud alguspunktist, vali **Edasta**.
 - Et hakata navigeerima teekonna loomisel kasutatud lõpppunktist, vali **Tagasi**.
- Ilmub punane joon. Punase joone keskel on peenem lilla joon, mis märgib korrigeeritud kurssi praegusest asukohast sihtkohta. Parandatud kurss on dünaamiline ja see liigub koos paadiga, kui kaldud kursilt kõrvale.
- 5 Vaata punase joonega tähistatud kurssi.
 - 6 Järgi punast joont teekonna igas etapis, maa, madalike ja muude takistuste vältimiseks tüürimisel.
 - 7 Kursilt kõrvale kaldudes järgi sihtkohta navigeerimiseks lillat joont (parandatud kurssi) või rooli tagasi punase joone juurde (otsekurss).

Salvestatud teekonna sirvimine ja sellega paralleelselt laevatamine

Enne teekondade loendi sirvimist ja ühel nendest laevatamist pead looma ja salvestama vähemalt ühe teekonna.

- 1 Vali **Nav. teave > Teekonnad**.
- 2 Vali teekond.

3 Vali **Navigeeri kohta**:

4 Vali **Nihe**, et laevatada teekonnaga paralleelselt, paiknedes sellest kindlaks määratud kaugusel.

5 Märgi, kuidas teekonnal laevatada

- Teekonna loomisel kasutatud alguspunkti algsest teekonnast vasakul laevatamiseks vali **Edasta - pakpoord**.
- Teekonna loomisel kasutatud alguspunkti algsest teekonnast paremal laevatamiseks vali **Edasta - tüürpoord**.
- Teekonna loomisel kasutatud alguspunkti algsest teekonnast vasakul laevatamiseks vali **Tagasi - pakpoord**.
- Teekonna loomisel kasutatud alguspunkti algsest teekonnast vasakul laevatamiseks vali **Tagasi - tüürpoord**.

6 Vajadusel vali **Valmis**.

Ilmub punane joon. Punase joone keskel on peenem lilla joon, mis märgib korrigeeritud kurssi praegusest asukohast sihtkohta. Parandatud kurss on dünaamiline ja see liigub koos paadiga, kui kaldud kursilt kõrvale.

7 Vaata punase joonega tähistatud kurssi.

8 Järgi punast joont teekonna igas etapis, maa, madalike ja muude takistuste vältimiseks tüürimisel.

9 Kursilt kõrvale kaldudes järgi sihtkohta navigeerimiseks lillat joont (parandatud kurssi) või rooli tagasi punase joone juurde (otsekurss).

Salvestatud teekonna kustutamine

1 Vali **Nav. teave** > **Teekonnad**.

2 Vali teekond.

3 Vali **Vaade** > **Kustuta**.

Kõikide salvestatud marsruutide kustutamine

Vali **Nav. teave** > **Halda andmeid** > **Nulli kasutaja andmed** > **Teekonnad**.

Automaatnavigatsioon

HOIATUS

Automaatnavigatsiooni funktsioon põhineb elektroonilisel kaarditeabel. See teave ei taga ohutu kauguse takistustest ja põhjast. Võrdle kurssi kõikide visuaalsete märkidega ning vältida maismaad, madalikku ja muid teele jäävaid takistusi.

Kõik teekonnad ja navigatsiooniliinid kuvatakse kaardiplotteril ning need on mõeldud pakkuma üldist teekonnajuhendamist ja õigete kanalite tuvastamist ning pole mõeldud täpseks järgimiseks. Kehavigastuste, surma või veesõiduki kahjustamisega kaasneva madalikulesõidu või muude ohtude vältimiseks pööra alati tähelepanu navigatsiooniseadme teabele ja tegelikele veeoludele.

MÄRKUS. automaatnavigatsioon on teatud kohtades saadaval preemiumkaartidega.

Automaatset navigatsiooni kasutatakse parima teekonna arvutamiseks sihtkohta. Automaatne navigatsioon kasutab kaardiandmete, nt veesügavuse ja teada olevate takistuste skannimiseks ja pakutud teekonna arvutamiseks kaardiplotterit. Teekonda saad navigatsiooni ajal muuta.

Autom. navigatsioon seadistamine ja järgimine

1 Vali sihtkoht (*Sihtkohad, lehekülg 11*).

2 Vali **Navigeeri kohta**: > **Autom. navigatsioon**.

3 Vaata punase joonega märgitud rada üle.

4 Vali **Käivita navigatsioon**.

5 Järgi punast joont, samal ajal roolides, et vältida maismaad, madalikku ja muid takistusi.

MÄRKUS. automaatnavigatsiooni kasutamisel tähistab punase joone mis tahes hall osa, et automaatnavigatsioon ei saa sellele osale arvutada. Selle põhjuseks võib olla minimaalne ohutu sügavus või kõrgus.

Autom. navigatsioon raja loomine ja salvestamine

1 Vali **Nav. teave** > **Teekonnad** > **Uus** > **Autom. navigatsioon**.

2 Vali alguspunkt ja seejärel **Järgmine**.

3 Vali sihtkoht ja seejärel **Järgmine**.

4 Tee valik:

- Ohtude nägemiseks ja ohu lähedal raja seadistamiseks vali **Ohu ülevaade**.
- Raja seadistamiseks vali **Seadista rada** ja järgi kuvatavaid juhiseid.
- Raja kustutamiseks vali **Kustuta**.
- Raja salvestamiseks vali **Valmis**.

Automaatnavigatsiooni tee muutmine

1 Vali **Nav. teave** > **Teekonnad**.

2 Vali rada ja **Vaade** > **Redigeeri** > **Seadista rada**.

VIHJE: Autom. navigatsioon rajal liikudes vali rada navigatsioonikaardil ja vali **Seadista rada**.

3 Vali raja asukoht.

4 Kasuta nooleklahve või lohista punkt uude asukohta.

5 Vajadusel vali punkt ja **Eemalda**.

6 Vali **Valmis**.

Poolleli oleva Autom. navigatsioon arvutuse tühistamine

Vali navigatsioonikaardil **MENU** > **Tühista**.

VIHJE: arvutamise kiireks tühistamiseks võid valida **BACK**.

Ajastatud saabumise määramine

Kasuta funktsiooni teekonnal või Autom. navigatsioon, et saada tagasisidet valitud punkti jõudmise kohta. See võimaldab asukohta saabumise, nt silla avanemiseks või võistluse startjoonele jõudmise ajastada.

1 Vali navigatsioonikaardil **MENU**.

2 Vali **Ajastatud saabumine**.

VIHJE: kui valid rajal või teekonnal punkti, saad menüü **Ajastatud saabumine** kiiresti avada.

Automaatnavigatsiooni tee seadistused

ETTEVAATUST

Eelistatud sügavus ja Vertikaalne kliirens määravad selle, kuidas kaardiplotter arvutab Autom. navigatsioon tee. Kui ala veesügavus pole teada või seal on tundmatu kõrgusega takistus, siis Autom. navigatsioon teed selles alas ei arvutata. Kui ala Autom. navigatsioon tee alguses või lõpus on Eelistatud sügavus madalam või Vertikaalne kliirens sättest allpool, siis kaardiandmetest sõltuvalt ei pruugi Autom. navigatsioon tee arvutamist selles alas toimuda. Kaardil kuvatakse neid alasid läbiv kurss halli joonena või hallide triipudega punase joonena. Kui paat siseneb sellisesse alasse, ilmub hoiatusteade.

MÄRKUS. automaatnavigatsioon on teatud kohtades saadaval preemiumkaartidega.

MÄRKUS. kõik seaded ei kehti kõikidele kaartidele.

Võid seadistada parameetrit, mida kaardiplotter kasutab Autom. navigatsioon tee arvutamisel.

Eelistatud sügavus: määrab kaardi sügavuseandmete põhjal vee minimaalse sügavuse, mida su paat ohutult läbida suudab.

MÄRKUS. preemiumkaartide (koostatud enne 2016. aastat) minimaalne veesügavus on 3 jalga. Kui sisestad 3 jalast väiksema väärtuse, kasutavad kaardid Autom. navigatsioon tee arvutamiseks üksnes 3 jala sügavust.

Vertikaalne kliirens: määrab kaardiandmete põhjal silla või takistuse minimaalse kõrguse, mille alt su paat ohutult läbi sõita saab.

Kaugus rannajooneni: määrab, kui lähedale rannajoonele Autom. navigatsioon tee paigutatakse. Kui muudad seda sätet navigatsiooni ajal, võib Autom. navigatsioon tee muutuda. Selle sätte saadaolevad väärtused on suhtelised, mitte absoluutsed. Võid kasutada kitsa veeteega tuttavat sihtkohta, et kontrollida, kas Autom. navigatsioon tee paigutatakse rannajoonest sobivasse kaugusesse ([Kaldast kauguse seadistamine](#), lehekülg 15).

Kaldast kauguse seadistamine

Säte Kaugus rannajooneni märgib, kui lähedale soovid, et Autom. navigatsioon rannajoonele paigutatakse. Autom. navigatsioon võib liikuda, kui muudad seda sätet navigeerimise ajal. Sätte Kaugus rannajooneni väärtused on suhtelised, mitte absoluutsed. Et tagada, et Autom. navigatsioon asetatakse rannast sobivale kaugusele, saad hinnata Autom. navigatsioon paigutust ühe või rohkema tuttava sihtkoha abil, mis nõuavad kitsal veeteel navigeerimist.

- 1 Jää alusega ankrusse.
- 2 Vali **Seaded > Navigeerimine > Autom. navigatsioon > Kaugus rannajooneni > Norm..**
- 3 Vali sihtkoht, kuhu oled varem navigeerinud.
- 4 Vali **Navigeeri kohta: > Autom. navigatsioon.**
- 5 Vaata automaatse navigatsioonijooone paigutus üle ja tee kindlaks, kas see väldib teada olevaid takistusi ja pöörded on võimalikud.
- 6 Tee valik:
 - Kui automaatse navigatsioonijooone paigutus on rahuldav, vali **MENU > Lõpeta navigeerimine** ja liigu edasi kümnenda sammu juurde.
 - Kui automaatne navigatsioonijoon on teada olevale takistusele liiga lähedal, vali **Seaded > Navigeerimine > Autom. navigatsioon > Kaugus rannajooneni > Kaugel.**
 - Kui pöörded automaatsel navigatsioonijoonel on liiga laiad, vali **Seaded > Navigeerimine > Autom. navigatsioon > Kaugus rannajooneni > Lähedal.**
- 7 Kui valisid kuendas sammus **Lähedal** või **Kaugel**, vaata automaatse navigatsioonijooone paigutus üle ja tee kindlaks, kas see väldib teada olevaid takistusi ja pöörded on võimalikud.

Autom. navigatsioon säilitab avatud veel takistustes piisavat kaugust, kui sätte Kaugus rannajooneni seadeks on Lähedal või Lähim. Selle tulemusel ei pruugi kaardiplotter Autom. navigatsioon ümber paigutada, kui sihtkoht ei vaja kitsal veeteel navigeerimist.

- 8 Tee valik:
 - Kui automaatse navigatsioonijooone paigutus on rahuldav, vali **MENU > Lõpeta navigeerimine** ja liigu edasi kümnenda sammu juurde.
 - Kui automaatne navigatsioonijoon on teada olevale takistusele liiga lähedal, vali **Seaded > Navigeerimine > Autom. navigatsioon > Kaugus rannajooneni > Kaugeim.**
 - Kui pöörded automaatsel navigatsioonijoonel on liiga laiad, vali **Seaded > Navigeerimine > Autom. navigatsioon > Kaugus rannajooneni > Lähim.**
- 9 Kui valisid kaheksandas sammus **Lähim** või **Kaugeim**, vaata **Autom. navigatsioon** paigutus üle ja tee kindlaks, kas see väldib teada olevaid takistusi ja pöörded on võimalikud.

Autom. navigatsioon säilitab avatud veel takistustes piisavat kaugust, kui sätte Kaugus rannajooneni seadeks on Lähedal või Lähim. Selle tulemusel ei pruugi kaardiplotter Autom. navigatsioon ümber paigutada, kui sihtkoht ei vaja kitsal veeteel navigeerimist.

- 10 Korda samme kolm kuni üheksa vähemalt veel korra, kasutades iga kord uut sihtkohta, kuni oled sätte Kaugus rannajooneni kasutamise selgeks saanud.

Rajad

Rada on paadi liikumistee salvestus. Jäädvustatavad rada nimetatakse aktiivseks rajaks ning selle saab salvestada. Radasid saad kuvada igal kaardil või 3D kaardivaates.

Radade kuvamine

- 1 Vali kaardil **MENU > Kihid > Kasutaja andmed > Rajad.**
- 2 Vali kuvatavad rajad.
Kaardil olev joon tähistab su rada.

Aktiivse raja värvi määramine

- 1 Vali **Nav. teave > Rajad > Aktiivse jälje valikud > Teekonna värv.**
- 2 Vali raja värv.

Aktiivse raja salvestamine

Salvestatavat rada nimetatakse aktiivseks rajaks.

- 1 Vali **Nav. teave > Rajad > Salvesta aktiivne jälg.**
- 2 Tee valik:
 - Vali aeg, millal aktiivset rada alustati.
 - Vali **Terve logi.**
- 3 Vali **Salvesta.**

Salvestatud radade loendi kuvamine

Vali **Nav. teave > Rajad > Salvestatud rajad.**

Salvestatud raja muutmise

- 1 Vali **Nav. teave > Rajad > Salvestatud rajad.**
- 2 Vali rada.
- 3 Vali **Muuda rada.**
- 4 Tee valik:
 - Vali **Nimi** ja sisesta uus nimi.
 - Vali **Teekonna värv** ja vali värv.

Raja salvestamine teekonnanana

- 1 Vali **Nav. teave > Rajad > Salvestatud rajad.**
- 2 Vali rada.
- 3 Vali **Muuda rada > Salvesta kui > Salvesta teekonnanana.**

Salvestatud raja sirvimine ja sellel navigeerimine

Enne radade loendi sirvimist ja nendel navigeerimist pead salvestama vähemalt ühe raja ([Rajad](#), lehekülg 15).

- 1 Vali **Nav. teave > Rajad > Salvestatud rajad.**
- 2 Vali rada.
- 3 Vali **Järgi rada.**
- 4 Tee valik:
 - Et hakata navigeerima raja loomisel kasutatud alguspunkti, vali **Edasta.**
 - Et hakata navigeerima raja loomisel kasutatud sihtpunkti, vali **Tagasi.**
- 5 Vaata värvilise joonega märgitud kurss üle.
- 6 Järgi joont teekonna igas etapis tüürimisel maa, madalike ja muude takistuste vältimiseks.

Salvestatud raja kustutamine

- 1 Vali **Nav. teave > Rajad > Salvestatud rajad.**

- 2 Vali rada.
- 3 Vali **Kustuta**.

Kõikide salvestatud radade kustutamine

Vali **Nav. teave** > **Halda andmeid** > **Nulli kasutaja andmed** > **Salvestatud rajad**.

Aktiivse raja järgimine

Salvestatavat rada nimetatakse aktiivseks rajaks.

- 1 Vali **Nav. teave** > **Rajad** > **Järgi aktiivset rada**.
- 2 Tee valik:
 - Vali aeg, millal aktiivset rada alustati.
 - Vali **Terve logi**.
- 3 Vaata värvilise joonega märgitud kurss üle.
- 4 Järgi värvilist joont maa, madalike ja muude takistuste vältimiseks tüürimisel.

Aktiivse raja kustutamine

Vali **Nav. teave** > **Halda andmeid** > **Rajad** > **Nulli aktiivne jälg**.

Radade mälu kustutatakse ja aktiivse raja salvestamine jätkub.

Rajalogi haldamine salvestamise ajal

- 1 Vali **Nav. teave** > **Rajad** > **Aktiivse jälje valikud**.
- 2 Vali **Salvestusrežiim**.
- 3 Tee valik:
 - Kuni mälu täitumiseni rajalogi salvestamiseks vali **Täida**.
 - Rajalogi pidevaks salvestamiseks ning vanemate rajaandmete ülekirjutamiseks vali **Mähi**.

Rajalogi salvestusintervalli konfigureerimine

Saad määrata raja salvestamise sageduse. Sagedamate punktide salvestamine annab täpsema, aga kiiremini täituva logi. Mälu efektiivsemaks kasutamiseks soovitame kasutada lahendusintervalli.

- 1 Vali **Nav. teave** > **Rajad** > **Aktiivse jälje valikud** > **Salvestusintervall**.
- 2 Tee valik:
 - Punktide vahelise kauguse alusel raja salvestamiseks vali **Intervall** > **Vahemaa** > **Muuda** ja sisesta kaugus.
 - Ajaintervalli alusel raja salvestamiseks vali **Intervall** > **Kellaaeg** > **Muuda** ja sisesta ajaintervall.
 - Kursilt kaldumise alusel põhineva raja salvestamiseks vali **Intervall** > **Eraldusvõime** > **Muuda** ja sisesta maksimaalne kursilt kaldumise lubatud viga enne, kui rajapunkt salvestatakse. See on soovitatud salvestusvalik.

Piirid

Piirid aitavad vältida veel teatud piirkondi või neis püsida. Saad määrata hoiatuse, mis esitatakse, kui piiri ületad.

Saad kaarti kasutades luua piirialad, -jooned ja -sõõrid. Lisaks saad salvestatud rajad ja teekonnad piirijoonteks teisendada. Piiriala loomiseks saad kasutada vahepunkte, milleks loo vahepunktidest teekond ning teisenda teekond piirijooneks.

Saad määrata piiri aktiivseks piiriks. Aktiivse piiri andmed saad lisada kaardi andmeväljadele.

Piiri loomine

- 1 Vali **Nav. teave** > **Piirid** > **Uus**.
- 2 Vali piiri kuju.
- 3 Järgi ekraanil kuvatavaid juhiseid.

Teekonna teisendamine piiriks

Enne, kui saad teekonna piiriks teisendada, pead salvestama vähemalt ühe teekonna ([Teekonna loomine ja salvestamine, lehekülg 13](#)).

- 1 Vali **Nav. teave** > **Teekonnad**.
- 2 Vali teekond.
- 3 Vali **Muuda teekonda** > **Salvesta piirina**.

Raja teisendamine piiriks

Enne, kui saad raja piiriks teisendada, pead salvestama vähemalt ühe raja ([Aktiivse raja salvestamine, lehekülg 15](#)).

- 1 Vali **Nav. teave** > **Rajad** > **Salvestatud rajad**.
- 2 Vali rada.
- 3 Vali **Muuda rada** > **Salvesta kui** > **Salvesta piirina**.

Piiri muutmine

- 1 Vali **Nav. teave** > **Piirid**.
- 2 Vali piir.
- 3 Vali **Muuda piiri**.
- 4 Tee valik:
 - Kaardil esitatava piiri muutmiseks vali **Ekraanivalikud**.
 - Piiri joonte või nime muutmiseks vali **Muuda piiri**.
 - Piirihoiatuse muutmiseks vali **Hoiatus**.

Piirihoiatuse määramine

Piirihoiatus annab teada, kui asud määratud piirist teatud kaugusel. See on abiks teatud piirkondade vältimisel või kui pead olema väga tähelepanelik, nt laevateedel.

- 1 Vali **Nav. teave** > **Piirid**.
- 2 Vali piir.
- 3 Vali **Hoiatus** > **Sees**.
- 4 Vali suvand.
 - Hoiatuse määramiseks, kui alus on piirist määratud kaugusel, vali **Hoiatuskaugus**, sisesta kaugus ja vali **Valmis**.
 - Hoiatuse määramiseks, kui sisened piirile, vali **Ala** > **Sisenen** > **Väljun**.
 - Hoiatuse määramiseks, kui väljud piirilt, vali **Ala** > **Väljun**.

Piiri kustutamine

- 1 Vali **Nav. teave** > **Piirid**.
- 2 Vali piir.
- 3 Vali **Muuda piiri** > **Kustuta**.

Kõigi salvestatud vahepunktide, teekondade ja radade kustutamine

Vali **Nav. teave** > **Halda andmeid** > **Nulli kasutaja andmed** > **Kõik** > **OK**.

Purjetamisfunktsioonid

Aluse tüübi seadistamine

Kaardiploteri seadete konfigureerimiseks ning paadi tüübi jaoks kohandatud funktsioonide kasutamiseks saad valida paadi tüübi.

- 1 Vali **Seaded** > **Minu alus** > **Aluse tüüp**.
- 2 Vali suvand.

Purjetamine

Võid seadme abil suurendada tõenäosust, et paat ületab stardijoone täpselt sõidu alguses. Kui sünkroonid purjetamistaimerit ametliku taimeriga, teavitatakse sind purjetamise alguse lähenemisest üheminutilise intervalliga. Kui kombineerid purjetamistaimerit virtuaalse stardijoonega, mõõdab

seade kiirust, suunda ja järelejäänud aega. Nende andmete põhjal määrab seade, kas paat ületab stardijoonet enne või pärast õiget stardiaega või õigel ajal.

Startijoon navigatsioon

Purjetamise startijoon navigatsioon on teave, mida vajad, et startijoon optimaalsel ajal ja kiirusel ületada.

Kui oled tüür- ja pakpoordi startijoonet märgid, sihtkiiruse ja aja paika pannud ning võistluskella käivitunud, ilmub ennustusjoon. Ennustusjoon ulatub praegusest asukohast startijooneni ja igast märgist välja ulatuvate leeliinideni.

Ennustusjoone lõpp-punkt ja värv märgivad, kus paat aja täis saades on (seda arvutatakse praeguse liikumiskiiruse alusel).

Kui lõpp-punkt asub enne startijoonet, on joon valge. See tähendab, et paat peab õigel ajal startijoonet jõudmiseks kiirust suurendama.

Kui lõpp-punkt asub pärast startijoonet, on joon punane. See tähendab, et paat peab enne aja täis saamist startijoonet ületamise ja trahvi saamise vältimiseks kiirust vähendama.

Kui lõpp-punkt asub startijoonel, on joon valge. See tähendab, et paat liigub optimaalsel kiirusel ja jõuab startijoonet täpselt õigel ajal.

Vaikimisi kuvatakse startijoon navigatsiooniaken ja võistluskella purjevõistluse kombinatsioonkuval.

Stardijoon seadistamine

1 Vali stardijoon näidikukuval **MENU > Startijoon**.

2 Tee valik:

- Tüür- ja pakpoordi stardijoonemärkide tähistamiseks vali **Pingimärgid**.
- Tüür- ja pakpoordi stardijoonemärkide koordinaatide sisestamiseks vali **Sisesta koordinaadid**.
- Tüür- ja pakpoordi stardijoonemärkide ümberlülitamiseks pärast nende seadistamist vali **Vaheta pak- ja tüürpoordi**.

Startijoon navigatsiooni kasutamine

Startijoon navigatsioonifunktsioon aitab purjetamisvõistlusel startijoonet optimaalsel kiirusel ületada.

- 1 Märgi startijoon (**Stardijoon seadistamine, lehekülg 17**).
- 2 Vali startijoon navigatsiooninäidikul **MENU > Sihtkiirus** ja startijoonet ületamise sihtkiirus.
- 3 Vali **Sihtaeg** ning startijoonet ületamise sihtaeg.
- 4 Vali **BACK**.
- 5 Käivita võistluskella (**Võistlustaimer kasutamine, lehekülg 17**).

Võistlustaimer kasutamine

- 1 Taimer seadistamiseks vali stardijoon näidikukuval **—** või **+**.
- 2 Taimer käivitamiseks ja peatamiseks vali **SELECT**.

Vööri ja GPS-antenni vahelise kauguse määramine

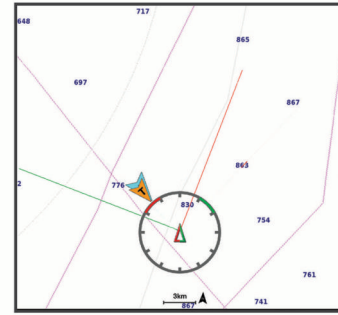
Saad sisestada paadi vööri ja GPS-antenni vahelise kauguse. Nii aitab tagada, et paadi vöör ületab startijoonet täpselt stardi ajal.

- 1 Vali startijoon navigatsiooninäidikult **MENU > Startijoon > GPS vööri nihe**.
- 2 Sisesta kaugus.
- 3 Vali **Valmis**.

Leeliinide seaded

Leeliinide kasutamiseks peab tuuleanduri kaardiplotteriga ühendama.

Purjetamisrežiimis (**Aluse tüübi seadistamine, lehekülg 2**) saad leeliinid navigatsioonikaardile kuvada. Leeliinid on abiks purjevõistlustel.



Vali navigatsioonikaardil **MENU > Kihid > Minu alus > Leeliinid > Seadistus**.

Ekraan: siin saab määrata leeliinide ja aluse kuvamise kaardil ning leeliinide pikkuse.

Purjetamisnurk: võimaldab määrata selle, kuidas seade leeliine arvutab. Valik Tegelik arvutab leeliinid tuuleanduriga mõõdetud tuulenurga alusel. Valik Käsitsi arvutab leeliinid käsitsi sisestatud luhvarti ja leinurga alusel.

Tuulepoolne nurk: võimaldab määrata leeliini luhvarti nurga alusel.

Allatuule nurk: võimaldab määrata leeliini leinurga alusel.

Loodeparandus: korrigeerib leeliine loode alusel.

Filtri ajakonstant: filtreerib sisestatud ajaintervalli põhinevad leeliini andmed. Sujuvamate, paadi mõningaid kursimuutusi või tuulenurka välja filtreerivate leeliinide saamiseks sisesta suurem numbriline väärtus. Paadi kursimuutuste või tuulenurga suuremat tundlikkust kuvavate leeliinide saamiseks sisesta väiksem numbriline väärtus.

Kiilu nihke määramine

Saad sisestada kiilu nihke, et kompenseerida anduri esitatavat sügavusnäitu. See võimaldab olenevalt sinu vajadusest vaadata kiilu alla jääva vee sügavust või tõelist vee sügavust.

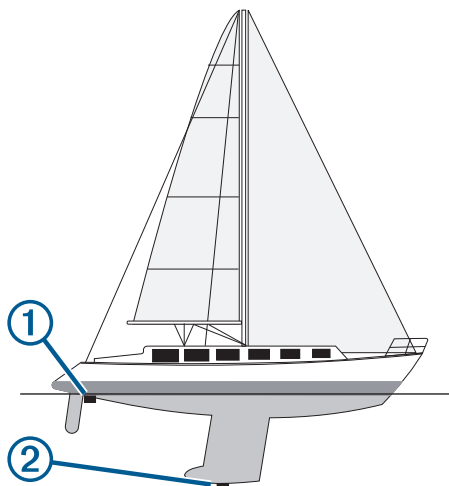
Kui soovid teada, kui sügav on vesi kiilu või paadi kõige madalama punkti all ning andur on paigaldatud veepiirile või kuhugi kiilu kohale, mõõda kaugus andurist paadi kiiluni.

Kui soovid teada tõelist vee sügavust ja andur on paigaldatud veepiirist allapoole, mõõda kaugus anduri põhjast veepiirini.

MÄRKUS. see suvand on kasutatav, kui sul on kehtivad sügavusandmed.

1 Mõõda kaugus.

- Kui andur paigaldati veepiirile ① või kiilust kõrgemale, mõõda kaugus andurist paadi kiiluni. Sisesta see väärtus positiivse arvuna.
- Kui andur paigaldati kiilu põhja ② ja soovid teada tõelise vee sügavuse, mõõda kaugus andurist veepiirini. Sisesta see väärtus negatiivse arvuna.



2 Vali **Seaded > Minu alus > Kiilu nihe**.

3 Vali **+**, kui andur on paigaldatud veepiirile või **-**, kui andur paigaldati kiilu põhja.

Purjepaadi autopiloodi kasutamine

⚠ ETTEVAATUST

Kui see on rakendatud, kontrollib autopiloot ainult tüüri. Kui autopiloot on rakendatud, vastutad sina ja su meeskond purjede eest.

Lisaks suuna hoidmisele saad määrata autopiloodi hoidma ka tuulehoidu. Autopilooti saab kasutada tüüri kontrollimiseks ka loovimisel ja halssimisel.

Tuule säilitamine

Võid seadistada autopiloodi säilitama kurssi seoses praeguse tuulesuunaga. Tuulesuuna säilitamiseks või halssimiseks peab seade olema ühendatud NMEA 2000 või NMEA® 0183 ühilduva tuuleanduriga.

Tuulehoiu tüübi seadistamine

Enne tuulehoiu rakendamist pead autopiloodiga ühendama NMEA 2000 või NMEA 0183 tuuleanduri.

Autopiloodi täpsemaks konfigureerimiseks uuri autopiloodi paigaldusjuhiseid.

1 Vali autopiloodi kuval **MENU > Autopiloodi seadistus > Tuule tüüp**.

2 Vali **Ilmne** või **Tõene**.

Tuulehoiu rakendamine

Enne tuulehoiu rakendamist pead autopiloodiga ühendama NMEA 2000 või NMEA 0183 tuuleanduri.

Kui autopiloot on ooterežiimis, vali **Wind Hold**.

Suunahoius tuulehoiu rakendamine

Enne tuulehoiu rakendamist pead autopiloodiga ühendama NMEA 2000 või NMEA 0183 tuuleanduri.

Kui suunahoid on rakendatud, vali **MENU > Wind Hold**.

Tuulehoiu nurga seadistamine autopiloodiga

Autopiloodi tuulehoiu nurka saad seadistada, kui tuulehoid on aktiivne.

- 1° sammudena tuulehoiu nurga seadistamiseks vali **◀** või **▶**.
- 10° sammudena tuulehoiu nurga seadistamiseks vali **◀** või **▶**.

Pautimine ja halssimine

Kui suuna või tuule hoidmine on sisse lülitatud, võib automaatpiloodi abil sooritada pautimise või halssimise.

Loovimine ja halssimine suunahoius

1 Rakenda suunahoid (**Autopiloodi sisselülitamine, lehekülg 27**).

2 Vali **MENU**.

3 Vali suvand.

Autopiloot loovib või halsib paati.

Loovimine ja halssimine tuulehoiis

Enne tuulehoiu rakendamist pead paigaldama tuuleanduri.

1 Rakenda tuulehoid (**Tuulehoiu rakendamine, lehekülg 18**).

2 Vali **MENU**.

3 Vali suvand.

Autopiloot juhib paati loovimisel või halssimisel ning ekraanil kuvatakse loovimise või halssimise edenemisteave.

Loovimise ja halssimise viivituse määramine

Loovimise ja halssimise viivitus võimaldab pärast manöövri alustamist loovimist või halssimist viivitada.

1 Vali autopiloodi kuval **MENU > Autopiloodi seadistus > Purjetamise seadistus > Halsi viivitus**.

2 Vali viivituse pikkus.

3 Vajadusel vali **Valmis**.

Halsiblokeerija lubamine

MÄRKUS. halsiblokeerija ei takista tüüri abil käsitsi halssimist või järsku tüürimist.

Halsiblokeerija takistab autopiloodil halssimist.

1 Vali autopiloodi kuval **MENU > Autopiloodi seadistus > Purjetamise seadistus > Gybe blokeerija**.

2 Vali **Lubatud**.

Sonar-kalaleidja

Kui seade on korralikult ühilduva anduriga ühendatud, saab kaardiplotterit kalaleidjana kasutada.

Lisateavet sobivaima anduri kohta leiad aadressilt garmin.com/transducers.

Piirkonna olevaid kalu aitavad leida erinevad sonarivaated. Kasutatavad sonarivaated olenevad anduri tüübist ja kaardiplotteriga ühendatud sonarimoodulist. Näiteks saad vaadata teatud Panoptix™ sonarikuvasid ainult siis, kui ühendatud on ühilduv Panoptix andur.

Kasutada saab nelja põhilist sonarivaadet: täisekraanvaade, kahte või enamat vaadet ühildav poolitatud vaade, poolitatud suumivaade ja poolitatud sagedusvaade, kus kuvatakse kaks sagedust. Iga vaate seadeid saab kohandada. Näiteks, kui kasutada poolitatud sagedusvaadet, saad iga sageduse võimendust eraldi seadistada.

Kui sa ei näe vajadustele sobivat sonarivaadet, saad luua kohandatud kombinatsioonkuva (**ECHOMAP UHD 70/90 ekraaniga uue kombinatsioonlehe loomine, lehekülg 2**).

Sonarisignaali edastamise peatamine

- Aktiivse sonari väljalülitamiseks vali sonari kuval **MENU > Sonari edastus**.
- Kõigi sonariedastuste väljalülitamiseks vajuta **⏻** ja vali **Keela sonar**.

Sonarivaate muutmine

1 Sonari liitkuval vali **MENU > Konfigureeri kombinatsioon > Muuda kombinatsiooni**.

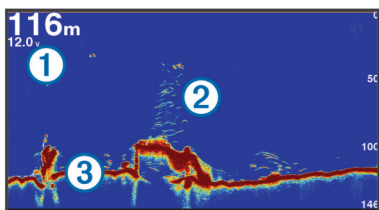
2 Muutmiseks vali aken.

3 Vali sonarivaade.

Tavaline sonarivaade

Saadaval on mitu täisekraani vaadet, mis olenevad ühendatud andurist.

Täisekraani Tavaline sonarivaade kuvab anduri edastatud sonarinäitude suure kujutise. Ekraani paremas servas olev ulatusskaala kuvab tuvastatud objektide sügavuse, kui kuva paremalt vasakule kerib.



①	Sügavuse teave
②	Hõljuvad sihtmärgid või kala
③	Veekogu põh

Poolitatud sagedusega sonarivaade

Poolitatud sagedusega sonarivaates näitavad ekraani mõlemad osad eri sageduste sonariandmete täisgraafikut.

MÄRKUS. poolitatud sagedusega sonarivaade vajab kaksiksagedusega anduri kasutamist.

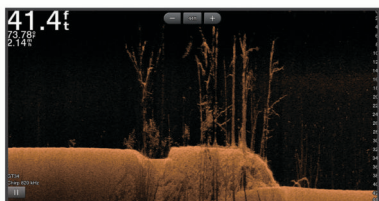
Poolitatud suumiga sonarivaade

Poolitatud suumiga sonarivaade kuvab sonari näidute graafika täisvaates ning osa graafikast suurendatult ühel ja samal kuval.

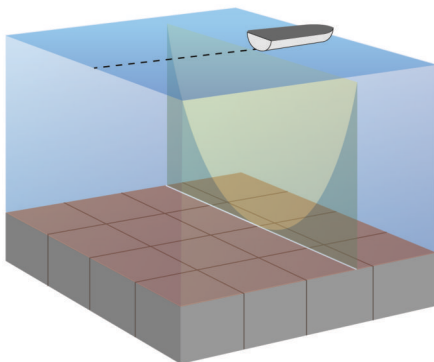
Garmin ClearVü sonarivaade

MÄRKUS. Garmin ClearVü skannimissonari kasutamiseks vajad ühilduvat kaardiplotterit või kalaleidjat ja ühilduvat andurit. Lisateavet ühilduvate andurite kohta leiadaadressilt garmin.com/transducers.

Garmin ClearVü kõrgsageduslik sonar annab üksikasjaliku pildi kalaparvedest paadi ümbruses ning üksikasjaliku ülevaate paadiga ületavatest struktuuridest.



Tavalised andurid kasutavad koonusekujulist kiirt. Garmin ClearVü skannimissonari tehnoloogia saadab välja kaks kitsast kiirt, mis sarnanevad koopiamasina kiirele. Need kiired annavad paadi alla jäävast selgema kujutise.

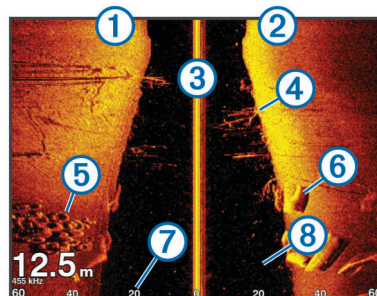


SideVü sonarivaade

MÄRKUS. kõik mudelid ei toeta sisse-ehitatud SideVü sonari kasutamist. Kui mudel pole varustatud sisse-ehitatud SideVü sonariga, vajad ühilduvat kajaloodi moodulit ja SideVü andurit.

Kui mudel on varustatud sisse-ehitatud SideVü sonariga, vajad ühilduvat SideVü andurit.

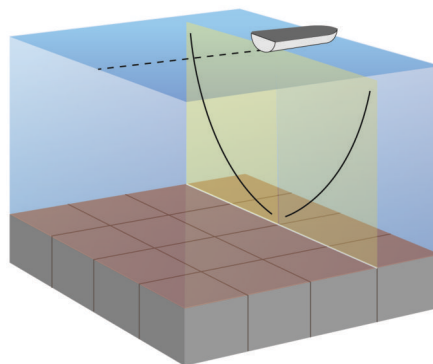
SideVü sonaritehnoloogia esitab pildi paadi külgede jäävast. Võid kasutada seda otsinguvahendina struktuuride ja kalade leidmiseks.



①	Paadi vasak külg
②	Paadi parem külg
③	Aluse andur
④	Puud
⑤	Vanad rehvid
⑥	Palgid
⑦	Kaugus paadi küljelt
⑧	Aluse ja põhja vahele jääv vesi.

SideVü skannimistehnoloogia

Tavalise koonuskiire asemel kasutab SideVü andur paadi külgedele jääva vee ja põhja skannimiseks lamekiirt.



Panoptix sonarikuvad

MÄRKUS. kõik mudelid ei toeta Panoptix andureid.

Panoptix sonari kasutamiseks peab sul olema ühilduv kaardiplotter ja andur.

Panoptix sonarikuvad võimaldavad reaajas jälgida paadi ümbrust. Võid vaadata ka veealuseid ja eespool olevaid söötasid.

LiveVü sonarikuvad näitavad paadi ees või all toimuvat liikumist reaajas. Ekraanikuva uuendamine toimub väga kiiresti, mistõttu sarnaneb kuva reaalaajavideoga.

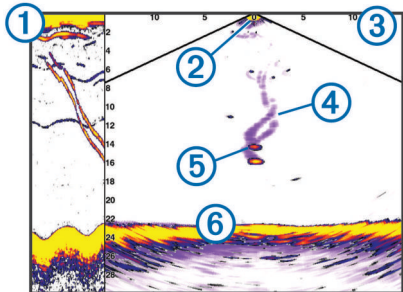
RealVü 3D-sonarikuvad näitavad paadi ette- või allapoole jäävast alast kolmemõõtmelist vaadet. Ekraanikuva uuendamine toimub anduri tööetapiga.

Panoptix kõigi viie sonarikuva nägemiseks läheb tarvis üht andurit allakuva näitamiseks ja teist andurit ettekuva näitamiseks.

Panoptix sonarikuvaade juurdepääsuks vali Sonar ja seejärel vaade.

LiveVü sonari allavaade

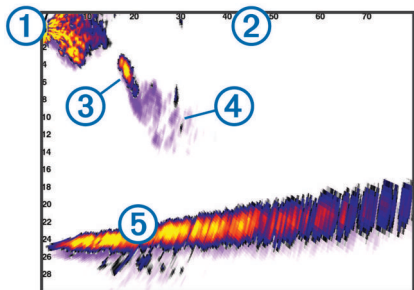
See sonarivaade kuvab kahemõõtmelise vaate paadi alla jäävast ning seda kasutatakse söödapalli ja kalade vaatamiseks.



①	Panoptix allavaate ajalugu sonarivaates
②	Paat
③	Ulatus
④	Rajad
⑤	Põhjapüünis
⑥	Põhi

LiveVü edasisuunaline sonarivaade

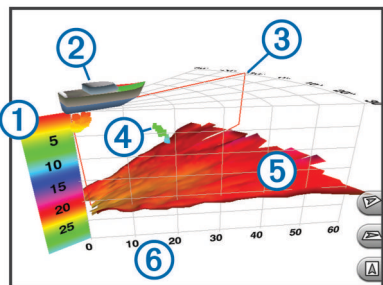
See sonarivaade näitab paadi eespool asuva ala kahemõõtmelise kuva, mida saab kasutada söödapalli ja kala nägemiseks.



①	Paat
②	Vahemik
③	Kala
④	Rada
⑤	Põhi

RealVü 3D sonari ettevaade

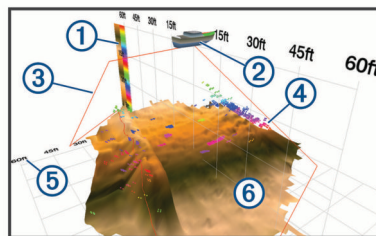
See sonarivaade kuvab anduri ette jäävast kolmemõõtmelise vaate. Vaadet saab kasutada, kui seisad paigal ning pead nägema põhja ja paadile lähenevaid kalasid.



①	Värvi legend
②	Paat
③	Kaja indikaator
④	Kala
⑤	Põhi
⑥	Ulatus

RealVü 3D alla sonarikuva

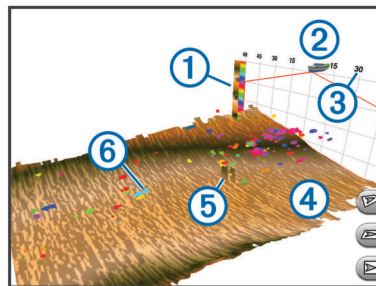
See sonarikuva näitab andurist allapoole jääva ala kolmemõõtmelise vaadet. Seda saab kasutada paigalseisul, kui soovid näha paadi ümbrust.



①	Värvi legend
②	Paat
③	Sonarikiir
④	Vahemik
⑤	Kala
⑥	Põhi

RealVü 3D sonarikuva ajalugu

See sonarivaade esitab liikudes paadi taha jäävast kolmemõõtmelise vaate ning kuvab kogu veemassiivi kolmemõõtmelisena põhjast veepinnani. Seda vaadet kasutatakse kalade leidmiseks.



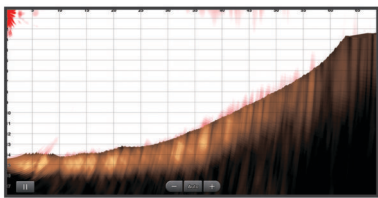
①	Värvi legend
②	Paat
③	Ulatus
④	Põhi
⑤	Struktuur
⑥	Kala

FrontVü sonarivaade

Rakenduse Panoptix FrontVü sonarivaade annab ümbrusest parema ülevaate, näidates paadist kuni 91 meetrit (300 jalga) eespool asuvaid veealuseid takistusi.

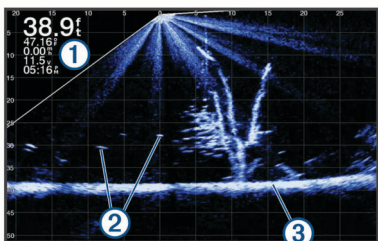
FrontVü sonari abil otsasõidu vältimise efektiivsus väheneb kiirusel üle 8 sõlme.

FrontVü sonarivaade nägemiseks tuleb paigaldada ja ühendada ühilduv andur, nt PS21 andur. Võib-olla pead uuendama anduri tarkvara.



Panoptix LiveScope™ sonarivaade

See sonarivaade näitab paadi ees või all olevat ala reaajas ning seda võib kasutada kalade või struktuuride vaatamiseks.



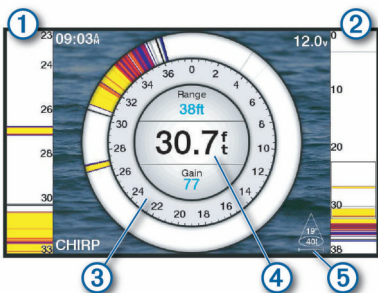
①	Sügavuse teave
②	Hõljuvad sihtmärgid või kala
③	Veekogu põhi

Plinkeri vaade

Plinker kuvab sonari teabe ringikujulisel sügavusskaalal, näidates nii paadi alla jäävat ala. See koosneb ülevast algavast ja päripäeva kulgevast ringist. Sügavust märgib skaala ringi sees. Sonari teave vilgub ringil, kui see teave saadakse näidatud sügavuselt.

Värvid märgivad plinkeri tagastuse signaalitugevusi. Värv vaikeskeem järgib traditsionaalset sonari värvipaletti, kus kollane on tugevaim tagastussignaali, oranž tugev tagastussignaali, punane nõrgem ja sinine nõrgim tagastussignaali.

Vali Plinker.

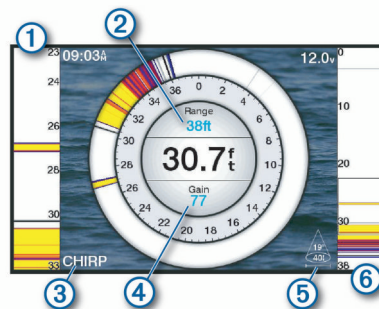


①	A-piirkond, parema külje suurendatud vaade
②	Näidatud suumialaga a-piirkond ¹
③	Sügavusskaala
④	Sügavus praeguses asukohas
⑤	Anduri koonuse nurk ja ulatus valitud sagedusel

Plinkeri lehe otseteed

Puutekraaniga seadmetel saad kasutada plinkeri ja a-piirkonda.

¹ Piirkonna sisse ja välja suumimiseks vajuta ECHOMAP UHD 60 mudelitel ▲ ja ▼.



①	Piirkonna suumimiseks lohista üles ja alla.
②	Vali ulatuse reguleerimiseks.
③	Vali sageduse reguleerimiseks.
④	Vali võimenduse reguleerimiseks.
⑤	Vali kiirelaiuse reguleerimiseks.
⑥	Vasaku a-piirkonna suumiala liigutamiseks lohista suumiakent. Suurendamiseks libista sõrmi teineteisest eemale. Vähendamiseks libista ekraanil kahte sõrme teineteise poole.

Anduri tüübi valimine

Enne anduri tüübi valimist pead teadma, milline andur sul on.

See kaardiplotter ühildub paljude lisaanduritega, sh Garmin ClearVü™ anduritega, mis on saadaval aadressil garmin.com/transducers.

Kui ühendad anduri, mis ei kuulunud kaardiplotteri komplekti, pead sonari õigeks toimimiseks määrama anduri tüübi.

- 1 Vali sonarivaates **MENU > Sonari seadistus > Installi > Muunduri tüüp**.
- 2 Muutmiseks vali andur.
- 3 Tee valik:
 - Kui andur on loendis, siis vali see loendist.
 - Kui kasutad 200/77 kHz kahe kiirega andurit, vali **Topeltkiir (200/77 kHz)**.
 - Kui kasutad 200/50 kHz kahesageduslikku andurit, vali **Topeltsagedus (200/50 kHz)**.

Kompassi kalibreerimine

Enne kompassi kalibreerimist tuleb võllile, magnethäirete vältimiseks veomootorist piisavalt kaugele paigaldada andur ning see vette suunata. Kalibreerimine peab olema kvaliteetne, et tagada sisemise kompassi töö.

MÄRKUS. kompassi kasutamiseks pead anduri paigaldama ahtrile või veomootori võllile. Kompass ei pruugi toimida, kui paigaldad anduri mootori külge.

MÄRKUS. parima tulemuse saavutamiseks tuleks kasutada suunaandurit, nt SteadyCast™ suunaandurit. Suunaandur kuvab suuna, mida andur paadi suhtes näitab.

MÄRKUS. kompassi kalibreerimine on saadaval vaid sisemise kompassiga anduritele, näiteks PS21-TR andur.

Paati võib keerata ka enne kalibreerimist, aga kalibreerimise ajal tuleb paati 1,5 korda täielikult ümber telje keerata.

- 1 Vali kasutatava sonari vaates **MENU > Sonari seadistus > Installi**.
- 2 Vajadusel vali AHRS-anduri sisselülitamiseks valik **Kasuta AHRS-i**.
- 3 Vali **Kalibreeri kompass**.
- 4 Järgi ekraanil kuvatavaid juhiseid.

Sonari allika valimine

See funktsioon ei pruugi olla saadaval kõikidel mudelitel.

Kui kasutate sonarivaatel mitut sonariandmete allikat, võid valida sonarivaate allika. Nt kui sul on seadmele Garmin ClearVü kaks allikat, võid kasutatava allika valida seadme Garmin ClearVü sonarikuvalt.

- 1 Ava muudetava allika sonarivaade.
- 2 Vali **MENU > Sonari seadistus > Allikas**.
- 3 Vali selle sonarivaate allikas.

Sonari allika ümbernimetamine

Saad sonari allikale selle lihtsaks tuvastamiseks uue nime anda. Näiteks nimeta paadi vööris olev andur „Vööriks“.

Allika ümbernimetamiseks pead olema allika rakendatavas sonari vaates. Selleks, et anda Garmin ClearVü sonari allikale uus nimi, pead avama Garmin ClearVü sonari vaate.

- 1 Vali sonari vaates **MENU > Sonari seadistus > Allikas > Muuda ressursi nime**.
- 2 Sisesta nimi.

Vahepunkti loomine sonarikuval

- 1 Vali asukoht.
- 2 Vajadusel muuda vahepunkti teavet.

Sonarikuva peatamine

Vali sonarikuval **MENU > II**.

Sonari ekraanil vahemaa mõõtmine

Saad SideVü sonarikuval mõõta kahe punkti vahelise kauguse.

- 1 Vali SideVü sonarikuval **II**.
 - 2 Vali ekraanil asukoht.
 - 3 Vali .
 - 4 Vali muu asukoht.
- Ülemises vasakus nurgas kuvatakse kaugus ja nurk tähisest.

VIHJE: tähise lähtestamiseks ja mõõtmiseks tähise praegusest asukohast vali Määra viide.

Sonari ajaloo kuvamine

Sonari ajalooandmete nägemiseks võid sirvida sonarikuva.

MÄRKUS. kõik andurid ei salvesta sonari ajalooandmeid.

Ajalooast väljumiseks vali **BACK**.

Sonari jagamine

Saad vaadata kõikide Garmin laevandusvõrgus olevate ühilduvate allikate sonariandmeid. Saad vaadata ühilduva välise sonarimooduli, nt GCV™ sonarimooduli sonariandmeid. Lisaks saad vaadata teiste, sisse-ehitatud sonarimooduliga kaardiplotterite sonariandmeid.

Iga võrgus olev kaardiplotter võib kuvada kõigi võrgus olevate ühilduvate sonarimoodulite ja andurite andmeid, hoolimata sellest, kuhu kaardiplotterid ja andurid sinu paadil paigaldatud on. Näiteks ühest aluse ahtrisse kinnitatud ECHOMAP UHD 92sv seadmest saad vaadata sonariandmeid teisest seadmest ECHOMAP UHD ja Garmin ClearVü andurist, mis on ühendatud aluse vööri.

Sonariandmete jagamisel sünkroonitakse teatud sonari seaded, nt Ulatus ja Võimendus võrgus olevate seadmetega. Muude sonariseadete väärtuseid, nt Nähtav seadeid ei sünkroonita ja need tuleb igas seadmes eraldi konfigureerida. Lisaks sünkroonitakse paljude tavaliste ja Garmin ClearVü sonarivaadete sirvimismäärad, mis muudab poolitatud vaated arusaadavamaks.

MÄRKUS. kasutades korraga mitut andurit, saad luua ristvestluse, mille eemaldamiseks seadista sonari sätet Häire.

Üksikasjade taseme seadistamine

Saad määrata sonari kuval näidatud üksikasjade taseme ja mürataseme, milleks seadista tavaliste andurite võimendust või Garmin ClearVü andurite heledust.

Kui soovid näha ekraanil kõrgeima intensiivsusega signaalitagastusi, seadista võimendus või heledus madalamaks, et kõrvaldada madalama intensiivsusega tagastused ja müra. Kui soovid näha kogu tagastusteavet, suurenda võimendust või heledust. Sellega suureneb ka müra ning tegelike tagastuste tuvastamine võib muutuda keerulisemaks.

- 1 Vali sonari vaates **MENU**.
- 2 Vali **Võimendus** või **Heledus**.
- 3 Tee valik:
 - Võimenduse või heleduse käsitsi suurendamiseks või vähendamiseks vali **Üles** või **Alla**.
 - Et kaardiplotter võimendust või heledust automaatselt seadistaks, vali automaatvalik.

Värvide intensiivsuse muutmine

Sonarisüsteemi värvide intensiivsuse muutmiseks ja huvipakkuvate alade esiletõstmiseks võid muuta tavaandurite värvivõimendust ning Garmin ClearVü ja SideVü/ClearVü andurite kontrasti. See seade toimib kõige paremini pärast võimenduse või heleduse abil kuva üksikasjade taseme muutmist.

Kui soovid esile tuua väikseid kalu või luua sihtmärgile intensiivsem tähis, võid suurendada värvivõimenduse või kontrastsuse sätet. See põhjustab põhjas kõrge intensiivsusega tagastuste diferentatsiooni kadu. Kui soovid vähendada tagastuse intensiivsust, võid vähendada värvivõimendust või kontrasti.

- 1 Vali sonarikuval olles **MENU**.
- 2 Tee valik:
 - Vali Garmin ClearVü või SideVü sonarikuval **Kontrast**.
 - Vali Panoptix LiveVü sonarikuval **Värvivõimendus**.
 - Vali muul sonarikuval **Sonari seadistus > Nähtav > Värvivõimendus**.
- 3 Tee valik:
 - Värvide intensiivsuse käsitsi suurendamiseks või vähendamiseks vali **Üles** või **Alla**.
 - Vaikeseade kasutamiseks vali **Vaikevalik**.

Sonari salvestused

Sonari kuva salvestamine

MÄRKUS. kõik mudelid ei toeta sonari salvestamist.

- 1 Sisesta mälukaart pessa.
- 2 Vali sonarikuval **MENU > Salvestussonar**.

15 minuti pikkune sonari salvestus kasutab mälukaardil ligikaudu 200 MB mälumahtu. 4 GB suuruse saavutamisel lõpeb konkreetne salvestamine automaatselt. Sonari andmeid saad salvestada, kuni mälukaart saab täis.

Sonariga salvestamise katkestamine

Vali sonarivaates **MENU > Peata salvestamine**.

Sonari salvestuse kustutamine

- 1 Sisesta kaardipilusse sonari salvestistega mälukaart.
- 2 Vali **Sonar > Sonari salvestused**.
- 3 Vali salvestus.
- 4 Vali **Kustuta**.

Sonari salvestuste esitamine

Enne sonari salvestuste esitamist pead laadima alla ja installima rakenduse HomePort™ ning sonari andmed mälukaardile salvestama.

- 1 Eemalda mälukaart seadmest.
- 2 Sisesta mälukaart arvuti mälukaardipessa.
- 3 Ava rakendus HomePort.
- 4 Vali seadme loendist sonari salvestus.
- 5 Paremklopisa alumisel paanil sonari salvestusel.
- 6 Vali **Esitamine**.

Tavalise Garmin ClearVü ja SideVü sonari seadistamine

MÄRKUS. kõik suvandid ja seaded ei rakendu kõikidele mudelitele, sonarimoodulitele ja anduritele.

Vali sonari vaates **MENU > Sonari seadistus**.

Sügavuse joon: kuvab kiirviiteks sügavusjoone.

Kerimiskiirus: määrab kiiruse, millel sonar paremalt vasakule kerib.

Madalas vees kasuta aeglasemat kerimiskiirust, et pikendada aega, mille jooksul teavet ekraanil esitatakse. Sügavamas vees võid kerimiskiirust suurendada.

Ulatuse jooned: kuvab paadist paremale ja vasakule jäävad kaugust märkivad vertikaalsed jooned. Säte on saadaval SideVü sonarivaates.

Värviskeem: määrab sonarivaate värviskeemi. Säte võib olla saadaval menüüs Nähtav.

Suure kontrastiga värviskeem tagab madalama intensiivsusega tagasuste tumedamad värvid. Madala kontrastiga värviskeem tagab madala intensiivsusega tagastustele taustavärviga sarnase värviskeemi.

Nähtav: vt *Sonari välimuse seaded, lehekülg 23*.

Ülekihi numbrid: määrab sonari ekraanil kuvatavad andmed.

Täpsemad: vt *Täpsemad sonari seaded, lehekülg 24*.

Installi: taastab sonari vikesätteid.

Suumi taseme määramine sonarikuval

1 Vali sonarikuval **MENU > Suum**.

2 Tee valik:

- Sügavuse ja suumi taseme automaatseks määramiseks vali **Auto**.
VIHJE: lisasuvandite nägemiseks võid valida **»**.
- Suurendatud ala sügavusulatuse käsitsi määramiseks vali **Käsitsi > »**, suurendatud ala sügavusulatuse määramiseks **Vaata üles** või **Vaata alla** ning suurendatud alal sisse või välja suumimiseks vali **Suurenda** või **Vähenda**.
- Ekraanil konkreetse ala suurendamiseks vali **Suurenda**.
VIHJE: võid suurendusruudu ekraanil uude kohta lohistada.
- Põhjast edastavate sonariandmete suurendamiseks vali **Põhjalukk**.

Suumimise katkestamiseks tühistasuvandi valik.

Kuvamiskiiruse seadistamine

Võid muuta sonarikujustiste ekraanil liikumise kiirust. Kiirem kuvamiskiirus esitab rohkem üksikasju, kuni enam pole rohkem andmeid esitada, mis järel hakatakse olemas olevaid andmeid venitama. See on kasulik liikumisel või lantimisel või oled väga sügavas vees, kus sonari pingimine on väga aeglane. Aeglasema kuvamiskiiruse korral näidatakse sonariteavet ekraani kauem.

Enamikel juhtudel pakub Vaikevalik head tasakaalu kiirete kujutise esitamise ja vähem moonutatud sihtide vahel.

1 Vali sonarikuval **MENU > Sonari seadistus > Kerimiskiirus**.

2 Tee valik:

- Kuvamiskiiruse automaatseks muutmiseks vastavalt kiiruseandmetele vali **Auto**.

Auto vali kuvamiskiiruse paadi liikumiskiiruse järgi, mistõttu ilmuvad vees olevad objektid õige kuvasuhtega ja väiksemate moonutustega. Garmin ClearVü või SideVü sonarivaadete vaatamisel või struktuuri otsimisel soovitame kasutada **Auto**.

- Kiiremaks kerimiseks vali **Üles**.
- Aeglasemaks kerimiseks vali **Alla**.

Sügavus- või laiuskaala ulatuse seadistamine

Saad muuta tavalise ja Garmin ClearVü anduri vaadete sügavuskaala ulatust ning SideVü anduri vaate laiuskaala ulatust.

Kui lubad seadmel ulatust automaatselt seadistada, hoitakse põhi sonari alumisel või alumise kolmandiku kuval ning see aitab minimaalsete või keskmiste pinnasemuutustega põhja lihtsamalt jälgida.

Ulatuse käsitsi muutmine võimaldab jälgida kindlat ulatust ning see aitab jälgida suuremate pinnasemuutustega põhja, nt sügavikke või järsakuid. Põhi kuvatakse ekraanil seni, kuni see jääb määratud ulatusse.

1 Vali sonari vaates **MENU > Ulatus**.

2 Tee valik:

- Et kaardiplooter ulatust automaatselt muudaks, vali **Auto**.
- Ulatuse käsitsi suurendamiseks või vähendamiseks vali **Üles** või **Alla**.

VIHJE: ulatuse käsitsi seadistamiseks vali sonari ekraanil **+** või **-**.

VIHJE: kui vaatad korraga mitut sonari kuva, saad aktiivse kuva vaatamiseks valida **SELECT**.

Sonari välimuse seaded

Sonari vaates vali **MENU > Sonari seadistus > Nähtav**.

Värviskeem: määrab värviskeemi.

Ankrukett: kuvab ekraani paremas servas vertikaalse vilkuri, mis kuvab skaalal kauguse sihtmärkideni.

Edge: tõstab kõige tugevama signaali põhjast esile ning aitab määrata signaali tugevuse või pehmuse.

Kala sümbolid: määrab, kuidas sonar hõljuvaid sihtmärke tõlgendab.

	Kuvab hõljuvad sihtmärgid sümbolina koos sonari taustateabega.
	Kuvab hõljuvad sihtmärgid sümbolina koos sihtsügavuse teabe ja sonari taustateabega.
	Kuvab hõljuvad sihtmärgid sümbolina.
	Kuvab hõljuvad sihtmärgid sümbolina koos sihtmärgi sügavuse teabega.

Sonari hoiatused

MÄRKUS. kõik suvandid pole kõikidel anduritel kasutatavad.

Vali **Seaded > Hoiatused > Sonar**.

Madal vesi: hoiatus kostab, kui sügavus on määratud väärtusest väiksem.

Sügav vesi: hoiatus kostab, kui sügavus on määratud väärtusest suurem.

FrontVü hoiatus: seadistab hoiatuse, mis esitatakse, kui paadi ette jääv sügavus on määratud väärtusest väiksem (aitab vältida madalikule sõitmist) (*FrontVü sügavushoiatuse seadistamine, lehekülg 25*). See hoiatus on saadaval vaid Panoptix FrontVü anduritega.

Veetemp.: hoiatus kostab, kui anduri tuvastatud veetemperatuur on 1,1 °C määratud temperatuurist üle või alla.

Kala

Kala: hoiatus kostab, kui seade tuvastab hõljuva sihtmärgi.

- määrab hoiatuse mis tahes suuruses kala tuvastamisel.
- määrab hoiatuse keskmise või suurema kala tuvastamisel.
- määrab hoiatuse ainult suure kala tuvastamisel.

Täpsemad sonari seaded

MÄRKUS. Kõik suvandid ja seaded ei rakendu kõikidele mudelitele ja anduritele.

Vali sonari vaates **MENU > Sonari seadistus > Täpsemad.**

Häire: kohandab tundlikkust, et vähendada läheduses olevate müraallikate häirete mõju.

Ekraanilt häirete eemaldamiseks kasutage madalaimat häirete sätet, mis annab soovitud tulemuse.

Paigaldusprobleemide lahendamine võib aidata kõrvaldada müra.

Pinnamüra: peidab risu vähendamiseks pinnamüra. Laiemad kiired (madalam sagedus) kuvavad rohkem sihtmärke, aga võivad luua rohkem pinnamüra.

Värvivõimendus: vt [Üksikasjade taseme seadistamine, lehekülj 22.](#)

TVG: kohandab tagastusi, et kompenseerida nõrgenenud sonarisignaale sügavamas vees ja vähendab pinnaselähedast müra. Väärtuse suurendamisel esitatakse madala tasemega müra ja kaladega seotud värve erinevates sügavustes ühtlasemalt. Säte vähendab ka pinnaselähedast müra.

Anduri installimisseaded

MÄRKUS. kõik suvandid ja seaded ei rakendu kõikidele mudelitele ja anduritele.

Vali sonari vaates **MENU > Sonari seadistus > Installi.**

Taasta sonari vaikeseaded: taastab sonarivaate tehasesätet.

Muunduri tüüp: võimaldab valida seadmega ühendatud anduri tüübi.

Pööra vasakule/paremale: muudab SideVü sonarivaate orientatsiooni, kui andur on tagurpidi paigaldatud.

Pööratud: muudab Panoptix sonarivaate orientatsiooni, kui andur on paigaldatud kaablitega, mis on suunatud paadi pakpordi.

Poomi laius: määrab Panoptix anduri kiire laiuse.

Kitsas kiir võimaldab näha sügavamale ja kaugemale. Laiem kiir võimaldab näha suuremat ala.

Kasuta AHRS-i: võimaldab kasutada sisemise kursi- ja viitesüsteemi (AHRS) andureid ning tuvastada Panoptix anduri paigaldusnurk. Kui see seade on välja lülitatud, eeldatakse, et andur on paigaldatud 45-kraadise nurga alla.

Sonari sagedused

MÄRKUS. saadaolevad sagedused sõltuvalt kasutatavast kaardiplotterist, loodimoodulitest ja andurist.

Sageduse muutmine aitab kohandada sonarit vastavalt konkreetsele eesmärgile ja veesügavusele.

Kõrged sagedused kasutavad kitsamat kiirtekimpu ja sobivad paremini kiire töö ja raskete mereolude jaoks. Kõrge sageduse kasutamisel võib paraneda põhja ja termokliini kujutamine.

Madalad sagedused kasutavad laiemat kiirtekimpu, mis aitab kaluritel märgata rohkem sihtmärke, kuid rasketes mereoludes loob rohkem pinnamüra ja vähendab põhja signaalipidevust. Lai kiirtekimp loob kalapüügi jaoks laiema kaare, mis on kalade

leidmiseks ideaalne. Lai kiirtekimp toimib paremini ka sügavas vees, sest madalad sagedused läbivad sügavat vett paremini.

CHIRP-i sagedused võimaldab iga impulsiga kasutada eri sagedusi, mis aitab sügavas vees sihtmärke paremini eristada. CHIRP-i saab kasutada sihtmärkide selgeks tuvastamiseks (nt erinevad kalad) ja sügavas vee sõitmisel. Enamasti toimib CHIRP paremini kui ühe sageduse kasutamine. Kuna mõned kalad võivad konkreetse sageduse kasutamisel paremini eristuda, tuleks CHIRP-i kasutamisel pöörata tähelepanu eesmärkidele ja veeoludele.

Mõned sonarid ja andurid võimaldavad iga mõõteelemendi eelseadistatud sageduste kohandamist, mistõttu saab veeolude ja eesmärkide muutudes kiiresti muuta sageduse eelsätet.

Jaotatud sageduse kuva abil kahe sageduse samaaegne kuvamine lubab madala sagedusega näha sügavamale ja kõrgema sagedusega näha rohkem detaile.

Anduri sageduse valimine

MÄRKUS. võid muuta kõikide sonarikuvade ja andurite sagedusi.

Võid valida, millised sagedused sonarikuval ilmuvad.

TEATIS

Järgige kohalikke sonarisageduse piiranguid. Näiteks mõõkvaala karjade kaitsemiseks võidakse keelata sagedusvahemiku 50 kuni 80 khz kasutamine ½ miili raadiuses mõõkvaala karjast. Seadme kasutamine vastavuses rakenduvate seaduste ja regulatsioonidega jääb sinu vastutusele.

1 Vali sonari vaates **MENU > Sagedus.**

2 Vali oma vajadustele ja veesügavusele vastav sagedus.

Sageduste kohta leiad lisateavet jaotisest [Sonari sagedused, lehekülj 24.](#)

Sageduse eelsätte loomine

MÄRKUS. pole kõikide anduritega kasutatav.

Saad luua eelsätte, et salvestada selle alla kindel sonarisagedus, mis võimaldab sagedusi kiiremini vahetada.

1 Vali sonari vaates **MENU > Sagedus.**

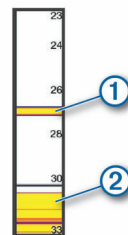
2 Vali **Lisa.**

3 Sisesta sagedus.

A-piirkonna sisselülitamine

MÄRKUS. see funktsioon on saadaval Tavaline sonarikuvadel.

A-piirkond on vertikaalne ala kuva parempoolsel küljel, mis näitab anduri all olevaid objekte. Võid a-piirkonna abil tuvastada objekte, mis sonariandmete kiirel liikumisel ekraanil võivad märkamata jääda (nt paadiga kiiresti sõites). Seda saab kasutada ka põhja lähedal olevate kalade tuvastamiseks.



Eeltoodud a-piirkond näitab kalu ① ja põhja ②.

Vali sonarikuval **MENU > Sonari seadistus > Nähtav > Ankrukett.**

Panoptix sonari seadistus

RealVü vaatenurga ja suumitaseme seadistamine

Saad muuta RealVü sonari vaadete vaatenurka. Lisaks saate vaates sisse või välja suumida.

Vali RealVü sonari vaates suvand.

- Vaatenurga muutmiseks kasuta nooleklahve.
- Sisse- ja väljasuimimiseks keera nuppu.

RealVü laotuskiiruse seadistamine

Saad määrata, kui kiiresti andur alal edasi ja tagasi liigub. Kiirem laotuskiirus loob vähemate üksikasjadega pildi, kuid kuva värskendatakse kiiremini. Aeglasem laotuskiirus loob suuremate üksikasjadega pildi, kuid kuva värskendatakse aeglasemini.

MÄRKUS. see funktsioon pole saadaval RealVü 3D ajalugu sonarivaates.

1 Vali RealVü sonarivaates **MENU > Radari kiirus.**

2 Vali suvand.

LiveVü Forward ja FrontVü sonari menüü

Vali LiveVü Forward või FrontVü sonari vaates MENU.

Võimendus: määrab sonarikuval esitatava üksikasjade ja müra taseme.

Kui soovid näha ekraanil kõrgeima intensiivsusega signaalitagastusi, seadista võimendus madalamaks, et kõrvaldada madalama intensiivsusega tagastused ja müra. Kui soovid näha kogu tagastusteavet, suurenda võimendust. Sellega suureneb ka müra ning tegelike tagastuste tuvastamine võib muutuda keerulisemaks.

Sügavuse ulatus: seadistab sügavusskaala ulatuse.

Kui lubad seadmel ulatust automaatselt seadistada, hoitakse põhi sonari alumisel või kuva alumisel osal ning see aitab minimaalsete või keskmiste pinnasemuutustega põhja lihtsamalt jälgida.

Ulatuse käsitsi muutmine võimaldab jälgida kindlat ulatust ning see aitab jälgida suuremate pinnasemuutustega põhja, nt sügavikke või järsakuid. Põhi kuvatakse ekraanil seni, kuni see jääb määratud ulatusse.

Edatusulatus: seadistab edastusskaala ulatuse.

Lubab seadmel ulatust edastusskaalal sügavusega võrreldes automaatselt seadistada. Ulatuse käsitsi seadistamisel võimaldab vaadata teatud kaugusele. Põhi kuvatakse ekraanil seni, kuni see jääb määratud ulatusse. Väärtuse käsitsi vähendamine vähendab FrontVü hoiatus efektiivsust, vähendades reaktsiooniaega madala sügavuse näitudele.

Saatmisnurk: seadistab anduri fookuse pak- või tüürpoordi. See funktsioon on saadaval vaid RealVü võimekusega Panoptix anduritel, nagu PS30, PS31 ja PS60.

Sonari edastus: peatab aktiivse anduri andmete saatmise.

FrontVü hoiatus: seadistab hoiatuse, mis esitatakse, kui paadi ette jääv sügavus on määratud väärtusest väiksem (*FrontVü sügavushoiatuse seadistamine, lehekülg 25*). See funktsioon on saadaval vaid Panoptix FrontVü anduritel.

Sonari seadistus: muudab anduri seadistust ja sonari tagastuste välimust.

LiveVü ja FrontVü anduri edastusnurka seadistamine

See funktsioon on saadaval vaid RealVü võimekusega Panoptix anduritel, nagu PS30, PS31 ja PS60.

Saad muuta anduri edastusnurka ja suunata selle huvipakkuvale alale. Näiteks võid soovida suunata anduri jälgima sõõdapalli või puuronti, millest parasjagu möödud.

1 Vali LiveVü või FrontVü sonarivaates **MENU > Saatmisnurk.**

2 Vali suvand.

FrontVü sügavushoiatuse seadistamine

⚠ HOIATUS

FrontVü sügavushoiatus on vahend tähelepanu pöördumiseks ja ei pruugi kõikides oludes madalikele sattumist vältida. Aluse ohutu kasutamise eest vastutab aluse kasutaja.

See hoiatus on saadaval vaid Panoptix FrontVü anduritega.

Saad määrata hoiatuse kõlama, kui sügavus on määratud tasemest väiksem Parima tulemuse saavutamiseks peaksid eesmise kokkupõrkehoiatuse määramiseks seadistama ka vööri nihke (*Paadinina nihe, lehekülg 26*).

1 Vali FrontVü sonarivaates **MENU > FrontVü hoiatus.**

2 Vali Sees.

3 Sisesta sügavus, mille peale hoiatus käivitub ning vali **Valmis.**

FrontVü kuval on toodud sügavus, mis hoiatuse käivitab. Kui asud ohutul sügavusel, on joon roheline. Kui liigud kiiremini, kui andur aega reageerimiseks annab, muutub joon kollaseks (10 sekundit). Kui süsteem tuvastab takistuse või sisestatud väärtusest väiksema sügavuse, muutub joon punaseks.

⚠ ETTEVAATUST

Madalikule sõitmise efektiivsuse vähendamiseks vähendab FrontVü sonar liikumiskiirust, kui see ületab 8 sõlme.

LiveVü ja FrontVü välimuse seaded

Vali LiveVü või FrontVü Panoptix sonarivaates **MENU > Sonari seadistus > Nähtav.**

Värviskeem: määrab värvipaleti.

Värvivõimendus: muudab ekraanil esitatavate värvide intensiivsust.

Veesambas kõrgemal olevate sihtmärkide nägemiseks vali suurem värvivõimendus. Suurem värvivõimenduse väärtus võimaldab eristada madalamat intensiivsustagastust kõrgemal veesambas, aga see põhjustab põhjatagastuste eristamise kadu. Kui sihtmärgid on põhjale lähemal, kasuta madalamat värvivõimenduse väärtust, et eristada sihtmärke ja suurema intensiivsusega tagastusi, nagu liiv, kivid ja muda.

Teed: määrab, kui pikalt rada ekraanil esitatakse. Rajad märgivad sihtmärgi liikumist.

Põhi täidetud: värvib põhja pruuniks, et eristada seda veetagastusest.

Koordinaadikiht: kuvab koordinaatjoonestiku.

Keri ajalugu: kuvab tavalises sonarivaates sonari ajaloo.

RealVü välimuse seaded

RealVü sonari vaates vali **MENU > Sonari seadistus > Nähtav.**

Punkti värvid: määrab sonari tagastuspunktile värvipaleti.

Põhjavärvid: määrab põhjale värviskeemi.

Põhja stiil: määrab põhjale stiili. Kui oled sügavas vees, saad valida suvandi Punktid ja madalamale väärtusele käsitsi ulatuse määrata.

Värvivõti: kuvab värvide esitatava sügavuse legendi.

Panoptix anduri installimisseaded

Vali Panoptix sonarivaates **MENU > Sonari seadistus > Installi.**

Installimissügavus: määrab veepiiri aluse sügavuse, kuhu Panoptix andur on paigaldatud. Kui sisestad anduri paiknemise tegeliku sügavuse, esitatakse vees olevat täpsemalt.

Vööri nihe: määrab vööri ja Panoptix anduri paigutuse ettevaate kauguse. Võimaldab näha ette vöörist, mitte anduri asukohast.

Rakendub Panoptix anduritele FrontVü, LiveVü ette ja RealVü 3D ette sonarivaates.

Poomi laius: määrab Panoptix anduri kiire allavaate laiuse.

Kitsas kiir võimaldab näha sügavamale ja kaugemale. Laiem kiir võimaldab näha suuremat ala.

Rakendub Panoptix anduritele FrontVü, LiveVü alla ja LiveVü ette sonarivaates.

Kasuta AHRS-i: võimaldab kasutada sisemise kursi- ja viitesüsteemi (AHRS) andureid ning tuvastada Panoptix anduri paigaldusnurga automaatselt. Kui see säte on välja lülitatud, saad sisestada anduri paigaldusnurga suvandiga Õtsumisnurk. Paljud ette vaatavad andurid on paigaldatud 45-kraadise nurga all, alla vaatavad andurid nullkraadise nurga all.

Pööratud: muudab Panoptix sonarivaate orientatsiooni, kui alla vaatav andur on paigaldatud kaablitega, mis on suunatud paadi pakpoordi.

Rakendub Panoptix anduritele LiveVü alla, RealVü 3D alla ja RealVü 3D ajaloo sonarivaates.

Kalibreeri kompass: kalibreerib Panoptix anduri sisemise kompassi (*Anduri installimisead, lehekülj 24*).

Rakendub Panoptix sisemise kompassiga anduritele, nagu PS21-TR andur.

Orientatsioon: määrab, kas muundur on alla- või ülespoole suunatud režiimis. Seade Auto määrab AHRS-anduri abil suuna.

See kehtib PS22 ja LiveScope andurite puhul.

Fookus: Kohandab sonarivaadet, et kompenseerida helikiirust vees Seade Auto arvutab veetemperatuuri abil helikiiruse.

See kehtib LiveScope andurite puhul.

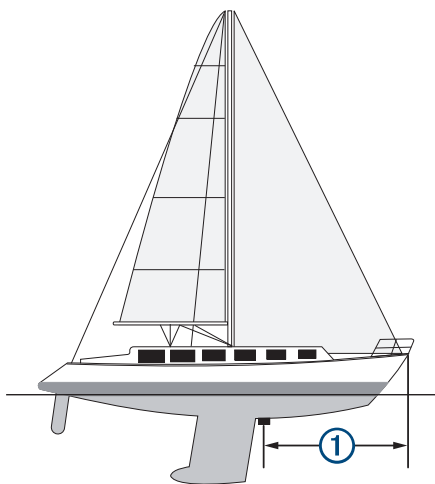
Taasta sonari vaikeseaded: taastab sonari tehasesätteid.

Paadinina nihe

Panoptix ettesuunaga anduri kasutamisel võid sisestada paadinina nihke, et kompenseerida ettesuuna näitu anduri paigalduskohas. Nii saad vaadata ettesuunda paadininas, mitte anduri paigalduskohas.

See funktsioon kehtib Panoptix anduritele FrontVü, LiveVü ettesuuna ja RealVü 3D-ettesuuna sonarikuvadel.

1 Mõõda horisontaalkaugus ① andurist paadininani.



2 Vali vastaval sonarikuval **MENU > Sonari seadistus > Installi > Vööri nihe**.

3 Sisesta mõõdetud vahemaa ja vali **Valmis**.

Vastaval sonarikuval nihkub ettesuund sisestatud vahemaa võrra.

Autopiloot

⚠ HOIATUS

Autopiloodi funktsiooni saab kasutada, kui jaam on paigaldatud tüüri, gaasi ja tüüri juhtseadme kõrvale.

Sõiduki ohutu ja mõistliku kasutamise eest vastutab juht. Autopiloot on vahend, mis hõlbustab paadi juhtimist. See ei vabasta kohustusest paati ohutult juhtida. Välti navigeerimisohte ja ära jäta rooliratast järelvalveta.

Olge alati valmis paadi käsijuhtimist üle võtma.

Õpi autopilooti kasutama rahulikult ja ohutult veel.

Autopiloodi kasutamisel ohtlikes piirkondades ole äärmiselt ettevaatlik.

MÄRKUS. funktsioon on saadaval vaid NMEA 2000 võrguga mudelitel.

Autopiloodi süsteem tüürib paati pidevalt, et hoida määratud suunda (suunahoid). Süsteem võimaldab ka käsitsi tüürida ning sisaldab mitut automaattüürimisfunktsiooni ja -mustrit.

Kui ühilduva Garmin autopiloodiga on ühendatud ühilduv kaardiplotter, saad autopiloodi rakendada ja seda juhtida kaardiplotteri kaudu.

Lisateavet ühilduvate Garmin autopilootide kohta leiad aadressilt garmin.com.

Autopiloodi kuva



①	Tegelik kurss
②	Ettenähtud kurss (kurss, millel autopiloot tüürib)
③	Tegelik kurss (ooterežiimis) Ettenähtud kurss (rakendatud)
④	Tüüri asendi indikaator (see funktsioon on saadaval vaid siis, kui ühendatud on tüüri andur.)

Roolimissammu muutmine

1 Vali autopiloodi kuval **MENU > Autopiloodi seadistus > Sammu pöörde suurus**.

2 Vali samm.

Voolusäästja seadistamine

Saad määrata tüüri aktiivsuse taseme.

1 Vali autopiloodi kuval **MENU > Autopiloodi seadistus > Võimsurežiimi seadistus > Võimsussäästja**.

2 Vali protsent.

Kõrgema protsendi valimine vähendab tüüri aktiivsust ja suuna jõudlust. Mida kõrgem on protsent, seda rohkem paat kursilt enne autopiloodi rakendamist kõrvale kaldub.

VIHJE: muutlikes oludes ja aeglasel kiirusel valiku Võimsussäästja protsendi suurendamisel tüürimisaktiivsus väheneb.

Eelistatud suunaallika valimine

TEATIS

Parimate tulemuste saavutamiseks kasuta suunaallika jaoks autopiloodi CCU sisemist kompassi. Kolmanda osapoole GPS-kompassi kasutamisel võidakse andmeid esitada kõikuvalt ning

tulemuseks võivad olla liiga pikad viivitused. Autopiloot vajab õigeaegset teavet ning ei saa seetõttu tihti GPS-asukoha või -kiiruse määramiseks kolmanda osapoole GPS-kompassi andmeid kasutada. Kui kasutate kolmanda osapoole GPS-kompassi, teatab autopiloot tõenäoliselt perioodiliselt navigatsioonandmete ja kiirusallika kadumisest.

Kui sul on võrgus rohkem kui üks suunaallikas, vali eelistatud allikas. Allikaks võib olla ühilduv GPS-kompass või magnetiline suunaandur.

1 Autopiloodi kuval vali **MENU > Autopiloodi seadistus > Eelistatud allikad**

2 Vali allikas.

Kui valitud suunaallikas pole kasutatav, ei kuva autopiloodi ekraan teavet.

Autopiloodi sisselülitamine

Autopiloodi sisselülitamisel võtab tüürimise ja kursi hoidmise üle autopiloot.

Vali suvalisel kuval **Rakenda**.

Ettenähtud kurss kuvatakse autopiloodi kuval.

Tüürimismustrid

⚠ HOIATUS

Paadi ohutu kasutamise eest vastutad sina. Ära käivita mustrit enne, kui oled kindel, et vees pole takistusi.

Autopiloot võib kalastimisel paati eelseadistatud mustri alusel tüürida ning erimanöövreid sooritada, nt U-pöörded ja silmuspöörded.

U-pöörde mustri järgimine

Kasuta u-pööret paadiga 180 kraadi pöörde tegemiseks ja uue suuna hoidmiseks.

1 Vali autopiloodi kuval **MENU > Musterjuhtimine > U-pööre**.

2 Vali **Rakenda pakpoord** või **Rakenda tüürpoord**.

Ringmustrite seadistamine ja järgimine

Paati lakkamatus, kindlas suunas ja kindla ajaintervalliga ringis tüürimiseks saad määrata ringmustrid.

1 Vali autopiloodi kuval **MENU > Musterjuhtimine > Ringid**.

2 Vajadusel vali **Kellaaeg** ja määra aeg, mille jooksul autopiloot ühe täisringi teeb.

3 Vali **Rakenda pakpoord** või **Rakenda tüürpoord**.

Siksakmustrite seadistamine ja järgimine

Eelseadistatud suunas kindlaks määratud aja jooksul ja nurga all paadi pak- ja tüürpoordi ning tagasi tüürimiseks saad kasutada siksakmustrit.

1 Vali autopiloodi kuval **MENU > Musterjuhtimine > Siksak**.

2 Vajadusel vali **Amplituud** ning seejärel kraadid.

3 Vajadusel vali **Periood** ning seejärel aeg.

4 Vali **Rakenda siksak**.

Williamsoni pöördemustri järgimine

Võid Williamsoni pöördemustri abil teha tagasipöörded ja liikuda tagasi kohta, kus Williamsoni pöördemuster algatati. Williamsoni pöördemustrit saab kasutada üle parda kukkumisel.

1 Vali autopiloodi kuval olles **MENU > Musterjuhtimine > Williamsoni pööre**.

2 Vali **Rakenda pakpoord** või **Rakenda tüürpoord**.

Reactor™ Autopiloodi kaugjuhtimine

⚠ HOIATUS

Sõiduki ohutu ja mõistliku kasutamise eest vastutab juht. Autopiloot on vahend, mis hõlbustab paadi juhtimist. See ei vabasta kohustusest paati ohutult juhtida. Väldi navigeerimisohte ja ära jäta roolirastast järelevalveta.

Saad Reactor autopiloodi kaugjuhtimise kaardiplotteriga juhtmevabalt ühendada ja ühilduvat Reactor autopiloodisüsteemi kasutada.

Lisateavet kaugjuhtimise kasutamise kohta leiad Reactor autopiloodi kaugjuhtimise juhistest aadressil garmin.com

Reactor Autopiloodi kaugjuhtimise sidumine kaardiplotteriga

1 Vali **Seaded > Side > Juhtmeta seadmed > Autopiloodi kaugjuhtimine**.

2 Vajadusel vali **Luba**.

3 Vali **Uus ühendus**.

4 Kaugjuhtimisseadmes vali  > **Pair with MFD**.

Kaardiplotter piiksub ja kuvab kinnitusteate.

5 Vali kaardiplotteril **Jah**, et sidumine lõpetada.

Reactor autopiloodi kaugjuhtpuldi toiminguklahvide funktsioonide muutmine

Saad muuta Reactor autopiloodi kaugjuhtpuldi toiminguklahvidele määratud mustreid või toiminguid.

1 Vali **Seaded > Side > Juhtmeta seadmed > Autopiloodi kaugjuhtimine > Nuputoimingud**.

2 Vali toiminguklahv, mida soovid muuta.

3 Vali toiminguklahvile määratav muster või toiming.

Force™ veomootori juhtimine

⚠ HOIATUS

Ära käita mootorit, kui propeller asub veest väljas. Kokkupuude pöörleva propelleriga võib põhjustada raske kehavigastuse.

Ära kasuta mootorit kohas, kus sul või mõnel teisel isikul võib olla kokkupuude pöörleva propelleriga.

Kehavigastuse vältimiseks tuleb enne propelleri puhastamist või hooldamist alati eraldada akutoide.

Sõiduki ohutu ja mõistliku kasutamise eest vastutab juht. Autopiloot on vahend, mis hõlbustab paadi juhtimist. See ei vabasta kohustusest paati ohutult juhtida. Väldi navigeerimisohte ja ära jäta roolirastast järelevalveta.

Õpi autopilooti kasutama rahulikult ja ohutult veel.

Autopiloodi kasutamisel ohtlikes piirkondades ole äärmiselt ettevaatlik.

⚠ ETTEVAATUST

Autopiloodi funktsioonide kasutamisel ole valmis ootamatuks peatumiseks, kiirendamiseks ja pööramiseks.

Mootori hoiuasendisse või sealt välja liigutamisel on kinnijäämis- või muljumisoht, millele võib kaasneda kehavigastus.

Mootori hoiuasendisse või sealt välja liigutamisel pööra tähelepanu mootori ümber olevatele libedatele pindadele. Libisemine mootori hoiuasendisse või sealt välja liigutamisel võib põhjustada kehavigastuse.

Võid Force veomootori ühendada kaardiplotteriga ning kaardiplotteri abil mootorit kuvada ja juhtida.

Veomootoriga ühendamine

Võid kaardiplotteri juhtmevabalt ühendada ühilduva Garmin Force veomootoriga ning kaardiplotteri abil veomootorit juhtida.

- 1 Lülita sisse kaardiplotter ja veomootor.
- 2 Luba kaardiplotteris Wi-Fi võrk (*Wi-Fi juhtmevaba võrgu seadistamine, lehekülj 36*).
- 3 Kui Garmin merevõrguga on ühendatud mitu kaardiplotterit, veendu, et see kaardiplotter on Wi-Fi võrgu host.
- 4 Vali kaardiplotteris **Seaded > Side > Juhtmeta seadmed > Garmin-veomootor**.
- 5 Sidumisrežiimi sisenemiseks vajuta veomootori kuvapaneelil kolm korda .
 - ↻ on veomootori kuvapaneelil kaardiplotteri otsimise ajal sinine ja eduka ühendamise järel roheline.

Kui kaardiplotter ja veomootor on edukalt ühendatud, siis mootori juhtimiseks luba veomootori ülekatteriba (*Ekraanile veomootori juhtnuppude lisamine, lehekülj 28*).

Ekraanile veomootori juhtnuppude lisamine

Kui oled kaardiplotteri ühendanud Force veomootoriga, pead veomootori juhtimiseks lisama ekraanile veomootori juhtriba.

- 1 Ava vaade, mida soovid kasutada veomootori juhtimiseks.
- 2 Tee valik:
 - Vali kombinatsioonlehel või SmartMode™ vaates **MENU > Redigeeri > Ülekihi numbrid**.
 - Vali täisekraanivaates **MENU > xxx**.

3 Vali **Ülemine riba** või **Alumine riba**.

4 Vali **Veomootori riba**.

Korda neid samme, et soovi korral lisada veomootori juhtnupud kõikidele vastavatele kuvadele.

Veomootori juhtriba

Veomootori juhtriba võimaldab Force veomootori juhtimist ja mootori oleku jälgimist.

Vali soovitud üksus. Valitud nupp süttib. Väljalülitamiseks vali üksus uuesti.



	Veomootori aku olek.
	Lülitab propelleri sisse ja välja.
	Vähendab kiirust.
	Kiiruseindikaator
	Suurendab kiirust.
	Aktiveerib püsikiirushoidja praeguse kiiruse juures.
	Aktiveerib propelleri täiskiiruse.
	Veomootori olek.
	Aktiveerib ankruluku, mis kasutab asukohta säilitamiseks veomootorit.
	Roolib veomootoriga. Ankruluku kasutamisel liigutatakse ankruluku asukohta edasi, tagasi, vasakule või paremale.
	Aktiveerib suuna säilitamise (praeguse kursi määramine ja säilitamine). Kui veomootor säilitab kurssi, ilmub veomootori ribal autopiloodi riba.
	Avab veomootori sätteid.

Veomootori seaded

Vali veomootori ribalt .

Kalibreeri: kalibreerib veomootori kompassi (*Veomootori kompassi kalibreerimine, lehekülj 28*) ning seadistab veomootori ja nina nihke (*Paadinina nihe, lehekülj 28*).

Ankurduse tõhusus: seadistab veomootori reageeringu ankruluku režiimis olles. Kui veomootor peab reageerima ja

liikuma kiiremini, siis suurenda väärtust. Kui mootor liigub liiga palju, vähenda väärtust.

Navigatsiooni tõhusus: seadistab veomootori reageeringu navigeerimise ajal. Kui veomootor peab reageerima ja liikuma kiiremini, siis suurenda väärtust. Kui mootor liigub liiga palju, vähenda väärtust.

Suuna säilitamise režiim: seadistab suuna säilitamise režiimi. Suvand Veesõiduki joondus üritab säilitada veesõiduki suunda. Suvand Navigeeeri kohta: üritab otsejoones navigeerida soovitud asukohta.

Toite autom. sisselülitus: lülitab veomootori sisse, kui süsteem pingestatakse.

Propelleri hoiupool: seadistab veomootori propelleri liikumissuuna veomootori hoiuasendi valimisel. See on kasulik, kui hoiuasendis propelleri lähedal on teisi esemeid.

Otseteeklahvid: võimaldab veomootori kaugjuhtimissüsteemi otseteeklahvide toimimist vastava kaardiplotteriga. Klahvid toimivad korraga vaid ühe kaardiplotteriga.

Taasta algseaded: taastab veomootori seadete tehaseväärtused.

Veomootori kaugjuhtimissüsteemi otseteeklahvidele otsetee määramine

Kui määrad veomootori kaugjuhtimissüsteemile otseteeklahvi, saad kiiresti avada sageli kasutatavaid kuvasid. Otsetee saad määrata näiteks sonarikuvadele ja kaartidele.

MÄRKUS. kui sul on võrgus rohkem kui üks kaardiplotter, saad otsetee määrata ainult ühele kaardiplotterile.

- 1 Ava kuva.
- 2 Hoia all otseteeklahvi.

VIHJE: otseteeklahv salvestatakse numbrina ka kategooriasse Sagedasti kasutusel.

Veomootori kompassi kalibreerimine

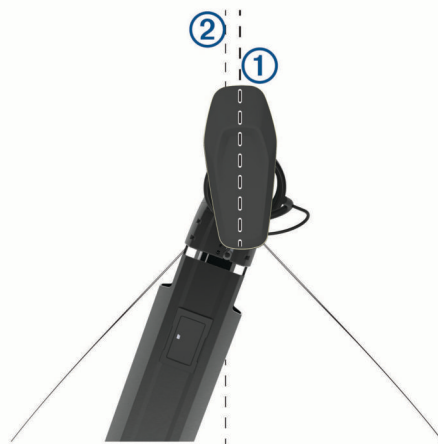
Enne autopiloodi funktsioonide kasutamist tuleb kalibreerida veomootori kompass.

- 1 Kui ilm on rahulik, siis sõida kaldast jms eemale.
- 2 Vali veomootori ribalt  > **Kalibreeri > Kompassi kal..**
- 3 Järgi ekraanil kuvatavaid juhiseid.

Paadinina nihe

Paigaldusnurgast sõltvalt ei pruugi veomootor joonduda paadi keskjoonega. Parimate tulemuste saavutamiseks tuleks seadistada paadinina nihe.

- 1 Reguleeri veomootori nurka  nii, et see joondub paadi keskjoonega , osutades ettepoole.



- 2 Vali veomootori ribalt  > **Kalibreeri > Vööri nihe**.

Digitaalne selektiivne helistamine

Kaardiplotteri NMEA 0183 VHF-raadiosaatja funktsioonid

Kui kaardiplotter on ühendatud NMEA 0183 VHF-raadiosaatjaga, lülitatakse sisse järgmised funktsioonid.

- Kaardiplotter saab edastada su GPS-asukoha raadiosaatjale. GPS-asukoha teave edastatakse DSC-kõnedega (kui raadiosaatja seda toetab).
- Kaardiplotter võtab raadiosaatjalt vastu digitaalsete valikkutsungite (DSC) häda- ja asukohateavet.
- Kaardiplotter jälgib asukohateavet edastavate veesõidukite asukohta.

DSC sisselülitamine

Vali **Seaded** > **Muud alused** > **DSC**.

DSC loend

DSC loend on logi viimastest DSC kõnedest ja muudest sisestatud DSC kontaktidest. DSC loendisse saab sisestada kuni 100 kirjet. DSC loend kuvab viimati paadist tehtud kõned. Kui samalt paadilt võetakse vastu järgmine kõne, vahetab see loendis esimese kõne välja.

DSC loendi vaatamine

Enne DSC loendi vaatamist tuleb kaardiplotter ühendada DSC-i toetava VHF-raadioga.

Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend**.

DSC kontakti lisamine

Saad oma DSC loendisse aluse lisada. DSC kontaktile saad helistada kaardiplotteri kaudu.

- 1 Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend** > **Lisa kontakt**.
- 2 Sisesta aluse laevanduse mobiilteenuse tunnus (MMSI).
- 3 Sisesta aluse nimi.

Saabuvad hädaabikutsungid

Kui ühilduv kaardiplotter ja VHF-raadiosaatja on ühendatud NMEA 0183 abil, siis VHF-raadiosaatjale DSC-hädaabikutsungi saabudes annab kaardiplotter hoiatuse. Kui hädaabikutsungiga koos saadeti asukoha teave, siis salvestatakse kutsungiga ka see teave.

■ tähendab DSC-kõnede loendis hädaabikutsungit ja tähistab navigatsioonikaardil veesõiduki asukohta DSC-hädaabikutsungi edastamise hetkel.

Hädas oleva aluse juurde navigeerimine

■ märgib DSC loendis hädaabikõnet ning märgib aluse asukoha navigatsioonikaardil DSC hädaabikõne saabumise ajal.

- 1 Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend**.
- 2 Vali asukoha aruandekõne.
- 3 Vali **Navigeeri kohta**.
- 4 Vali **Mine** või **Teekond**.

Asukoha jälgimine

Kui ühendad kaardiplotteri NMEA 0183 abil VHF-raadioga, saad jälgida asukohaaruandeid saatvaid aluseid.

Funktsioon on saadaval ka seadmes NMEA 2000, kui alus saadab õiged PGN-andmed (PGN 129808; DSC kõneteave).

Iga vastuvõetud asukohaaruanne logitakse DSC loendisse (**DSC loend**, lehekülg 29).

Asukoha aruande vaatamine

- 1 Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend**.

- 2 Vali asukoha teadaande kutsung.

- 3 Tee valik:

- Asukoha aruande üksikasjade nägemiseks vali ➤.
- Asukohta märkiva kaardi vaatamiseks vali ◀.

Jälgitud aluse juurde navigeerimine

- 1 Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend**.
- 2 Vali asukoha aruandekõne.
- 3 Vali **Navigeeri kohta**.
- 4 Vali **Mine** või **Teekond**.

Vahepunkti loomine jälgitava veesõiduki asukohas

- 1 Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend**.
- 2 Vali asukoha teadaande kutsung.
- 3 Vali **Loo vahepunkt**.

Asukoha aruande teabe muutmine

- 1 Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend**.
- 2 Vali asukoha aruandekõne.
- 3 Vali **Redigeeri**.
 - Aluse nime sisestamiseks vali **Nimi**.
 - Uue sümboli valimiseks vali **Sümbol**, kui see on kohaldatav.
 - Kommentaari sisestamiseks vali **Kommentaar**.
 - Kui raadio jälgib alust ja soovid aluse jäljejoone kuvada, vali **Tee**.
 - Jäljejoonele värvi valimiseks vali **Teejoon**.

Asukoha aruandekõne kustutamine

- 1 Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend**.
- 2 Vali asukoha aruandekõne.
- 3 Vali **Redigeeri** > **Nulli aruanne**.

Aluse jälgede vaatamine kaardil

Teatud kaardivaadetes saad vaadata kõikide jälgitavate aluste jälg. Vaikimisi märgivad mustad jooned aluse teekonda, mustad punktid märgivad jälgitava aluse viimatise asukohti, sinine lipp aga aluse viimast asukohta.

- 1 Vali kaardil või 3D kaardivaates **MENU** > **Kihid** > **Muud alused** > **DSC** > **DSC rajad**.
- 2 Vali tundide arv, mille jooksul kuvatakse kaardil jälgitavad alused.

Näiteks, kui valid 4 tundi, kuvatakse kõikide jälgitavate aluste jäljepunktid, mis on nooremad kui neli tundi.

Individaalsed rutiinsed kutsungid

Kui kaardiplotter on ühendatud ettevõtte Garmin VHF-raadiosaatjaga, võid kaardiplotteri liideses seadistada individuaalse rutiinse kutsungi.

Kaardiplotteris individuaalse rutiinse kutsungi seadistamisel võid valida DSC-kanali, mida soovid sideks kasutada. Raadiosaatja edastab selle taotluse koos kutsungiga.

DSC kanali valimine

MÄRKUS. dSC kanalid on piiratud kõikidel sagedusaladel olevate kanalitega. Vaikimisi määratud kanal on 72. Kui valid muu kanali, kasutab kaardiplotter kõnede tegemiseks seda kanalit, kui määrad uue kanali.

- 1 Vali **Nav. teave** > **Muud alused** > **DSC loend**.
- 2 Vali helistamiseks alus või jaam.
- 3 Vali **Kõne raadioga** > **Kanal**.
- 4 Vali olemasolev kanal.

Individuaalse kõne tegemine

MÄRKUS. kaardiplooterilt kõne algatamisel, kui raadiosse pole MMSI numbrit programmeeritud, ei võta radio kõneteevett vastu.

- 1 Vali **Nav. teave > Muud alused > DSC loend.**
- 2 Vali helistamiseks alus või jaam.
- 3 Vali **Kõne raadioga.**
- 4 Vajadusel vali **Kanal** ja seejärel uus kanal.
- 5 Vali **Saada.**
Kaardiplooter saadab kõneteebe raadiosse.
- 6 Lõpeta Garmin VHF-raadiosaatja abil kõne.

Individuaalse kõne tegemine AIS sihtmärki

- 1 Vali kaardil või 3D kaardivaates AIS sihtmärk.
- 2 Vali **AIS alus > Kõne raadioga.**
- 3 Vajadusel vali **Kanal** ja seejärel uus kanal.
- 4 Vali **Saada.**
Kaardiplooter saadab kõneteebe raadiosse.
- 5 Lõpeta Garmin VHF-raadiosaatja abil kõne.

Näidikud ja graafikad

Näidikud ja graafikad esitavad teavet mootori ja keskkonna kohta. Teabe vaatamiseks tuleb võrguga ühendada ühilduv andur.

Kompassi vaatamine

Võid kompassi abil vaadata oma suunda ja marsruuti.

Vali **Näidikud > Kompass.**

Teekonnannäidikute kuvamine

Teekonnannäidikud kuvavad praeguse teekonnaga seotud odomeetri-, kiiruse-, aja- ja kütusenäidu.

Vali **Näidikud > Reis.**

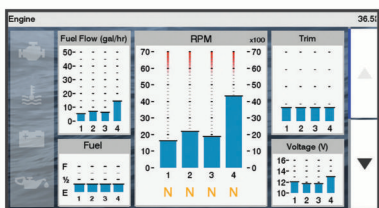
Teekonnannäidikute lähtestamine

- 1 Vali **Näidikud > Reis > MENU.**
- 2 Tee valik:
 - Praeguse teekonna näitude nullimiseks vali **Nulli reis.**
 - Maksimumkiiruse näidu nullimiseks vali **Nulli max kiirus.**
 - Odomeetrinäidu nullimiseks vali **Nulli odomeeter.**
 - Kõikide näitude nullimiseks vali **Lähtesta kõik.**

Mootori- ja kütusenäidikute vaatamine

Enne mootori- ja kütusenäidikute vaatamist pead looma ühenduse mootori- ja kütuseandmeid tuvastava NMEA 2000 võrguga. Lisateavet leiad installijuhistest.

Vali **Näidikud > Mootor.**



Näidikutel kuvatavate mootorite valimine

Saad kuvada kuni nelja mootori teabe.

- 1 Vali mootorinäidikute kuval **MENU > Näidiku seadistus > Mootori valik > Mootorite arv.**
- 2 Tee valik:

- Vali mootorite arv.
- Mootorite automaatselt tuvastamiseks vali **Autom. konfiguratsioon.**

Näidikutel kuvatavate mootoriandmete kohandamine

Enne näidikutel kuvatavate mootoriandmete kohandamist tuleb käsitsi valida mootorite arv (**Näidikutel kuvatavate mootorite valimine, lehekülg 30**).

- 1 Vali mootorinäidikute kuval **MENU > Näidiku seadistus > Mootori valik > Mootorite arv.**
- 2 Vali **Esimene mootor.**
- 3 Vali esimesel näidikul kuvatav mootor.
- 4 Korda toimingut ülejäänud mootoritulpadel.

Mootorinäidikute olekuhoiatuste lubamine

Saad määrata kaardiplooteri kuvama mootori olekuhoiatusi.

Vali mootorinäidikute kuval **MENU > Näidiku seadistus > Olekuhoiatused > Sees.**

Mootorihoiatuse rakendudes ilmub näidiku olekuhoiatust ning olenevalt hoiatuse tüübist võib näidik punaseks muutuda.

Mootorinäidiku teatud olekuhoiatuste lubamine

- 1 Vali mootorinäidikute kuval **MENU > Näidiku seadistus > Olekuhoiatused > Kohandatud.**
- 2 Vali vähemalt üks mootorinäidiku hoiatus, mis sisse või välja lülitada.

Kütusehoiatuse määramine

Enne kütuse hoiatustaseme määramist tuleb kaardiplooteriga ühendada ühilduv kütuse vooluandur.

Saad määrata hoiatuse, mis kostab, kui pardal olev kütusekogus saavutab sinu määratud taseme.

- 1 Vali **Seaded > Hoiatused > Kütus > Määra pardal olev kütus > Sees.**
- 2 Sisesta kütuse kogus, mis vallandab hoiatuse ja vali **Valmis.**

Veesõiduki kütusekoguse seadistamine

- 1 Vali **Seaded > Minu alus > Kütusekogus.**
- 2 Sisesta kütusepaakide kombineeritud kogumaht.

Kütuseandmete sünkroonimine aluse tegeliku kütusekogusega

Saad kütuse lisamisel kaardiplooteris kütusetasemeid aluses oleva tegeliku kütusekogusega sünkroonida.

- 1 Vali **Näidikud > Mootor > MENU.**
- 2 Tee valik:
 - Kui oled aluse kõik kütusepaagid täitnud, vali **Täida kõik paagid.** Kütusetase lähtestatakse maksimaalsele kogusele.
 - Kui sa paaki päris täis ei tankinud, vali **Lisa paati kütust** ning sisesta lisatud kogus.
 - Aluse paakides oleva kogu kütusekoguse täpsustamiseks vali **Määra pardal olev kütus** ning sisesta paakides olev kütuse kogus.

Tuulenäidikute vaatamine

Enne tuuleteabe vaatamist pead tuuleandurid kaardiplooteriga ühendama.

Vali **Näidikud > Tuul.**

Purjetamise tuulenäidiku konfigureerimine

Purjetamise tuulenäidiku saad konfigureerida kuvama tõelist või ilmset tuulekiirust ja -nurka.

- 1 Vali tuulenäidikul **MENU > Purjetamistuule näidik.**

2 Tee valik:

- Tõelise või ilmse tuulenurga kuvamiseks vali **Nõel** ja tee valik.
- Tõelise või ilmse tuulekiiruse kuvamiseks vali **Tuulekiirus** ja tee valik.

Kiirusallika konfigurimine

Saad määrata, kas aluse kiiruseandmed kuvatakse näidikul tuule arvutamiseks veekiiruse või GPS-kiiruse alusel.

1 Vali tuulenäidikul **MENU > Kompassinäidik > Speed Display**.

2 Tee valik:

- Et arvutada aluse liikumiskiirus veekiiruse anduri alusel, vali **Veekiirus**.
- Et arvutada aluse liikumiskiirus GPS-andmete alusel, vali **GPS-i kiirus**.

Tuulenäidiku kursiallika konfigurimine

Saad määrata tuulenäidikul kuvatava kursi allika. Magentkurss on kursiaandurilt vastuvõetud kursiaandmed, GPS-kurss arvutatakse kaardiplotteri GPS-i järgi (kurss maapinnal).

1 Vali tuulenäidikul **MENU > Kompassinäidik > Kursi allikas**.

2 Vali **GPS-i suund** või **Magnetic**.

MÄRKUS. aeglasel kiirusel liikudes või paigal seistes on magnetkompass täpsem kui GPS-allikas.

Tihttuules sõitja tuulemõõdik

Võid vastu- või pärituule jaoks määrata tihttuules sõitva paadi tuulemõõdiku vahemiku.

1 Vali tuulemõõdiku kuval **MENU > Kompassinäidik > Määra näidiku tüüp > Tihttuule mõõdik**.

2 Tee valik:

- Vastusuunalises tihttuules sõitja tuulemõõdiku maksimum- ja miinimumväärtuste seadistamiseks vali **Muuda vastutuule skaalat** ja määra nurgad.
- Pärisuunalises tihttuules sõitja tuulemõõdiku maksimum- ja miinimumväärtuste seadistamiseks vali **Muuda allatuule skaalat** ja määra nurgad.
- Tegelikult või näilise tuule kuvamiseks vali **Tuul** ja seejärel soovitud suvand.

Digitaalne lülitus

MÄRKUS. Seda funktsiooni ei saa kõigis mudelites kasutada. Kaardiplotteri abil saab ühilduva süsteemiga ühendamise järel süsteemi jälgida ja juhtida.

Nt võid juhtida veesõiduki sisevalgustust ja navigeerimistulesid. Võid jälgida süsteemi ka reaalselt.

Digitaallülituse juhtnuppudele juurdepääsuks vali **Lülitamine**.

Digitaalse lülitussüsteemi ostmise ja seadistamise kohta küsi lisateavet ettevõtte Garmin edasimüüjalt.

Digitaalse lülituskuva lisamine ja muutmine

Võid lisada ja redigeerida kaardiplotteri digitaalseid lülituskuvaid.

1 Vali **Lülitamine > MENU**.

2 Vali **Lisa leht** või vali muutmiseks lehekülge.

3 Seadista lehekülge vastavalt soovile.

- Lehekülje nime sisestamiseks vali **Nimi**.
- Lülitite seadistamiseks vali **Muuda lüliteid**.

Loodete, hoovuse ja taevakehade teave

Mareograafi teave

Võid vaadata mareograafi konkreetse kuupäeva ja kellaaaja teavet, sh loodete kõrgus ning järgmine tõus ja mõõn. Vaikimisi kuvab kaardiplotter hiljuti kuvatud mareograafi, praeguse kuupäeva ja viimase tunni tõusuteavet.

Vali **Nav. teave > Looded ja hoovused > Looded**.

Hoovusejaama teave

MÄRKUS. hoovusejaama teave on saadaval teatud üksikasjalikel kaartidel.

Saad vaadata valitud kindla kuupäeva ja kellaaaja teavet, sh liikumiskiirust ja hoovuse taset. Vaikimisi kuvab kaardiplotter viimati vaadatud jaama tänase kuupäeva ja kellaaaja hoovuseteavet.

Vali **Nav. teave > Looded ja hoovused > Hoovused**.

Taevateave

Saad vaadata teavet päikesetõusu, -loojangu, kuutõusu, -loojangu, kuufaaside ja nende ligikaudse asukohta kohta taevas. Ekraani keskosa esitab otse üles jäävat taevast, välimised ringid esitavad horisonti. Kaardiplotter kuvab vaikimisi taevateavet tänase kuupäeva ja kellaaaja kohta.

Vali **Nav. teave > Looded ja hoovused > Taevas**.

Loodete, hoovuste jaamade või taevakehade teabe vaatamine erinevatel kuupäevadel

1 Vali **Nav. teave > Looded ja hoovused**.

2 Vali **Looded, Hoovused** või **Taevas**.

3 Tee valik:

- Muu kuupäeva teabe vaatamiseks vali **Muuda kuupäeva > Käsitsi** ja sisesta kuupäev.
- Tänase päeva teabe vaatamiseks vali **Muuda kuupäeva > Kasuta kehtivat kuupäeva**.
- Kui see on saadaval, saad vaadata teavet kuvatava päeva järgse päeva kohta, kui valid **Järgmine päev**.
- Kui see on saadaval, saad vaadata teavet kuvatava päeva eelse päeva kohta, kui valid **Eelmine päev**.

Loodete ja hoovuste erineva mõõtejaama teabe kuvamine

1 Vali **Nav. teave > Looded ja hoovused**.

2 Vali **Looded** või **Hoovused**.

3 Vali **Läheduses olevad jaamad**.

4 Vali jaam.

Meediumipleier

MÄRKUS. meediumipleieri funktsioon ei ühildu kaardiplotteri kõikide mudelitega.

MÄRKUS. kõik funktsioonid ei pruugi olla kasutatavad kõikide meediumipleieritega.

Kui NMEA 2000 võrku on ühendatud ühilduv stereoseade, saab stereoseadet juhtida kaardiplotteriga. Kaardiplotter peaks esmakordsel ühendamisel meediumipleieri automaatselt tuvastama.

Võid esitada meediumipleieri ja NMEA 2000 võrguga ühendatud allikate meediumifaile.

Meediumipleieri avamine

Enne meediumipleieri avamist tuleb kaardiplotteriga ühendada ühilduv seade.

Vali **Kandja**.

Ikoonid

MÄRKUS. kõikidel seadmete ei pruugi neid ikoone olla.

ikoonid	Kirjeldus
★	Salvestab või kustutab eelseadistatud kanali
↺	Kordab kõiki lugusid
↺ ¹	Kordab üht lugu
⏮	Otsib jaamu
⏮⏭	Otsib jaamu või jätab lugusid vahele
⌂	Juhuesitus

Meediumiallika valimine

Kui võrku, nt NMEA 2000 võrku on ühendatud mitu meediumiseadet, saad valida kaardiplotterilt juhitava meediumiallika.

MÄRKUS. saad esitada ainult seadmega ühendatud allikatest.

MÄRKUS. kõik funktsioonid pole kõigil meediumiallikatel kasutatavad.

1 Vali meediumikuval **MENU > Allikas**.

MÄRKUS. allikamenüü ilmub ainult seadmetes, mis toetavad mitme meediumiallika kasutamist.

2 Vali allikas.

Muusika esitamine

Muusika sirvimine

1 Vali meediumikuval **Sirvi** või **MENU > Sirvi**.

2 Vali **SELECT** või vali suvand.

Tähestikulise otsingu lubamine

Suuremast loendist palade või albumite leidmiseks saad kasutada tähestikulist otsingut.

Vali meediumival **MENU > Installi > Alpha otsing**.

Loo kordamine

1 Vali loo esitamise ajal **MENU > Korda**.

2 Vajaduse korral vali **Üksik**.

Kõikide palade kordamine

Vali meediumikuval **MENU > Korda > Kõik**.

Palade seadmine juhujärjekorda

1 Vali meediumikuval **MENU > Juhujärjestus**.

2 Vajadusel vali järgmiste hulgast suvand.

Helitugevuse reguleerimine

Tsoonide lubamine ja keelamine

Kui ühendasid aluse kõlarid tsoonideks, saab vajalikud tsoonid lubada ja ebavajalikud keelata.

1 Vali meediumiekraanil **MENU > Heli tasmed > Luba/keela tsoonid**.

2 Vali tsoon.

Meediumi heli vaigistamine

1 Vali meediumikuval .

2 Vajaduse korral vali **SELECT**.

VHF-raadio

MÄRKUS. need funktsioonid on kasutatavad teatud VHF-vastuvõtjaga raadiotel.

VHF-kanalite skannimine

Enne VHF-kanalite skannimist tuleb allikaks määrata VHF.

Saad seirata eelsäteteks salvestatud VHF-kanaleid ning automaatselt aktiivsele kanalile lülituda.

Vali VHF meediumikuvak **MENU > Skanni**.

VHF summutuse seadistamine

MÄRKUS. see funktsioon on saadaval mõnedes VHF-vastuvõtjaga stereosüsteemis.

1 Vali VHF allika lehel **MENU > Summutaja**.

2 Reguleeri VHF summutust.

Raadio

AM- või FM-raadio kuulamiseks läheb tarvis raadioga õigesti ühendatud sobivat AM-/FM-mereantenn ja raadiosignaale edastavat raadiojaama. AM/FM-antenni ühendamisjuhiseid vt raadio paigaldusjuhendist.

SiriusXM® raadio kuulamiseks läheb tarvis sobivaid seadmeid ja tellimust (*SiriusXM satelliitraadio, lehekülj 33*). Juhiseid SiriusXM Connect sõidukitüüneri ühendamiseks vt raadio paigaldusjuhendist.

DAB-jaamade kuulamiseks peavad sul olema vastavad seadmed (*DAB taasesitus, lehekülj 33*). DAB-adaptari ja antenni ühendamise juhiseid vt adaptari ja antenni müügikomplekti kuuluvast paigaldusjuhendist.

Tuuneri regiooni seadistamine

1 Vali meediumikuval **MENU > Installi > Tuuneri regioon**.

2 Vali suvand.

Raadiojaama vahetamine

1 Vali meediumiekraanil kasutatav allikas, näiteks **FM**.

2 Vali **⏮** või **⏭** ja seejärel kuulatav jaam.

Häälestusrežiimi muutmine

Võid määrata kuidas jaama teatud meediumitüüpidel valitakse, nt FM- või AM-raadio kuulamisel.

MÄRKUS. kõik häälestusrežiimid pole saadaval kõikide meediumitüüpide jaoks.

1 Vali meediumikuval **MENU > Häälestusrežiim**.

2 Vali suvand.

3 Vajaduse korral vali **SELECT**.

Eelsätted

Võid AM- ja FM-lemmikjaamad kiireks juurdepääsuks mällu salvestada.

Ühenduse olemasolul valikulise SiriusXM tüüneri ja antenniga võid salvestada SiriusXM lemmikkanaleid.

Ühenduse olemasolul valikulise DAB-antenniga võid salvestada DAB-lemmikjaamu.

Jaama salvestamine eelsättena

1 Vali meediumikuval eelsättena salvestatav jaam.

2 Vali **Eelsätted > Lisa praegune kanal**.

Eelsätete eemaldamine

1 Vali rakenduv meediumikuval **Eelsätted**.

2 Vali loendist eelsäte.

3 Vali **Eemalda valitud kanal**.

DAB taasesitus

Kui ühendad ühilduva digitaalse heliedastuse (DAB) mooduli ja antenni, nagu FUSION® MS-DAB100A ühilduva raadioga, saad valida ja esitada DAB jaamasid.

DAB allika kasutamiseks pead asuma regioonis, kus DAB on saadaval ja valida tuuneri regiooni (*DAB tuuneri regiooni seadistamine, lehekülg 33*).

DAB tuuneri regiooni seadistamine

Õigete DAB seadete saamiseks pead määrama regiooni, kus asud.

- 1 Vali meediumikuval **MENU > Installi > Tuuneri regioon**.
- 2 Vali regioon, kus asud.

DAB jaamade otsimine

Enne DAB jaamade otsimist peab ühendama ühilduva DAB mooduli ja antenni (ei kuulu komplekti) stereopistikusse. Kuna DAB signaale edastatakse ainult teatud riikides, pead ka tuuneri häälestama piirkonnale, kus DAB signaale edastatakse.

- 1 Vali **DAB** allikas.
- 2 Vali **Skanni** ja otsi olemasolevaid DAB jaamasid.
Kui otsimine on lõpetatud, hakatakse esitama esimese leitud komplekti esimest saada olevat jaama.

MÄRKUS. kui esimene otsimine on lõpetatud, vali Skanni ja otsi DAB jaamu uuesti. Kui ka uuesti otsimine on lõpetatud, hakkab süsteem esitama selle komplekti esimest jaama, mida kuulasid siis, kui otsingu uuesti käivitasid.

DAB jaamade vahetamine

- 1 Vali **DAB** allikas.
- 2 Vajadusel vali **Skanni** ja otsi kohalikke DAB jaamasid.
- 3 Vali **◀** või **▶**, et jaama vahetada.
Kui oled jõudnud valitud kogumiku lõppu, valib raadio järgmises kogumikus oleva esimese jaama automaatselt.
VIHJE: kogumiku vahetamiseks hoia all nuppu **◀** või **▶**.

Loendist DAB jaama valimine

- 1 Vali DAB kuval **Sirvi > Jaamad**.
- 2 Vali loendist jaam.

DAB-jaama valimine kategooriast

- 1 Vali DAB-i meediumikuvalt **Sirvi > Kategooriad**.
- 2 Vali loendist kategooria.
- 3 Vali loendist jaam.

DAB-jaamade eelsätted

Hõlpsaks juurdepääsuks võid soovitud DAB-jaamad salvestada. Mällu saab salvestada kuni 15 DAB-jaama.

DAB jaama salvestamine eelsättena

- 1 Vali DAB meediumikuval eelsättena salvestatav jaam.
- 2 Vali **Sirvi > Eelsätted > Salvesta kehtiv**.

DAB-eelsätte valimine loendist

- 1 Vali DAB-i meediumikuvalt **Sirvi > Eelsätted > Vaata eelsätteid**.
- 2 Vali loendist eelsäte.

DAB eelsätete eemaldamine

- 1 Vali DAB kuval **Sirvi > Eelsätted**.
- 2 Tee valik:
 - Ühe eelsätte eemaldamiseks vali **Eemalda eelsäte** ja vali eelsäte.
 - Kõigi eelsätete eemaldamiseks vali **Eemalda kõik eelsätted**.

SiriusXM satelliitraadio

Kui installitud ja kaardiplotteriga on ühendatud FUSION-Link™ raadio ja SiriusXM Connect Tuner, võib sul tellimusest olenevalt olla ligipääs SiriusXM satelliitraadiotele.

SiriusXM raadio tunnuskoode leidmine

Enne oma SiriusXM tellimuse aktiveerimist peab sul olema SiriusXM Connect tüüneri raadio tunnuskoode.

SiriusXM raadio tunnuskoode leidmiseks vaata SiriusXM tüüneri või selle pakendi taha või häälesta kaardiplotter kanalile 0.

- 1 Vali **Kandja > Allikas > SiriusXM**.

- 2 Häälesta kanalile 0.

SiriusXM raadio tunnuskoode ei sisalda tähte I, O, S ja F.

SiriusXM tellimuse aktiveerimine

- 1 Kui valitud on allikas SiriusXM, vali kanal 1.
Peaksid kuulma kontrollkanalit. Vastasel juhul kontrolli SiriusXM Connect tuuneri ja antenni paigaldust ning ühendusi ja proovi uuesti.
- 2 Vali kanal 0, et leida raadio ID.
- 3 Võta ühendust SiriusXM kuulajatoega telefoninumbri (866) 635-2349 või ava aadress www.siriusxm.com/activatenow, et see Ühendriikides tellida. Võta ühendust SiriusXM telefoninumbri (877) 438-9677 või ava aadress www.siriusxm.ca/activatexm, et see Kanadas tellida.
- 4 Esita raadio ID.
Aktiveerimisele kulub tavaliselt 10 kuni 15 minutit, aga sellele võib kuluda ka kuni tund. Et SiriusXM Connect tuuner võtaks aktiveerimisteate vastu, peab see olema sisse lülitatud ja võtma vastu SiriusXM signaale.
- 5 Kui teenust tunni jooksul ei aktiveerita, ava aadress <http://care.siriusxm.com/refresh> või võta ühendust SiriusXM kuulajatoega telefoninumbri 1-866-635-2349.

Jaamajuhi kohandamine

SiriusXM raadiojaamad on jaotatud kategooriatesse. Võid valida jaamajuhi ilmuvate jaamade kategooriad.

Tee valik:

- Kui meediumiseade on stereotoega FUSION-Link, vali **Kandja > Sirvi > Kanal**.
- Kui meediumiseade on GXM™ antenn, vali **Kandja > MENU > Kategooria**.

SiriusXM kanali salvestamine eelsätete loendisse

Saad oma lemmikkanalid eelsätete loendisse salvestada.

- 1 Vali **Kandja**.
- 2 Vali eelsättena salvestatava kanal.
- 3 Tee valik:
 - Kui meediumiseade on FUSION-Link stereovõimekusega, vali **Sirvi > Eelsätted**.
 - Kui tegemist on GXM antenniga, vali **MENU > Eelsätted > Lisa praegune kanal**.

SiriusXM vanemlike õiguste avamine

- 1 Vali meediumikuval **Sirvi > Vanemlik > Ava**.
- 2 Sisesta pääsukood.
Vaikimisi määratud pääsukood on 0000.

Vanemlike õiguste määramine SiriusXM raadiokanalitele

Enne vanemlike õiguste määramist tuleb need avada.

Vanemlikud õigused võimaldavad piirata ligipääsu SiriusXM kanalitele, sh täiskasvanutele mõeldud sisule. Kui funktsioon on lubatud, pead lukustatud kanalite avamiseks sisestama pääsukoodi.

Vali **Sirvi > Vanemlik > Lukusta/ava lukust**.

Kuvatakse kanalite loend. Lukustatud kanalid on märgistatud.

MÄRKUS. kui vaatad kanaleid pärast vanemlike õiguste määramist, ekraanipilt muutub:

-  märgib lukustatud kanalit.
-  märgib avatud kanalit.

Vanemliku järelevalve parooli muutmine SiriusXM raadios
Enne parooli muutmist tuleb avada lukust vanemlik järelevalve.

- 1 Vali meediumikuval **Sirvi > Vanemlik > Muuda PIN.**
- 2 Sisesta parool ja vali **Valmis.**
- 3 Sisesta uus parool.
- 4 Kinnita uus parool.

Vanemlike õiguste vaikeväärtuste taastamine

Selle toiminguga kustutatakse kõik tehtud seadistused. Kui taastad vanemlikud õigused vaikeväärtustele, lähtestub ka pääsukood väärtusele 0000.

- 1 Vali meediumimenüüs **Installi > Tehase vaikesätteid.**
- 2 Vali **Jah.**

Kõikide lukus kanalite kustutamine SiriusXM raadios

Enne kõikide lukus kanalite kustutamist tuleb avada vanemlik järelevalve.

- 1 Vali meediumikuval **Sirvi > Vanemlik > Nulli kõik lukustatud.**
- 2 Sisesta parool.

Seadmele nime andmine

- 1 Vali meediumikuval **MENU > Installi > Määra seadme nimi.**
- 2 Sisesta seadme nimi.
- 3 Vali **SELECT** või **Valmis.**

Meediumipleieri tarkvara uuendamine

Võid uuendada ühendatud ühilduvate stereoseadmete ja tarvikute tarkvara.

- 1 Ava veebiaadress www.fusionentertainment.com/marine ja laadi tarkvarauuendus USB-välkmällu.
Tarkvarauuendused ja juhised asuvad seadme tootelehel.
- 2 Sisesta USB-välkmälu stereoseadme USB-pessa.
- 3 Vali kaardiplotteri meediumikuval **MENU > Installi > Uuenda tarkvara.**
- 4 Vali uuendamiseks üksus.

Seadme konfiguratsioon

Kaardiplotteri automaatne sisselülitamine

Saad seada kaardiplotteri toite sisselülitamisel automaatselt sisse lülituma. Vastasel juhul pead kaardiplotteri sisselülitamiseks vajutama nuppu .

Vali **Seaded > Süsteem > Autom. toide.**

MÄRKUS. kui Autom. toide on Sees ja kaardiplotter lülitatakse nupust  välja ning süsteem lülitatakse välja ja vähem kui kahe minuti jooksul uuesti sisse, pead kaardiplotteri taaskäivitamiseks vajutama nuppu .

Süsteemiseaded

Vali **Seaded > Süsteem.**

Ekraan: võimaldab seadistada taustvalguse heledust ja värviskeemi.

Piipar: võimaldab hoiatuste andmisel ja valikute tegemisel esitatava helisignaali sisse ja välja lülitada.

GPS: Annab teavet GPS-satelliitide seadete ja paranduste kohta.

Autom. toide: Lülitab seadme toite ühendamisel automaatselt sisse ([Kaardiplotteri automaatne sisselülitamine, lehekülg 34](#)).

Keel: Võimaldab määrata ekraanikeele.

Kiiruse allikad: Määrab tuulekiiruse või kütusekulu arvutamiseks kasutatavate kiirusandmete allika. Veekiirus on kiiruse näit veekiiruse andurist, GPS-kiirus arvutatakse GPS-asukoha alusel.

Süsteemiteave: annab teavet seadme ja tarkvaraversiooni kohta.

Simulaator: Lülitab simulaatori sisse ja võimaldab määrata kiiruse ja simuleeritud asukoha.

Regulatiivteave: Kuvab seadme regulatiivse teabe.

Ekraaniseaded

Kõik mudelid ei toeta kõiki suvandeid.

Vali **Seaded > Süsteem > Ekraan.**

Taustvalgus: seadistab taustvalguse taseme.

Värvirežiim: seadistab seadme päeva- või öövärvid.

Kuvatõmmis: võimaldab seadmel ekraanikujutisi salvestada.

Taust: seadistab seadme taustakujutise või värvi.

GPS-seaded

Vali **Seaded > Süsteem > GPS.**

Taevavaade: näitab taevas asuvate GPS-satelliitide suhtelist asukohta.

GLONASS: lülitab GLONASS-i (Venemaa satelliitsüsteem) andmed sisse või välja. Kui süsteemi kasutamisel on taeva nähtavus halb, võib GLONASS-i andmeid kasutada koos GPS-iga, et pakkuda täpsemat asukohateavet.

WAAS/EGNOS: lülitab WAAS-i andmed (Põhja-Ameerikas) või EGNOS-i andmed (Euroopas) sisse või välja, mis võib tagada täpsema GPS-asukohateabe. WAAS-i või EGNOS-i andmete kasutamisel võib satelliitide leidmiseks kuluda rohkem aega.

Galileo: lülitab Galileo (Euroopa Liidu satelliitsüsteem) andmed sisse või välja. Kui süsteemi kasutamisel on taeva nähtavus halb, võib Galileo andmeid kasutada koos GPS-iga, et pakkuda täpsemat asukohateavet.

Kiiruse filter: sujuvama kiiruseväärtuse saamiseks arvutab veesõiduki kiiruse lühiajalise keskmise.

Allikas: võimaldab valida GPS-i andmete eelistusliku allika.

Sündmuste logi vaatamine

Sündmuste logi näitab süsteemisündmuste loendit.

Vali **Seaded > Süsteem > Süsteemiteave > Sündmuste logi.**

Süsteemitarkvara teabe kuvamine

Võid vaadata tarkvara versiooni, algkaardi versiooni, kõikide lisakaartide teavet (olemasolul), ettevõtte Garmin valikulise radari tarkvara versiooni (olemasolul) ja seadme tunnuskoodi. Seda teavet võib vaja minna süsteemitarkvara uuendamisel või lisakaartide ostmisel.

Võid vaadata tarkvara versiooni, algkaardi versiooni, kõikide lisakaartide teavet (olemasolul) ja seadme tunnuskoodi. Seda teavet võib vaja minna süsteemitarkvara uuendamisel või lisakaartide ostmisel.

Vali **Seaded > Süsteem > Süsteemiteave > Tarkvarateave.**

E-sildi regulatiiv- ja vastavusteabe vaatamine

Selle seadme silt esitatakse elektrooniliselt. E-sildil võib olla kirjas regulatiivteave, nagu FCC esitatud identifitseerimisnumbrid või piirkondlikud vastavustähised ning kohaldatav toote- ja litsentsimisteave. Ei ole kõigi mudelite puhul saadaval.

- 1 Vali **Seaded.**

2 Vali **Süsteem**.

3 Vali **Regulatiivteave**.

Minu alus seaded

MÄRKUS. mõned seaded ja suvandid vajavad lisakaarte või -riistvara.

Vali **Seaded > Minu alus**.

Kiilu nihe: muudab kiilu sügavuse pinnanäitu, võimaldades anduri asukoha asemel mõõta sügavust kiilu alt (*Kiilu nihke määramine*, lehekülg 17).

Kalibreeri vee kiirus: kalibreerib kiirustundliku mõõtemuunduri või anduri (*Veekiirusseadme kalibreerimine*, lehekülg 35).

Aluse tüüp: lubab paadi tüübist sõltuvalt kaardiplotteri mõned funktsioonid.

Kütusekogus: seadistab veesõiduki kõikide kütusepaakide kombineeritud kütusekoguse (*Veesõiduki kütusekoguse seadistamine*, lehekülg 30).

Täida kõik paagid: seadistab paagid täis tasemele (*Kütuseandmete sünkroonimine aluse tegeliku kütusekogusega*, lehekülg 30).

Lisa paati kütust: võimaldab sisestada tangitud kütuse koguse (kui paaki ei tangitud täis) (*Kütuseandmete sünkroonimine aluse tegeliku kütusekogusega*, lehekülg 30).

Määra pardal olev kütus: seadistab veesõiduki kõikides kütusepaakides oleva kombineeritud kütusekoguse (*Kütuseandmete sünkroonimine aluse tegeliku kütusekogusega*, lehekülg 30).

Määra näidiku piirid: määrab eri näidikute ülemise ja alumise piirväärtuse (*Mootorinäidiku ja kütusenäidiku piiride kohandamine*, lehekülg 36).

Laevakere tunnus: võimaldab sisestada laevakere tunnusnumbri (HIN). HIN võib olla püsivalt kinnitatud ahtri ülemisele paremale poolele või väljapoole.

Kiilu nihke määramine

Saad sisestada kiilu nihke, et kompenseerida anduri esitatavat sügavusnäitu. See võimaldab olenevalt sinu vajadusest vaadata kiilu alla jääva vee sügavust või tõelist vee sügavust.

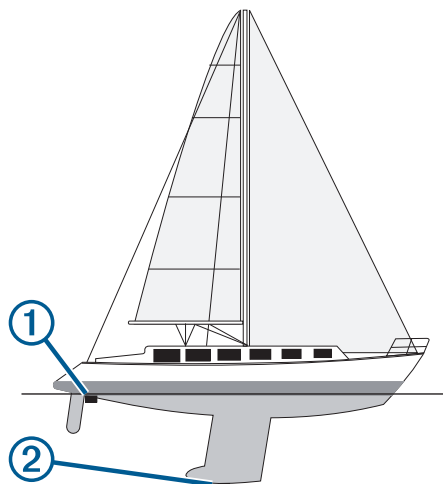
Kui soovid teada, kui sügav on vesi kiilu või paadi kõige madalama punkti all ning andur on paigaldatud veepiirile või kuhugi kiilu kohale, mõõda kaugus andurist paadi kiiluni.

Kui soovid teada tõelist vee sügavust ja andur on paigaldatud veepiirist allapoole, mõõda kaugus anduri põhjast veepiirini.

MÄRKUS. see suvand on kasutatav, kui sul on kehtivad sügavusandmed.

1 Mõõda kaugus.

- Kui andur paigaldati veepiirile ① või kiilust kõrgemale, mõõda kaugus andurist paadi kiiluni. Sisesta see väärtus positiivse arvuna.
- Kui andur paigaldati kiilu põhja ② ja soovid teada tõelise vee sügavuse, mõõda kaugus andurist veepiirini. Sisesta see väärtus negatiivse arvuna.



2 Vali **Seaded > Minu alus > Kiilu nihe**.

3 Vali **+**, kui andur on paigaldatud veepiirile või **-**, kui andur paigaldati kiilu põhja.

Veetemperatuuri nihke seadistamine

Enne veetemperatuuri nihke seadistamist peab sul olema NMEA 0183 veetemperatuuri andur või veetemperatuuri mõõtmise võimalusega muundur.

Temperatuurinihe kompenseerib temperatuurianduri temperatuurinäitu.

- Mõõda veetemperatuuri kaardiplotteriga ühendatud temperatuurianduri või temperatuuri mõõtmise võimalusega muunduri abil.
- Mõõda veetemperatuuri erineva teadaolevalt täpse temperatuurianduri või termomeetriga.
- Lahuta 1. etapis mõõdetud veetemperatuur 2. etapis mõõdetud veetemperatuurist.

See on temperatuurinihe. Sisesta see väärtus etapis 5 positiivse arvuna, kui kaardiplotteriga ühendatud andur mõõdab veetemperatuuri tegelikust külmemana. Sisesta see väärtus etapis 5 negatiivse arvuna, kui kaardiplotteriga ühendatud andur mõõdab veetemperatuuri tegelikust soojemana.

4 Vali **Seaded > Minu alus > Temp. nihe**.

5 Sisesta etapis 3 arvutatud temperatuurinihe.

Veekiirusseadme kalibreerimine

Kui kaardiplotteriga on ühendatud kiirusandur, saad seda kalibreerida kaardiplotteril esitatavate veekiiruse andmete täpsuse parandamiseks.

1 Vali **Seaded > Minu alus > Kalibreeri vee kiirus**.

2 Järgi ekraanil kuvatavaid juhiseid.

Kui paat ei liigu piisavalt kiiresti või kiirusandur ei registreeri kiirust, kuvatakse vastav teade.

3 Vali **OK** ja suurenda paadi ohutut liikumiskiirust.

4 Kui teade kuvatakse uuesti, peata paat ja veendu, et kiirusandur pole kinni kiilunud.

5 Kui see pöörleb vabalt, kontrolli kaabliühendusi.

6 Kui teade kuvatakse ikka, võta ühendust Garmin klienditoega.

Veesõiduki kütusekoguse seadistamine

1 Vali **Seaded > Minu alus > Kütusekogus**.

2 Sisesta kütusepaakide kombineeritud kogumaht.

Kütuseandmete sünkroonimine aluse tegeliku kütusekogusega

Saad kütuse lisamisel kaardiplotteris kütusetasemeid aluses oleva tegeliku kütusekogusega sünkroonida.

1 Vali **Näidikud > Mootor > MENU**.

2 Tee valik:

- Kui oled aluse kõik kütusepaagid täitnud, vali **Täida kõik paagid**. Kütusetase lähtestatakse maksimaalsele kogusele.
- Kui sa paaki päris täis ei tankinud, vali **Lisa paati kütust** ning sisesta lisatud kogus.
- Aluse paakides oleva kogu kütusekoguse täpsustamiseks vali **Määra pardal olev kütus** ning sisesta paakides olev kütuse kogus.

Mootorinäidiku ja kütusenäidiku piiride kohandamine

Saad configureerida näidiku ülemise ja alumise piiri ning soovitud standardse töö.

MÄRKUS. kõik suvandid pole kõigi näidikute jaoks saadaval.

1 Vali kasutatavate näidikute kuval **MENU > Näidiku seadistus > Määra näidiku piirid**.

2 Vali kohandatav näidik.

3 Vali **Näidiku piirid > Kohandatud**.

4 Tee valik:

- Standardse töövahemiku minimaalse väärtuse määramiseks vali **Hinnanguline min..**
- Standardse töövahemiku maksimaalse väärtuse määramiseks vali **Hinnanguline max..**
- Et näidiku alumine piir määratud miinimumist väiksemaks seada, vali **Min. kaal**.
- Et näidiku alumine piir määratud maksimumist suuremaks seada, vali **Max. kaal**.

5 Vali piirväärtus.

6 Lisanäidikute piire määramiseks korda samme 4 ja 5.

Sideseaded

MÄRKUS. mõned seaded ka suvandid vajavad täiendavaid kaarte või riistvara.

Vali **Seaded > Side**.

Jadaport: määrab jadapordi sisend-/väljundvormingu, kui ühendad kaardiplotteri väliste NMEA seadmete, arvutite või muude Garmin seadmetega.

NMEA 0183 seadistus: määrab kaardiplotteri edastatavad NMEA 0183 laused, mitu komakohta NMEA väljundis edastatakse ning mitu vahepunkti tuvastatakse (**NMEA 0183 seaded**, lehekülj 36).

NMEA 2000 seadistus: võimaldab vaadata ja märkida seadmed NMEA 2000 võrgus (**NMEA 2000 seaded**, lehekülj 36).

Merevõrk: võimaldab vaadata kaarte, sonarit või radarit jagavaid seadmeid. Pole kõigil kaardiplotteri mudelitel kasutatav.

MÄRKUS. saad vaadata võrguandmeid ainult mudelil, mis neid andmeid toetab. Näiteks ei saa sa vaadata võrguühendusega radarit mudelis, mis ei toeta radari kasutamist.

Wi-Fi-võrk: võimaldab seadistada Wi-Fi võrgu (**Wi-Fi juhtmevaba võrgu seadistamine**, lehekülj 36).

NMEA 0183

Kaardiplotterid toetavad NMEA 0183 standardit, mida kasutatakse erinevate NMEA 0183 seadmete ühendamiseks, nt VHF-raadiod, NMEA vahendid, autopiloodid, tuuleandurid ja suunaandurid.

Et ühendada kaardiplotter valikulise NMEA 0183 seadmega, uuri kaardiplotteri paigaldusjuhiseid.

Kaardiplotteri jaoks heaks kiidetud NMEA 0183 laused on GPAPB, GPBOD, GPBWC, GPGBA, GPGLL, GPGSA, GPGSV, GPRMB, GPRMC, GPRTE, GPVTG, GPWPL, GPXTE ja Garmin omandlaused PGRME, PGRMM ja PGRMZ.

See kaardiplotter toetab ka WPL lauset, DSC-i ja sonari NMEA 0183 sisendit, mist toetab DPT-d (sügavus) või DBT-d, MTW-d (veetemperatuur), ja VHW-d (veetemperatuuri, kiiruse ja suuna) lauseid.

NMEA 0183 seaded

Vali **Seaded > Side > NMEA 0183 seadistus**.

Kajalood: lubab kajaloodile NMEA 0183 väljundlaused (kui kohaldatav).

Teekond: lubab teekonnale NMEA 0183 väljundlaused.

Süsteem: lubab süsteemiteabele NMEA 0183 väljundlaused.

Garmin: lubab NMEA 0183 väljundlaused Garmin omandilausetele.

Asuk. täpsus: määrab komakohast paremale jäävate numbrite arvu NMEA väljundi edastamiseks.

Vahepunkti ID-d: lülitab laevatamise ajal seadme edastama vahepunkti nimesid või numbreid NMEA 0183 vahendusel. Numbrite kasutamine võib lahendada ühilduvusprobleemid vanemate NMEA 0183 autopilootidega.

Diagnostika: kuvab NMEA 0183 diagnostikateabe.

Vaikevalikud: taastab NMEA 0183 tehasesätteid.

NMEA 2000 seaded

Vali **Seaded > Side > NMEA 2000 seadistus**.

Seadme loend: kuvab võrku ühendatud seadmed.

Sildista seadmed: muudab saada olevate ühendatud seadmete sildid.

Võrgus olevate seadmete ja andurite nimetamine

Saad anda nimed Garmin laevandusvõrku ja NMEA 2000 võrku ühendatud seadmetele ja anduritele.

1 Vali **Seaded > Side**.

2 Vali **Merevõrk** või **NMEA 2000 seadistus > Seadme loend**.

3 Vali vasakule jäävast loendist seade.

4 Vali **Muuda nime**.

5 Sisesta nimi ja vali **Valmis**.

Wi-Fi võrk

Wi-Fi juhtmevaba võrgu seadistamine

Kaardiplotterid saavad luua Wi-Fi võrgu, kuhu saad ühendada juhtmevabad seadmed. Juhtmevaba võrgu seadete esmakordsel avamisel palutakse võrk seadistada.

1 Vali **Seaded > Side > Juhtmeta seadmed > Wi-Fi-võrk > Wi-Fi > Sees > OK**.

2 Vajadusel anna juhtmevabale võrgule nimi.

3 Sisesta parool.

Parooli vajad juhtmevabas seadmes juhtmevaba võrgu avamiseks. Parool on tõstutundlik.

Traadita seadme ühendamine kaardiplotteriga

Enne traadita seadme ühendamist kaardiplotteri traadita võrku tuleb kaardiplotteri traadita võrk seadistada (**Wi-Fi juhtmevaba võrgu seadistamine**, lehekülj 36).

Andmete jagamiseks võib kaardiplotteriga ühendada mitu traadita seadet.

1 Lülita traadita seadmes sisse Wi-Fi funktsioon ja otsi traadita võrke.

2 Vali oma kaardiplotteri traadita võrgu nimi (**Wi-Fi juhtmevaba võrgu seadistamine**, lehekülj 36).

3 Sisesta kaardiplotteri parool.

Traadita võrgu kanali muutmise

Kui sul on probleeme oma seadme leidmisel või sellega ühendamisel või ilmneb häireid, võid muuta traadita võrgu kanalit.

1 Vali **Seaded > Side > Wi-Fi-võrk > Täpsemad > Kanal**.

2 Vali uus kanal.

Sa ei pea selle võrguga ühendatud seadmete traadita kanalit muutma.

Hoiatuse seadistamine

Navigatsioonihoiatused

Vali **Seaded > Hoiatused > Navigeerimine**.

Saabumine: pöörde või sihtkohaga seotud vastava kauguse või ajaväärtuse saavutamisel kostab helisignaal.

Ankru lohisemine: seadistatud triivikauguse ületamisel ankrusoleku ajal kostab helisignaal.

Kursist kõrval: kui kaldud vastava vahemaa võrra kursist kõrvale, kostab helisignaal.

Süsteemihoiatused

Äratuskell: seadistab äratuskella.

Seadme ping: seadistab seadme liiga madala ping hoiatuse.

GPS-i täpsus: seadistab hoiatuse, kui GPS-asukoha täpsus peaks langema allapoole kasutaja määratud väärtust.

Kütusehoiatuse määramine

Enne kütuse hoiatustaseme määramist tuleb kaardiplotteriga ühendada ühilduv kütuse vooluandur.

Saad määrata hoiatuse, mis kostab, kui pardal olev kütusekogus saavutab sinu määratud taseme.

1 Vali **Seaded > Hoiatused > Kütus > Määra pardal olev kütus > Sees**.

2 Sisesta kütuse kogus, mis vallandab hoiatuse ja vali **Valmis**.

Ühikute seaded

Vali **Seaded > Ühikud**.

Süsteemiühikud: seadistab seadme ühikute formaadi.

Muutuv: seadistab magnetilise deklinatsiooni ehk su praeguse asukoha magnetilise põhjasuuna ja tegeliku põhjasuuna nurga.

Põhja viide: seadistab suunateabe arvutamisel kasutatavad suunaviited. Tõene määrab põhjasuuna viitena geograafilise põhjasuuna. Koordinaadistik määrab põhjasuuna viitena võrgustiku põhjasuuna (000°). Magnetic määrab põhjasuuna viitena magnetilise põhjasuuna.

Asukoha vorming: määrab paigutuse vormingu, mida kasutatakse vastava asukohanäidu kuvamisel. Ära muuda seda seadet, v.a erineva paigutusevorminguga kaardi kasutamisel

Nullsügavus: määrab kaardistruktuuri koordinaatsüsteemi. Ära muuda seda seadet, v.a erinevate andmetega kaardi kasutamisel

Rõhu viiteaeg: määrab baromeetri suuna arvutamisel kasutatava viiteaja. Suunda näidatakse baromeetri väljal.

Ajavorming: määrab 12- või 24-tunnise või UTC-ajavormingu (koordineeritud universaalaeg).

Ajavöönd: määrab ajavööndi või võimaldab GPS-asukoha põhjal automaatset valimist.

Navigatsiooniseaded

MÄRKUS. mõned seaded ja suvandid vajavad lisakaarte või -riistvara.

Vali **Seaded > Navigeerimine**.

Teekonna sildid: Seadistab kaardil marsruudi pööretega kuvatavate siltide tüübi.

Autom. navigatsioon: seadistab parameetrid, mida kaardiplotter kasutab Autom. navigatsioon tee arvutamisel (teatud preemiumkaartide korral).

Pöörde siire aktiivne: seadistab aja või vahemaa põhjal arvutatava pöördesiirde.

Pöörde siirde aeg: kui Kellaaeg on valitud suvandi Pöörde siire aktiivne sätteks, siis valitakse pöördesiirde minutid. Marsruudil navigeerides või paljude pööretega või kiirel Autom. navigatsioon teel võib väärtuse suurendamine aidata parandada automaatpiloodi täpsust. Sirge marsruudi või aeglase kiiruse korral võib väiksem väärtus autopiloodi täpsust parandada.

Pöörde siirde kaugus: kui Vahemaa on valitud suvandi Pöörde siire aktiivne sätteks, siis valitakse pöördesiirde kaugus. Marsruudil navigeerides või paljude pööretega või kiirel Autom. navigatsioon teel võib väärtuse suurendamine aidata parandada automaatpiloodi täpsust. Sirge marsruudi või aeglase kiiruse korral võib väiksem väärtus autopiloodi täpsust parandada.

Teekonna algus: valib marsruudil navigeerimise algpunkti.

Muude veesõidukite seaded

Kui ühilduv kaardiplotter on ühendatud AIS-seadme või VHF-raadiosaatjaga, võid seadistada kaardiplotteris muude veesõidukite kuvamise.

Vali **Seaded > Muud alused**.

AIS: lubab ja keelab AIS-signaali vastuvõtu.

DSC: lubab ja keelab digitaalse valikkutsungi (DSC).

AIS alarm: seadistab kokkupõrkealarmi (*Turvatsiooni kokkupõrkehoiatuse seadistamine*, lehekülg 7 ja *AIS edastustesti hoiatuste lubamine*, lehekülg 8).

Kaardiplotteri tehaseseadete taastamine

MÄRKUS. mõjutab kõiki võrgus olevaid seadmeid.

1 Vali **Seaded > Süsteem > Süsteemiteave > Lähtesta**.

2 Tee valik:

- Seadme tehaseseadete taastamiseks vali **Taasta vaikeseaded**. Sellega taastatakse konfiguratsiooni vaikesätteid, aga salvestatud kasutajaandmeid, kaarte või tarkvarauuendusi ei eemaldata.
- Salvestatud andmete, nagu vahepunktid ja teekonnad, kustutamiseks vali **Delete User Data**. Kaarte ja tarkvarauuendusi ei mõjutata.
- Salvestatud andmete kustutamiseks ja seadme tehaseseadete taastamiseks eraldage kaardiplotter Garmin Merevõrgust ja vali **Kustuta andmed ja lähtesta seaded**. Kaarte ja tarkvarauuendusi ei mõjutata.

Kasutajaandmete jagamine ja haldamine

Saad jagada andmeid ühilduvate seadmete vahel.

- Võid kasutajaandmeid jagada ja hallata mälukaardi abil. Seadmesse peab olema paigaldatud mälukaart. Seade toetab FAT32 vormingus kuni 32 GB suurust mälukaarti.
- Kui kaks ühilduvat seadet on ühendatud toitekaabli sinise ja pruuni juhtmega või sul on kasutajaandmete ühiskasutuse kaabel, siis saad jagada andmeid (*Ettevõtte Garmin seadme ühendamine kasutajaandmete jagamiseks*, lehekülg 38).

Ettevõtte Garmin seadme ühendamine kasutajaandmete jagamiseks

MÄRKUS. see funktsioon pole kasutatav ECHOMAP UHD 70/90 seadmetel. Nende seadmete sinise ja pruuni juhtme tohib ühendada vaid NMEA 0183 seadmetega.

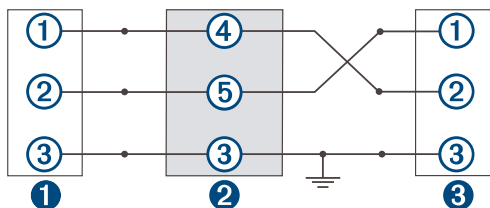
Võid andmete jagamiseks (nt vahepunktid) ühendada ECHOMAP UHD 60 seadme ühilduva Garmin seadmega. Kui seadmed paigaldatakse teineteise lähedusse, võib ühendada sinise ja pruuni juhtme. Kui seadmed paigaldatakse teineteisest kaugemale ja juhtmeid ei saa kasutada, võid seadmed ühendada kasutajaandmete jagamiskaabliga (010-12234-06).

- 1 Veendu, et mõlemad seadmed ühendatakse sama massiühenduse alla.
- 2 Lõpeta toiming:
 - Kui seadmed paigaldatakse teineteise lähedusse, ühenda esimese seadme sinine juhe teise seadme pruuni juhtmega ning esimese seadme pruun juhe teise seadme sinise juhtmega.
 - Kui seadmed ei paigaldata teineteise lähedusse, hangi kasutajaandmete jagamiskaabel (010-12234-06) ja ühenda seadmed kaabli müügikomplekti kuuluvate juhiste järgi (*Kasutajaandmete jagamiskaabli juhtmeskeem, lehekülj 38*).

- 3 Vali mõlemas seadmes **Nav. teave > Halda andmeid > Kasut. andmete jagamine**.

Kasutajaandmeid jagatakse mõlema ühendatud seadme vahel. Kui valid Nulli kasutaja andmed, siis eemaldatakse andmed mõlemast ühendatud seadmest.

Kasutajaandmete jagamiskaabli juhtmeskeem



①	Esimese seade
②	Kasutajaandmete kaabel
③	Teine seade

Üksus	Juhtme funktsioon	Juhtme värv
①	Andmed	Sinine
②	Andmed	Pruun
③	Mass	Must
④	Andmed	Roheline
⑤	Andmed	Valge

Failitüübi valimine muu tootja vahepunktidele ja marsruutidele

Võid importida ja eksportida muu tootja seadmete vahepunkte.

- 1 Sisesta mälukaart pessa.
- 2 Vali **Nav. teave > Halda andmeid > Andmeedastus > Failitüüp**.
- 3 Vali **GPX**.

Garmin seadmetega andmete uuesti edastamiseks vali failitüüp ADM.

Kasutajaandmete kopeerimine mälukaardilt

Võid kopeerida mälukaardile salvestatud muude seadmete kasutajaandmed. Kasutajaandmete hulka kuuluvad vahepunktid, marsruudid, automaatinavigatsiooni teed, rajad ja piirid.

MÄRKUS. toetatakse üksnes .adm laiendiga piirifaile.

- 1 Sisesta mälukaart kaardipesa.
- 2 Vali **Nav. teave > Halda andmeid > Andmeedastus**.
- 3 Vajadusel vali mälukaart, kuhu andmed kopeerida.
- 4 Tee valik:
 - Mälukaardil olevate andmete kopeerimiseks kaardiplotterisse ja nende kombineerimiseks olemasolevate andmetega vali **Liida kaardilt**.
 - Mälukaardil olevate andmete kopeerimiseks kaardiplotterisse ja olemasolevate andmete ülekirjutamiseks vali **Asenda kaardilt**.
- 5 Vali failinimi.

Kasutajaandmete kopeerimine mälukaardile

Võid kasutajaandmed mälukaardile salvestada ja need teise seadmesse kopeerida. Kasutajaandmete hulka kuuluvad vahepunktid, marsruudid, automaatinavigatsiooni teed, rajad ja piirid.

- 1 Sisesta mälukaart pessa.
- 2 Vali **Nav. teave > Halda andmeid > Andmeedastus > Salvesta kaardile**.
- 3 Vajadusel vali mälukaart, kuhu andmed kopeerida.
- 4 Tee valik:
 - Uue faili loomiseks vali **Lisa uus fail** ja sisesta nimi.
 - Teabe lisamiseks olemasolevasse faili vali fail loendist ja vali **Salvesta kaardile**.

Sisseehitatud kaartide kopeerimine mälukaardile

Võid kaardiplotteri kaardid mälukaardile kopeerida, et neid rakenduses HomePort kasutada.

- 1 Sisesta mälukaart pessa.
- 2 Vali **Seaded > Süsteem > Süsteemiteave > Kopeeri sisseehitatud kaart**.

Vahepunktide, marsruutide ja radade kopeerimine rakendusest HomePort kaardiplotterisse

Enne andmete kopeerimist kaardiplotterisse tuleb arvutisse installida tarkvararakenduse HomePort uusim versioon ja kaardiplotterisse sisestada mälukaart.

Kopeeri rakenduses HomePort olevad andmed ettevalmistatud mälukaardile.

Lisateavet vt rakenduse HomePort spikrifailist.

Andmete varundamine arvutisse

- 1 Sisesta mälukaart pessa.
- 2 Vali **Nav. teave > Halda andmeid > Andmeedastus > Salvesta kaardile**.
- 3 Vali loendist failinimi või vali **Lisa uus fail**.
- 4 Vali **Salvesta kaardile**.
- 5 Eemalda mälukaart ja sisesta see arvutiga ühendatud kaardilugerisse.
- 6 Ava mälukaardil kaust Garmin\UserData.
- 7 Kopeeri varundusfail kaardile ja kleebi see arvutis mis tahes kohta.

Kaardiplotteri varundatud andmete taastamine

- 1 Sisesta arvutiga ühendatud kaardilugerisse mälukaart.
- 2 Kopeeri varundusfail arvutist mälukaardile (kausta Garmin \UserData).
- 3 Sisesta mälukaart pesse.
- 4 Vali **Nav. teave > Halda andmeid > Andmeedastus > Asenda kaardilt**.

Süsteemiteabe salvestamine mälukaardile

Võid süsteemiteabe tõrkeotsingu abivahendina mälukaardile salvestada. Klienditugi võib paluda sul seda teavet kasutada andmete hankimisel võrgust.

- 1 Sisesta mälukaart kaardipesse.
- 2 Vali **Seaded > Süsteem > Süsteemiteave > Garmin seadmed > Salvesta kaardile**.
- 3 Vajaduse korral vali mälukaart, kuhu süsteemiteave salvestada.
- 4 Eemalda mälukaart.

Salvestatud andmete kustutamine

Võid salvestatud kasutajaandmed seadme mälust eemaldada. Kasutajaandmete hulka kuuluvad vahepunktid, marsruudid, automaatinavigatsiooni teed, rajad ja piirid.

- 1 Vali **Nav. teave > Halda andmeid > Nulli kasutaja andmed**.
- 2 Vali suvand.

TEATIS

Kui valid Kõik, kustutatakse kõik salvestatud andmed, v.a rakenduse Garmin Quickdraw kontuuride andmed.

Kui sul on ühendus muu seadmega ja Kasut. andmete jagamine on lubatud, siis eemaldatakse andmed kõikidest ühendatud seadmetest.

Lisa

Seadme registreerimine Garmin Express-ga

MÄRKUS. kasuta rakendust ActiveCaptain seadme registreerimiseks (*Rakenduse ActiveCaptain kasutamise alustamine*, lehekülj 3).

Võrgus registreerudes aitad meil pakkuda sulle paremat klienditeenindust. Hoia ostutšekk või selle koopiat kindlas kohas.

- 1 Sisesta mälukaart pesse (*Mälukaartide sisestamine*, lehekülj 1).
- 2 Oota mõni hetk.
Kaardiplotter avab kaardihalduse lehekülje ja loob mälukaardi kausta Garmin faili GarminDevice.xml.
- 3 Eemalda mälukaart.
- 4 Sisesta mälukaart arvutisse.
- 5 Ava arvutis aadress garmin.com/express.
- 6 Rakenduse Garmin Express allalaadimiseks, installimiseks ja avamiseks järgi ekraanijuhiseid.
- 7 Vali **+ > Lisa seade**.
- 8 Kui rakendus otsib, vali ekraani allosast **Logi sisse** suvandi **On sul merekaarte või -seadmeid?** kõrval .
- 9 Loo Garmin konto või logi sisse.
- 10 Veesõiduki seadistamiseks järgi ekraanijuhiseid.
- 11 Vali **+ > Lisa**.
Rakendus Garmin Express otsib mälukaardilt seadme teavet.
- 12 Seadme registreerimiseks vali **Lisa seade**.

Pärast registreerimise lõpuleviimist otsib rakendus Garmin Express seadmele lisakaarte või kaardiuuendusi.

Kui lisad seadmeid kaardiplotteri võrku, korda eeltoodud etappe uute seadmete registreerimiseks.

Tarkvara uuendamine

MÄRKUS. saad kasutada rakendust ActiveCaptain seadme tarkvara uuendamiseks (*Tarkvara uuendamine rakendusega ActiveCaptain*, lehekülj 3).

Seadme paigaldamisel või selle tarviku lisamisel tuleb võib-olla uuendada seadme tarkvara.

Seade toetab FAT32 vormingus kuni 32 GB suurust mälukaarti.

Enne tarkvara uuendamist võib kontrollida seadmesse installitud tarkvara versiooni (*Süsteemitarkvara teabe kuvamine*, lehekülj 34). Seejärel võid avada veebiaadressi garmin.com/support/software/marine.html, valida Vaata selle komplekti kõiki seadmeid ja võrrelda installitud tarkvara versiooni loendis oleva tarkvara versiooniga.

Kui su seadme tarkvara on veebisaidil toodust vanem, järgi tarkvara mälukaardile laadimiseks juhiseid (*Uue tarkvara laadimine mälukaardile*, lehekülj 39) ja seejärel uuenda seadme tarkvara (*Seadme tarkvara uuendamine*, lehekülj 39).

Uue tarkvara laadimine mälukaardile

Tarkvaravärskenduse saab kopeerida mälukaardile arvutis, milles töötab tarkvara Windows®, või arvutis Mac®.

- 1 Sisesta mälukaart arvuti kaardipilusse.
 - 2 Ava aadress garmin.com/support/software/marine.html.
 - 3 Vali **SD-kaardiga echoMAP Series**.
 - 4 Vali **Laadi alla** suvandi **SD-kaardiga echoMAP Series** kõrval.
 - 5 Loe läbi ja nõustu tingimustega.
 - 6 Kui kasutad arvutit Mac, vali **Mine Mac allalaadimislehele**.
 - 7 Vali **Laadi alla**.
 - 8 Vajaduse korral vali asukoht ja seejärel vali **Salvesta**.
 - 9 Topeltklõpsa allalaaditud faili.
 - 10 Kui kasutad arvutit, milles töötab tarkvara Windows, siis vali **Edasi**, seejärel vali mälukaardiga seotud ketas ning **Edasi > Lõpp**.
Mälukaardil luuakse tarkvaravärskendust sisaldav kaust Garmin. Tarkvaravärskenduse laadimiseks mälukaardile võib kuluda mitu minutit.
 - 11 Kui kasutad arvutit Mac, kopeeri kaust Garmin mälukaardi juurkataloogi.
Tarkvaravärskenduse laadimiseks mälukaardile võib kuluda mitu minutit.
- Kui oled värskenduse mälukaardile laadinud, installi tarkvara kaardiplotterile (*Seadme tarkvara uuendamine*, lehekülj 39).

Seadme tarkvara uuendamine

Enne seadme tarkvara uuendamist tuleb hankida tarkvarauuendusega mälukaart või laadida mälukaardile uusim tarkvara (*Uue tarkvara laadimine mälukaardile*, lehekülj 39).

- 1 Lülita kaardiplotter sisse.
- 2 Pärast avakuva ilmumist sisesta kaardipilusse mälukaart.
MÄRKUS. tarkvarauuenduse juhiste kuvamiseks peab seade olema enne kaardi sisestamist teinud täieliku algaadimise.
- 3 Järgi ekraanil kuvatavaid juhiseid.
- 4 Tarkvara uuendamise lõpuleviimiseks tuleb oodata mitu minutit.
- 5 Vastava teate ilmumisel jäta mälukaart seadmesse ja taaskäivita kaardiplotter käsitsi.
- 6 Eemalda mälukaart.

MÄRKUS. kui mälukaart eemaldatakse enne seadme täielikku taaskäivitamist, siis ei viida tarkvara uuendamist lõpule.

Ekraani puhastamine

TEATIS

Puhastusvahendid sisaldavad ammoniaaki, mis võib peegeldumisvastast katet kahjustada.

Seadmel on spetsiaalne peegeldumisvastane kate, mis on vaha ja abrasiivsete puhastusvahendite suhtes väga tundlik.

- 1 Kanna lapile prilliklaaside puhastusvahendit, mis on peegeldumisvastase kate jaoks ohutu.
- 2 Pühi ekraani pehme puhta ebevaba lapiga ettevaatlikult.

Ekraanipildid

Võid kaardiplooteri mis tahes kuva ekraanipildi salvestada rasterkujutisena (.png). Ekraanipilti saab arvutisse edastada.

Ekraanipiltide salvestamine

- 1 Sisesta mälukaart kaardipesa.
- 2 Vali **Seaded > Süsteem > Ekraan > Kuvatõmmis > Sees**.
- 3 Ava kuva, mida soovid salvestada.
- 4 Hoia vähemalt kuus sekundit all nuppu **HOME**.

Ekraanipiltide kopeerimine arvutisse

- 1 Eemalda mälukaart kaardiplooterist ja sisesta see arvutiga ühendatud kaardilugerisse.
- 2 Ava rakenduses Windows Explorer mälukaardil olev kaust Garmin\scrn.
- 3 Kopeeri mälukaardil olev.bmp fail ja kleebi see arvutisse.

Tõrkeotsing

Mu seade ei leia GPS-signaale

Kui seade ei leia satelliidisignaale, võib põhjuseid olla mitu. Kui seadmega on satelliitide viimase tuvastamise hetkest alates läbitud pikk vahemaa või seade on mitu nädalat või kuud olnud välja lülitatud, siis ei pruugi seade satelliite korralikult üles leida.

- Veendu, et seade kasutab uusimat tarkvara. Kui ei kasuta, uuenda seadme tarkvara ([Seadme tarkvara uuendamine, lehekülge 39](#)).
- Veendu, et GPS-signaali vastuvõtmiseks pole seadme kohal ühtegi takistust. Kui seade asub kabiinis, peaks see GPS-signaali vastuvõtmiseks asuma akna läheduses.

Mu seade ei lülitu sisse või lülitub iseenesest välja

Kui seade ei lülitu sisse või lülitub ootamatult välja, võib põhjuseks olla halb toide. Toiteprobleemi põhjuse leidmiseks vt alltoodud juhiseid.

- Veendu, et toiteallikas toimib.
Selle kontrollimiseks on mitu võimalust. Nt võid kontrollida, kas toiteallikas toimib teiste seadmetega.
- Kontrolli toitejuhtme kaitset.
Kaitse peaks asuma punase toitejuhtme hoidikus. Veendu, et paigaldatud on õige suurusega kaitse. Kaitse õige suuruse teadasaamiseks vt kaabli küljes olevat silti või paigaldusjuhiseid. Kaitse sisese ühenduse kontrollimiseks vaata kaitset. Kaitset saab testida multimeetriga. Kui kaitse on korras, näitab multimeeter 0 oomi.
- Veendu, et seadme toitepinge on vähemalt 12 V.
Pinge kontrollimiseks mõõda toitekaabli toitepesa ja massipesa vahelist alalispinget. Kui pinge on alla 12 V, ei lülitu seade sisse.
- Kui toiteprobleeme pole, aga seade ei lülitu sisse, võta ühendust ettevõtte Garmin klienditoega.

Sõiduki toitejuhtme kaitse vahetamine

- 1 Ava kaitsemehoidik ①.



- 2 Kaitse eemaldamiseks vääna seda ja tõmba välja ②.
- 3 Paigalda uus sulavkaitse.
- 4 Sulge kaitsemehoidik.

Mu sonar ei tööta

- Lükka andurijuhe lõpuni seadme taga asuvasse pistikupessa. Isegi kui juhe näib olevat ühendatud, tuleks pistik kindlalt pessa lükata, et tagada hea ühendus.
- Vajuta nuppu ja veendu, et sonar on sisse lülitatud.
- Vali anduri õige tüüp ([Anduri tüübi valimine, lehekülge 21](#)).

Mu seade ei loo vahepunkte õigesse kohta

Võid vahepunktide teavet käsitsi sisestada, et andmeid teiste seadmetega jagada. Kui sisestasid vahepunkti koordinaatide abil käsitsi ja punkti asukohta ei kuvata õigesti, ei pruugi kaardiandmed ja asukoha vorming ühtida vahepunkti märkimisel kasutatud algsete kaardiandmete ja asukoha vorminguga.

Asukoha vorming on formaat, mida kasutatakse GPS-vastuvõtja asukoha kuvamiseks ekraanil. Tavaliselt kuvatakse seda laius-/pikkuskraadina (kraadid ja minutid), mille valikute hulka kuuluvad kraadid, minutid ja sekundid, ainult kraadid või üks mitmest koordinaatide vormingust.

Kaardiandmete all mõeldakse matemaatilist mudelit, mis kujutab maakera pinnaosa. Laius- ja pikkusjooned paberkaardil viitavad konkreetsetele kaardiandmetele.

- 1 Uuri, milliseid kaardiandmeid ja asukoha vormingut algse vahepunkti loomisel kasutati.

Kui algne vahepunkt võeti kaardilt, peaks kaardil olema legend, mis näitab kaardi loomisel kasutatud andmeid ja asukoha vormingut. Enamasti asub see kaardilegendi lähedal.

- 2 Vali **Seaded > Ühikud**.
- 3 Vali õiged kaardiandmed ja asukoha vormingu seaded.
- 4 Loo vahepunkt uuesti.

Mu seade ei näita õiget kellaaega

Kellaaeg määratakse GPS-asukoha ja ajavööndi sättega.

- 1 Vali **Seaded > Ühikud > Ajavöönd**.
- 2 Veendu, et seade võtab vastu GPS-signaali.

Tehnilised andmed

Kõik mudelid

Spetsifikatsioon	Mõõtmine
Materjal	Polükarbonaatplastik
Veekindluse tase	IEC 60529 IPX7 * Seade võib olla kuni 30 minutit 1 meetri sügavuses vees. Lisateavet vt veebilehelt www.garmin.com/waterrating .
Temperatuurivahemik	-15° kuni 55 °C (5° kuni 131 °F)
Sisendpinge	9 kuni 18 Vdc
Kaitse	3 A, 125 V kiiretoimeline
Kompassi-kindel vahemaa	65 cm (25,6 tolli)
NMEA 2000 LEN @ 9 Vdc	1
NMEA 2000 tõmme	75 mA max.
Mälukaart	1 microSD kaardipesa; kaardi max. suurus 32 Gb
Max. teepunkte	5000

Spetsifikatsioon	Mõõtmine
Max teekondasid	100
Max aktiivseid jälgimis-punkte	50 000 punkti, 50 salvestatud rada

MÄRKUS. NMEA 2000 ei ole kõigi mudelitega saadaval.

6-tollised mudelid

Spetsifikatsioon	Mõõtmine
Mõõtmed hoidiku, kuulknituse ja pöördalusega (L x K x S)	21,8 x 13,0 x 6,2 cm (8,6 x 5,1 x 2,6 tolli)
Ekraani suurus (L x K)	13,7 x 7,7 cm (5,4 x 3,1 tolli) 15,2 cm (6,2 tolli) diagonaal
Ekraani resolutsioon	WVGA, 400 x 800 pikslit
Kaal	0,75 kg (1,6 naela)
Kompassile ohutu vahemaa	65 cm (25,6 tolli)
Vahemaa lähima takistusi	8,0 cm (3,14 tolli)
Max voolutarve	12 W
Tüüpiline voolutarve 12 Vdc juures (RMS)	0,7 A
Max voolutarve 12 Vdc juures (RMS)	1,25 A
Juhtmeta side sagedus	2,4 GHz 17,2 dBm juures (nominaalne)

7-tollised mudelid

Spetsifikatsioon	Mõõtmine
Mõõtmed hoidiku ja kuulknitusega (L x K x S)	25,9 x 15,4 x 6,3 cm (10,2 x 6 x 2,5 tolli)
Ekraani suurus (L x K)	15,5 x 8,7 cm (6,1 x 3,4 tolli) 17,8 cm (7 tolli) diagonaal
Ekraani resolutsioon	WVGA, 400 x 800 pikslit
Kaal	0,77 kg (1,7 naela)
Vahemaa lähima takistusi	11,5 cm (4,5 tolli)
Max voolutarve	15 W, 9 W koos GT-52 anduriga
Tüüpiline voolutarve 12 Vdc juures (RMS)	0,8 A
Max voolutarve 12 Vdc juures (RMS)	1,25 A
Juhtmeta side sagedus	2,4 GHz 18,5 dBm juures (nominaalne)

9-tollised mudelid

Spetsifikatsioon	Mõõtmine
Mõõtmed hoidiku ja kuulknitusega (L x K x S)	30,3 x 17,8 x 6,5 cm (11,9 x 7 x 2,6 tolli)
Ekraani suurus (L x K)	19,9 x 11,3 cm (7,8 x 4,8 tolli) 22,9 cm (9 tolli) diagonaal
Ekraani resolutsioon	WVGA, 800 x 400 pikslit
Kaal	1 kg (2,3 naela)
Kompassile ohutu vahemaa	65 cm (25,6 tolli)
Vahemaa lähima takistusi	11,5 cm (4,5 tolli)
Max voolutarve	18 W
Tüüpiline voolutarve 12 Vdc juures (RMS)	1 A
Max voolutarve 12 Vdc juures (RMS)	1,5 A
Juhtmeta side sagedus	2,4 GHz 18,5 dBm juures (nominaalne)

Sonarimudelite spetsifikatsioonid

Spetsifikatsioon	Väärtus
Sonari sagedused ¹	Tavaline: 50, 77, 83 või 200 kHz CHIRP Garmin ClearVü: 260, 455 või 800 kHz CHIRP SideVü: 260, 455 või 800 kHz
Sonari edastusvõimsus (RMS) ²	500 W
Sonari sügavus ³	701 m (2300 jalga) 77 kHz juures

NMEA 0183 teave

Edastus

Lause	Kirjeldus
GPAPB	APB: suuna või raja juhtuksuse (autopiloodi) lause "B"
GPBOD	BOD: suund (algpunktist sihtkohani)
GPBWC	BWC: suund ja kaugus vahepunktist
GPGBA	GGA: globaalse positsioneerimissüsteemi parandusandmed
GPGLL	GLL: geograafiline asukoht (laius- ja pikkuskraad)
GPGSA	GSA: GNSS DOP ja aktiivsed satelliidid
GPGSV	GSV: vaateulatuses GNSS-satelliidid
GPRMB	RMB: soovituslik minimaalne navigatsiooniteave
GPRMC	RMC: soovituslikud minimaalsed konkreetset GNSS-andmed
GRPTE	RTE:marsruudid
GPVTG	VTG: kurss üle maapinna ja liikumiskiirus
GPWPL	WPL: vahepunkti asukoht
GPXTE	XTE: ristsuunaline viga
PGRME	E: hinnanguline viga
PGRMM	M: kaardiandmed
PGRMZ	Z: kõrgus
SDDBT	DBT: sügavus anduri all
SDDPT	DPT: sügavus
SDMTW	MTW: veetemperatuur
SDVHW	VHW: vee kiirus ja suund

Vastuvõtt

Lause	Kirjeldus
DPT	Sügavus
DBT	Sügavus anduri all
MTW	Veetemperatuur
VHW	Vee kiirus ja suund
WPL	Vahepunkti asukoht
DSC	Digitaalse valikkutsungi teave
DSE	Laiendatud digitaalne valikkutsung
HDG	Suund, kõrvalekalle ja variatsioon
HDM	Suund, magnetiline
MWD	Tuule kiirus ja suund
MDA	Meteoroloogiline komposiit
MWV	Tuule kiirus ja nurk
VDM	AIS VHF andmeliingi sõnum

NMEA (National Marine Electronics Association) formaadi ja lausete tervikteabe saab osta aadressilt: NMEA, Seven Riggs Avenue, Severna Park, MD 21146 USA (www.nmea.org)

¹ Sõltub andurist.

² Sõltub anduri klassist ja sügavusest.

³ Sõltub andurist, vee soolasusest, põhja tüübist ja muudest veeoludest.

NMEA 2000 parameetri rühmanumbri teave

Edastus ja vastuvõtt

Parameetri rühmanumber	Kirjeldus
059392	ISO kinnitus
059904	ISO päring
060928	ISO aadressinõue
126208	NMEA: käsu, taotluse ja kinnituse rühma-funktsioon
126996	Tooteteave
127250	Veesõiduki suund
128259	Kiirus: vee viide
128267	Vee sügavus
129539	GNSS DOP-d
129799	Raadiosaatja sagedus, režiim ja võimsus
130306	Tuuleandmed
130312	Temperatuur

Edastus

Parameetri rühmanumber	Kirjeldus
126464	Parameetri rühmanumbri loendi rühmafunkt-siooni edastus ja vastuvõtt
127258	Magnetiline hälve
129025	Asukoht: kiiruuendus
129026	COG ja SOG: kiiruuendus
129029	GNSS-i asukoha andmed
129283	Ristsuunaline viga
129284	Navigatsioonandmed
129285	Navigatsiooni marsruudi ja vahepunkti teave
129540	Vaateulatuses GNSS-satelliidid

Vastuvõtt

Parameetri rühmanumber	Kirjeldus
127245	Tüür
127250	Veesõiduki suund
127488	Mootori parameetrid: kiiruuendus
127489	Mootori parameetrid: dünaamiline
127493	Edastuse parameetrid: dünaamiline
127498	Mootori parameetrid: staatiline
127505	Vedeliku tase
129038	AIS-i klassi A asukohaaruanne
129039	AIS-i klassi B asukohaaruanne
129040	AIS-i klassi B laiendatud asukohaaruanne
129794	AIS-i klassi A staatilised ja laevasõiduga seotud andmed
129798	AIS-i päästeotstarbelise õhusõiduki asukoha-aruanne
128000	Triivinurk
129802	AIS-i ohutusalane edastusteade
129808	DSC-kutsungi teave
130310	Keskkonnaparameetrid
130311	Keskkonnaparameetrid (aegunud)
130313	Niiskus
130314	Tegelik rõhk
130576	Väikelaeva olek

Need andmed kehtivad üksnes NMEA 2000 ühildusega toodetele.

Indeks

A

abi. Vt tootetugi
ActiveCaptain 3
 kaartide uuendamine 3
 nutiteavitused 3
 quickdraw 10
 tarkvara uuendamine 3
aerofotod 6
AIS 6, 8, 9
 ATON-id 7
 hoiatus 7
 hädakutsungi signaalseade 7
 ohud 7
 pööramine sees 37
 SART 7, 8
 siht 7
 sihtimine 6, 7
 sihtmärk 7
AM 32
andmed
 haldus 37
 kopeerimine 38
 kustutamine 39
 varundamine 38
 varundus 39
andmete jagamine 37, 38
andmete jagamine. 38
andur 18, 21, 24, 25
animeeritud hoovused, looded 6
ankru lohisemise hoiatus 37
antenn, GPS 2
asukoha aruanne 29
asukoha märkimine 12
asukoht, jälgimine 29
Autom. navigatsioon 11, 14
 kaugus rannajooneni 15
Automaatnavigatsioon 11, 14, 27
 teed 14
autopiloot 26, 27
 musterjuhtimine 27
 ringmustrid 27
 roolimissamm 26
 siksakmuster 27
 tüüri aktiivsuse vähendamine 26
 tüürimismustrid 27
 u-pöörde muster 27
 Williamsoni pöördemuster 27
Autopiloot, sisselülitamine 27
avakuva, kohandamine 2

D

DAB 32, 33
digitaalne lülitus 31
digitaalne selektiivne helistamine 29
 kanalid 29
 kontaktid 29
 sissselülitamine 29
digitaalne valikkutsung 29
 individuaalne rutiinne kutsung 29, 30
 pööramine sees 37
DSC. Vt digitaalne selektiivne helistamine

E

eelistatud andmeallikas 26
eelsätted 32, 33
 DAB 33
EGNOS 34
ekraan, heledus 2
ekraanipildid, salvestamine 40
ekraanipilt 40
 salvestamine 40
ekraaniseaded 34
EPIRB 7
Ettevõtte Garmin tootetugi. Vt tootetugi

F

Fish Eye 3D
 hõljuvad sihtmärgid 9

rajad 9
sonari koonus 9
FM 32
Force veomootor 27, 28
foto, aero 6

G

Garmin ClearVü 19
Garmin merevõrk 36
Garmin Merevõrk 36
GLONASS 34
GPS 40
 allikas 2
 EGNOS 34
 GLONASS 34
 signaalid 2
 WAAS 34
GPS-i täpsus 37

H

halssimine. Vt pautimine ja halssimine
hoiatused 16, 37
 ankru lohisemine 37
 kokkupõrge 7
 kursist kõrvalekalle 37
 kütus 30, 37
 mootor 30
 navigeerimine 37
 näidikud 30
 saabumine 37
hoovusejaamad 31
hoovuste mõõtejaam 31
 indikaatorid 6
hõljuvad sihtmärgid 9
hüdaabikutsung 29
hüdaabikõne 29
hädakutsungi signaalseade 7

K

kaardid 4, 6, 9, 10, 38. Vt kaardid
 kalastus 4
 kihid 8, 9
 navigeerimine 4–6
 panoraamimine 4
 quickdraw 9, 10
 seaded 8
 sümbolid 4
 uuendamine 3
 vahemaa mõõtmine 4
 välimus 8, 9
 üksikasjad 5
kaart
 kihid 8, 9
 seaded 8
kalaleidja. Vt sonar
kalastuskaart 4
 panoraamimine 4
kasutajaandmed, kustutamine 16, 39
kaugjuhtimine 27
kaugus rannajooneni 15
keel 34
kell 37
 hoiatus 37
kiilu nihe 17, 35
klahvid 1
 energia 1
 toide 1
kokkupõrkehoiatus 7
kombinatsioonid 2
kompass 30
 roos 8
kursid 11
kursilt kõrvalekaldumise hoiatus 37
kurss
 hoidmine 27
 joon 5
 suunahoid 18
kustutamine
 kasutajaandmed 39
 kõik kasutaja andmed 16

kütusekogus 30, 35
kütusenäidikud 30, 35, 36
 olekuhoiatused 30, 37
 tegelikult kütusekogusega sünkroonimine 30, 36

L

loodete jaamad 6
loodete mõõtejaam 31
 indikaatorid 6
loovimine ja halssimine 18
 suunahoid 18
 tuulehoid 18
lähtestamine, seaded 34

M

mareograafid 31
MARPA, navigatsioonikaart 9
marsruudid 16
 jagamine 38
 kopeerimine 38
 kustutamine 14
 loendi vaatamine 13
 loomine 13
 navigeerimine 13
 paralleelselt laevatamine 13
 vahepunktid 38
Marsruut sihtkohta 11
meediumipleier 31–34
 allikas 32
 DAB 33
 eelsäte 32
 FUSION-Link 31
 häälestusrežiim 32
 juhujärjekord 32
 kordamine 32
 raadio 33
 seadme nimi 34
 SiriusXM satelliitraadio 33
 tsoonid 32
 tuuneri regioon 32, 33
 tähestikuline otsing 32
 vaigistamine 32
 VHF 32
mees üle parda 12, 27
Mine 11, 12
MOB, seade 7
mootorinäidikud 30, 36
 konfigureerimine 30
 olekuhoiatused 30
 seadistamine 30
mootorpaat 2, 16
muud veesõidukid
 AIS 9
 rajad 9
muusikamängija 33
muusikapleier. Vt meediumipleier
mõõdühikud 37
mälukaart 38, 39
 paigaldamine 1
 pilu 1
 üksikasjalikud kaardid 38

N

navigatsiooniabid 7
navigatsioonihoiatused 37
navigatsioonikaart 4, 6, 12
 ATON-id 7
 MARPA 9
 panoraamimine 4
 sadamateenuse punktid 12
 seadistus 37
 veesõidukite rajad 9, 29
navigatsioonimärgid 5
NMEA 0183 29, 36, 41
NMEA 2000 36, 42
nulli 37
nutiteavitused 3
näidikud
 kütus 30, 36

- mootor **30**
- olekuhoiatused **30**
- piirid **36**
- reis **30**
- teekond **30**
- tuul **30, 31**
- O**
- otseteed **1, 28**
- P**
- Panoptix **25**
- pautimine. *Vt* pautimine ja halssimine
- pautimine ja halssimine **18**
- piirid
 - kopeerimine **38**
 - kuvamine **9**
- piirijoon **16**
- piirjooned **16**
- pinge **37**
- preemiumkaardid **5, 6**
 - aerofotod **6**
 - Fish Eye 3D **9**
 - loodete ja hoovuste indikaatorid **6**
- purjepaat **2, 16**
- purjetamine **8, 16, 17**
 - stardijoon **17**
 - startjoon **17**
 - võistlustaimer **17**
- purjetamisnäidikud **30**
- Q**
- quickdraw **10**
- R**
- raadio **32**
 - AM **32**
 - FM **32**
 - SiriusXM **33, 34**
- rajad **15, 16**
 - kopeerimine **38**
 - kustutamine **15, 16**
 - kuvamine **9, 15**
 - loend **15**
 - muutmine **15**
 - navigeerimine **15, 16**
 - salvestamine **15, 16**
 - teekonnana salvestamine **15**
- S**
- saabumishoiatus **37**
- sadamateenused **12**
- SART **7, 8**
- satelliitkujutised **6**
- satelliitsignaaliid, vastuvõtt **2**
- seade
 - klahvid **1, 4**
 - puhastamine **40**
 - registreerimine **39**
- seaded **11, 34, 35, 37**
 - süsteemiteave **34**
- seadme ID **34**
- seadme registreerimine **39**
- SideVü **19**
- sihtkohad
 - navigatsioonikaart **12**
 - valimine **12**
- SiriusXM **32**
 - satelliitradio **33**
- SiriusXM satelliitradio **32–34**
- sonar **18, 22**
 - a-piirkond **21, 23, 24**
 - allikas **21, 22**
 - FrontVü **20**
 - Garmin ClearVü **19**
 - hõljuvad sihtmärgid **23**
 - häire **24**
 - jagamine **21, 22**
 - kerimiskiirus **23**
 - koonus **9**
 - müra **22, 24**
- Panoptix **19–21, 25**
- pinnamüra **24**
- plinker **21**
- põhjalukk **23**
- sagedused **24**
- salvestamine **22, 23**
- SideVü **19**
- suum **23**
- sügavus **23**
- sügavuse joon **23**
- sügavusskaala **23**
- vaated **19**
- vaated: **18, 19**
- vahemaade mõõtmine **22**
- vahepunkt **22**
- whiteline **23**
- võimendus **22**
- välimus **23**
- värvikeeld **23**
- värvivõimendus **22**
- äratused **23**
- ülekihi arvud **23**
- Sonar, vaated **19**
- suum
 - kaart **4**
 - sonar **23**
- sügavuse varjutus **9**
- sümbolid **6**
- sündmuste logi **34**
- süsteemid **31**
- süsteemiteave **34, 39**
- T**
- taasta **37**
- taevateave **31**
- tarkvara
 - uuendamine **3, 39**
 - uuendused **34, 39**
- taust **2**
- taustvalgus **2**
- teavitused **3**
- Teekond **11**
- teekonnad **11, 13**
 - muutmine **13**
- teekonnanaäididud **30**
- tehaseseaded **37**
- tehasesätteid, sonar **24**
- Tehnoloogia Wi-Fi **36**
- toitenupp **1, 34**
- Toitenupp **1**
- toote registreerimine **39**
- tootetugi **1**
- traadita seadmed **36**
 - traadita seadme ühendamine **36**
 - traadita seadmega ühendamine **3**
 - võrgu seadistamine **36, 37**
- tugiteenused. *Vt* tootetugi
- turvatsooni kokkupõrkehoiatus **7**
- tuul, roos **8**
- tuule säilitamine **18**
- tuulehoid **18**
 - seadistamine **18**
- tuulemõõdikud **31**
- tuulenäidikud **30, 31**
- tõrkeotsing **40**
- U**
- ulatuse ringid **8**
- uuendamine
 - kaardid **3**
 - tarkvara **3**
- uuendused, tarkvara **39**
- V**
- vahemaa mõõtmine **22**
 - kaardid **4**
- vahepunktid **12, 40**
 - jagamine **38**
 - jälgitav veesõiduk **29**
 - jälgitud alus **29**
- kavandamine **12**
- kopeerimine **38**
- kustutamine **13**
- kuvamine **9**
- loendi vaatamine **12**
- loomine **4, 12**
- mees üle parda **12**
- muutmine **12**
- navigeerimine sihtkohta **12**
- sonar **22**
- veesõidukite rajad **9, 29**
- veomootor **27, 28**
 - kompas **28**
 - paadinina nihe **28**
- vesi
 - kiirus **35**
 - temperatuuri nihe **35**
- VHF-raadio
 - DSC kanal **29**
 - hädabikõned **29**
- VHF-raadiosaatja **29**
 - AIS sihtmärgile helistamine **30**
 - hädabikutsung **29**
 - individuaalne rutiinne kutsung **29, 30**
- värvirežiim **2**
- W**
- WAAS **34**
- Wi-Fi **3**

support.garmin.com



November 2019
I90-02598-00_0A